



جمهوری اسلامی ایران  
وزارت آموزش عالی  
شهر همدان

# سیم پیچی موتورهای سه فاز

شاخه‌ی کار دانش (گروه تحصیلی برق)

رشته‌های مهارتی: ماشین‌های الکتریکی و ماشین‌های الکتریکی درجه (۱)



بِسْمِ اللَّهِ الرَّحْمَنِ الرَّحِيمِ

# سیم پیچی موتورهای سه فاز

شاخه‌ی: کار دانش

زمینه‌ی: صنعت

گروه تحصیلی: برق

زیر گروه: الکترونیک

رشته‌های مهارتی: ماشین‌های الکتریکی و ماشین‌های الکتریکی درجه (۱)

شماره‌ی رشته‌های مهارتی: ۳۰۶ - ۱۰۱ - ۱۰ - ۱ - ۳۰۵ - ۱۰ - ۱ - ۱ - ۱

کد رایانه‌ای رشته‌های مهارتی: ۹۳۷۵ و ۹۳۷۶

نام استاندارد مهارتی مبنا: تعمیر ماشین‌های الکتریکی درجه (۲)

کد استاندارد متولی: ۵۳/۴۸ - ۸ و ۷۵

شماره‌ی درس: نظری ۸۳۰۰/۱۵ و عملی ۸۳۰۱/۵

عراقی، علی	۶۴۱
سیم پیچی موتورهای سه فاز/مؤلف: علی عراقی - تهران: شرکت صنایع آموزشی وابسته	۱۳۶
۹۰ وزارت آموزش و پرورش، ۱۳۸۲	سن ۹۹۴/ع
۱۱۴ص. تصویر - (شاخه‌ی کار دانش: شماره‌ی درس نظری ۸۳۰۰/۱۵ و عملی ۸۳۰۱/۵)	۱۳۸۲
مضمون: درسی شاخه‌ی کار دانش، زمینه‌ی صنعت، گروه تحصیلی برق، زیر گروه الکترونیک، رشته‌های مهارتی ماشین‌های الکتریکی، ماشین‌های الکتریکی درجه (۱).	
برنامه‌ریزی محتوا و نظارت بر تألیف، دفتر برنامه‌ریزی و تألیف آموزش‌های فنی و حرفه‌ای و کار دانش	
۱. موتورهای برق سه فاز - سیم پیچی، الف، عنوان	

همکاران محترم و دانش آموزان عزیز:

پیشنهادات و نظرات خود را درباره‌ی محتوای این کتاب به نصابی  
تهران - صندوق پستی شماره ۴۸۷۴/۹۵ دفتر برنامه‌ریزی و تألیف آموزش‌های  
ملی و حرفه‌ای و کارخانه‌ای، ارسال فرمایند.

## وزارت آموزش و پرورش سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی

و تألیف و محتوا و نظارت بر تألیف - دفتر برنامه‌ریزی و تألیف آموزش‌های ملی و حرفه‌ای و کارخانه‌ای

نام کتاب: سیستم‌های مولودهای سفال - ۴۰۷/۴

مؤلف: مهندس علی عرفانی

دوستان علمی: مهندس فریدون علوی

دوستان ادبی: احمد پورجوئی

نگارستانی و نظارت و بنیاد: اداره‌ی کل چاپ و توزیع کتاب‌های درسی

رسم: محمد سیاحی

نگارش: انجمن تکناسی شرکت صنایع آموزشی

استادان: طرفه سبانی

طراح جلد: طاهره حسن زاده

ناشر: شرکت صنایع آموزشی (وابسته به وزارت آموزش و پرورش)

چاپخانه: آزمون

سال انتشار و ثبت: طبقه: جلد اول، ۱۳۸۲

جلد چاپ محفوظ است.

شابک: ۹۶۴-۰۵-۱۲۵۵-۹-۱  
ISBN 964-05-1255-9



شما عزیزان گوشش کنید که از این وابستگی بیرون آید و احتیاجات کشور  
خودتان را برآورده سازید تا از نیروی انسانی، ایمانی خودتان، غافل نباشید و  
از اتکای به اجانب بپرهیزید.

امام خمینی «قدس سره الشریف»

## مقدمه‌ای بر جگونگی برنامه‌ریزی کتاب‌های بودمانی

برنامه‌ریزی تألیف «بودمان‌های مهارت» یا «کتاب‌های تخصصی شاخه‌ی کاردانش» بر مبنای استانداردهای کتاب «مجموعه برنامه‌های درسی رشته‌های مهارتی شاخه‌ی کاردانش، مجموعه ششم» صورت گرفته است. براین اساس ابتدا توانایی‌های هم‌خانواده (Harmonic Power) مورد مطالعه و بررسی قرار گرفته است. سپس مجموعه مهارت‌های هم‌خانواده به صورت واحدهای کار تحت عنوان (Unit) دسته‌بندی می‌شوند. در نهایت واحدهای کار هم‌خانواده با هم مجدداً دسته‌بندی شده و بودمان مهارتی (Module) را شکل می‌دهند.

دسته‌بندی «توانایی‌ها» و «واحدهای کار» توسط کمیسیون‌های تخصصی با یک نگرش علمی انجام شده است به گونه‌ای که یک سیستم یو‌با بر برنامه‌ریزی و تألیف بودمان‌های مهارت نظارت دائمی دارد.

به منظور آشنایی هر چه بیشتر مربیان، هنرآموزان و هنرجویان شاخه‌ی کاردانش و سایر علاقه‌مندان و دست‌اندرکاران آموزش‌های مهارتی با روش تدوین «بودمان‌های مهارت»، توصیه می‌شود الگوهای ارائه شده در نمونه برگ‌های شماره (۱)، (۲) و (۳) مورد بررسی قرار گیرد. در ارائه دسته‌بندی‌ها، زمان مورد نیاز برای آموزش آن‌ها نیز تعیین می‌گردد. با روش مذکور یک «بودمان» به عنوان کتاب درسی مورد تأیید وزارت آموزش و پرورش در «شاخه‌ی کاردانش» چاپ بسیاری می‌شود.

به‌طور کلی هر استاندارد مهارت به تعدادی بودمان مهارت ( $M_1$  و  $M_2$  و ...) و هر بودمان نیز به تعدادی واحد کار ( $U_1$  و  $U_2$  و ...) و هر واحد کار نیز به تعدادی توانایی ویژه ( $P_1$  و  $P_2$  و ...) تقسیم می‌شوند. نمونه برگ شماره (۱) برای دسته‌بندی توانایی‌ها به کار می‌رود. در این نمونه برگ مشاهده می‌کنیم که در هر واحد کار چه نوع توانایی‌هایی وجود دارد. در نمونه برگ شماره (۲) واحدهای کار مرتبط با بودمان و در نمونه برگ شماره (۳) اطلاعات کامل مربوط به هر بودمان درج شده است. بدیهی است هنرآموزان و هنرجویان از جمله شاخه کاردانش و کلیه عزیزانی که در امر توسعه آموزش‌های مهارتی فعالیت دارند، می‌توانند ما را نیز غنای کیفی بودمان‌ها که برای توسعه آموزش‌های مهارتی تدوین شده است، رهنمون و یاور باشند.

سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزش  
دفتر برنامه‌ریزی و تألیف آموزش‌های  
فنی و حرفه‌ای و کاردانش

## پیشگفتار

حمد و شایش پروردگاری را که جای جای هستی را با آیات و چلوه‌های خویش یاراست، تا صاحبان خرد در آن اندیشه کنند.

### هنرآموزان گرامی و فراگیران عزیز:

کتابی که اینک پیش رو دارید، یکی از کتاب‌های درسی نظام جدید آموزشی در شاخه‌ی کاردانش، زمینه‌ی صنعت می‌باشد که به کوشش شرکت صنایع آموزشی (وابسته به وزارت آموزش و پرورش) تألیف و چاپ شده است. این شرکت در سال ۱۳۵۴ با هدف طراحی، تولید و تأمین تجهیزات آموزشی، کمک آموزشی، آزمایشگاهی و کارگاهی برای تمام مقاطع تحصیلی از پیش‌دبستانی تا دانشگاه تأسیس شده است. مهم‌ترین رسالت شرکت، حمایت و پشتیبانی همه‌جانبه از آموزش کشور می‌باشد. از این‌رو از آغاز تأسیس تاکنون همواره با بهره‌گیری از آخرین دستاوردها و فناوری‌های کشورهای پیشرفته‌ی صنعتی اقدام به تولید بسیاری از تجهیزات آموزشی برای کلاس‌ها، آزمایشگاه‌ها و کارگاه‌های مراکز آموزشی نموده است.

یکی دیگر از خدمات شرکت، همکاری با سازمان پژوهش و برنامه‌ریزی آموزشی وزارت آموزش و پرورش برای تألیف و چاپ کتاب‌های درسی می‌باشد. در تألیف این کتاب پیشگفتار و صاحب‌نظران آموزش‌های فنی و حرفه‌ای و مهارتی در نهایت صمیمیت، شرکت را یاری داده‌اند تا کتابی آسان، روان و خودآموز تهیه و در اختیار فراگیران قرار داده شود. شیوه‌ی نگارش این کتابه منطبق با شیوه‌ی آموزش مهارت‌یودمانی (Modular) می‌باشد. این شیوه‌ی آموزش مهارت، هم‌اکنون در بسیاری از کشورهای پیشرفته‌ی صنعتی در حال اجرا می‌باشد.

امید است مدبران محترم مراکز آموزشی با تمام توان در جهت اجرای هر چه بهتر این شیوه‌ی نوین آموزش مهارت‌یودمانی گمارند تا بتوانیم به کلیه اهداف آموزشی کتاب جامعه عمل ببوشانیم. با دستیابی به این اهداف آموزشی است که فراگیران عزیز می‌توانند در زمره صنعتگران خلائی و کارآفرین کشور عزیزمان قرار گیرند.

#### شرکت صنایع آموزشی

واحد تحقیقات و طرح و برنامه

## مقدمه

در مجموعه بودمان‌های مهارتی رشته برق، به اهمیت ماشین‌های الکتریکی پی‌ریزی و دریافتیم که قسمت اعظم محرک‌های مکانیکی در کارخانه‌های صنعتی، توسط موتورهای الکتریکی صورت می‌گیرد. این ماشین‌ها نقش بسیار مهمی در استمرار فعالیت کارخانه‌ها ایفا می‌کنند و به همین علت ضرورت دارد افرادی که با آن‌ها سروکار دارند، از مهارت‌های بیشتری برخوردار باشند. در این مجموعه سعی شده است تا با هر موانع و روابط علمی ساده، مسائل مرتبط با ماشین‌های الکتریکی مورد بررسی قرار گیرد. موضوع‌های ارائه‌شده در این کتاب، در سه قسمت تنظیم شده‌اند. قسمت اول به دیاگرام‌های سریشی اختصاص دارد و در آن نقشه‌های سیم‌بندی را در قالب دیاگرام گسترده و عدویه تشریح کرده‌ایم. در این قسمت، اصطلاحات مربوط به سریشی الکتریکی و تورها، محاسبات ساده موتورها و ارتباط بین این اصطلاحات با تعداد سیارها و تعداد قطب‌ها، بیان شده است. برای تفهیم بیشتر، به اندازه کافی کار عملی ارائه شده تا فراگیران با کشیدن نقشه‌های مختلف، مهارت کاملی را در طرح و رسم دیاگرام‌ها کسب کنند.

در قسمت دوم، روش تلافی‌گذاری مبرون سیارها بیان شده است. اصول قراردادن تلافی‌ها در داخل سیارها، در انواع تلافی‌های مساوی و متحدالمرکز با سریشی‌های تک قطب و جفت قطب، تشریح شده و در نهایت چندین نمونه کار عملی ارائه شده است تا هنرجویان با انجام آن‌ها، مهارت مطلوب را کسب کنند.

در قسمت سوم، نحوه سریشی گروه تلافی‌ها بیان شده است. نوصیه‌های مربوط به آزمایش ارتباط بین سرسیم‌ها با استفاده از اهم‌متر، بارها تکرار شده است. سریشی‌ها با شماره‌گذاری سیارهای استاتور و در نظر گرفتن نقشه اتصال گروه تلافی‌های هر فاز، انجام شده تا فراگیران ضمن کار، با نقشه‌خوانی بیشتر آشنا شوند و تهیه نقشه و رعایت دستورالعمل‌های موجود در آن را بیشتر رعایت کنند.

از آنجایی که مراحل اجرای کار و تنظیم موارد موجود در واحدهای کاری بر اساس دستورالعمل تصویب‌شده کارشناسی انجام شده، ممکن است نواقصی در مجموعه مشاهده شود که انتظار داریم همکاران عزیز در صورت روبه‌رو شدن با مواردی که نیاز به اصلاح دارند، نکات و روش‌های اصلاحی آن‌ها را به سازمان پژوهش برنامه‌ریزی آموزشی وزارت آموزش و پرورش اطلاع دهند تا پس از بررسی و تأیید، در چاپ‌های بعد اعمال شود.

در پایان از اعضای کمیسیون هماهنگی دفتر برنامه‌ریزی و تألیف آموزش‌های فنی و حرفه‌ای و اعضای کمیسیون تخصصی کار دانش رشته الکترونیک، آقایان، مهندس سید محمود صنوئی، مهندس فریدون علومی، مهندس امیر حسین توکمانی، مهندس ناصر علی پور و مهندس شهرام خدادادی که در برنامه‌ریزی و تألیف این کتاب، بنده را راهنمایی کرده و موجب بهبود کیفی کتاب شده‌اند، سپاسگزاری می‌کنم.

مؤلف

## فهرست مطالب

صفحه	عنوان
۱	واحد کار اول: توانایی ترسیم دیاگرام های سیم بندی الکتروموتورهای یک طبقه یکسرعه سه فاز
۲	پیش آموزن (۱).....
۳	۱-۱- میدان مغناطیسی استاتور و تعداد قطب ها.....
۴	۱-۲- ایجاد میدان دوار توسط جریان سه فاز.....
۱۳	۱-۳- اصطلاحات و روابط نقشه کشی سیم پیچی استاتور الکتروموتورها.....
۱۷	۱-۴- سیم بندی یک طبقه استاتور الکتروموتورها.....
۱۹	۱-۵- انواع سیم بندی از لحاظ شکل کلاف ها.....
۲۰	۱-۶- اصول محاسبه دیاگرام الکتروموتورهای آسکرون سه فاز یک طبقه یکسرعه.....
۳۳	۱-۷- سیم بندی یک طبقه با گام کسری (سیم بندی به ازای قطب).....
۳۷	۱-۸- کارهای عملی ۱.....
۵۵	آزمون پایانی (۱).....
۵۷	واحد کار دوم: توانایی قرار دادن کلاف در شیار استاتور.....
۵۸	۲-۱- فرار دادن کلاف در شیار استاتور.....
۶۱	۲-۲- فرار دادن کلاف بر شیب روی کلاف ها.....
۶۳	۲-۳- کارهای عملی ۲.....
۱۰۱	آزمون پایانی (۲).....
۱۰۳	واحد کار سوم: سر بندی سیم پیچی الکتروموتورهای سه فاز.....
۱۰۴	۳-۱- اصول سر بندی کلاف ها در داخل استاتور.....
۱۱۰	۳-۲- کارهای عملی ۳.....
۱۱۵	آزمون پایانی (۳).....
۱۱۵	پایخ پیش آزمون.....
۱۱۶	منابع و مآخذ.....

## هدف کلی بودمان

محاسبه و ترسیم دیاگرام‌های سیم‌بندی موتورهای یک طبقه سه فاز

جمع	ساعات عملی	ساعات نظری	عنوان توانایی	شماره	
				توانایی	واحد کار
۶۰	۴۰	۲۰	محاسبه و ترسیم دیاگرام‌های سیم‌بندی الکتروموتورهای یک طبقه یک سرچشمه سه فاز	۱۷	۱
۱۷۰	۱۵۰	۲۰	قرار دادن کلاف در شیار استاتور	۲۳	۲
۲	۱	۱	سیم‌بندی سیم‌بندی الکتروموتورهای سه فاز	۲۶	۳
۲۳۲	۱۹۱	۴۱	جمع کل		

## واحد کار اول

# توانایی ترسیم دیاگرام‌های سیم‌بندی الکتروموتورهای یک طبقه یک سرعت سه فاز

### هدف کلی

محاسبه و ترسیم دیاگرام‌های سیم‌بندی موتورهای یک طبقه سه فاز

هدف‌های رفتاری: از فراگیر، انتظار می‌رود با گذراندن این سمانه بتواند:

- ۱- میدان مغناطیسی اطراف سیم جریان‌دار را شرح دهد.
- ۲- میدان دوار در سطح استاتور را شرح داده، چگونگی تشکیل آن را شرح کند.
- ۳- دور زبور را محاسبه کند.
- ۴- روابط و فرمول‌های مربوط به نقشه‌کشی الکتریکی را بیان کند.
- ۵- محور قطبی و گام قطبی را تعریف کند.
- ۶- تعداد سیارهای موجود در هر قطب هر فاز را از طریق محاسبه بدست آورد.
- ۷- گام سیم‌بندی را تعریف کند و آن را از طریق محاسبه بدست آورد.
- ۸- زاویه الکتریکی سیارها را تعریف کند و آن را از طریق محاسبه بدست آورد.
- ۹- گام فازی را تعریف کند و آن را از طریق محاسبه بدست آورد.
- ۱۰- شروع فازها را با استفاده از گام فازی و زاویه الکتریکی مشخص کند.
- ۱۱- سیم‌بندی یک طبقه را شرح دهد.
- ۱۲- انواع سیم‌بندی‌ها را از نظر نوع کلاف‌ها شرح دهد.
- ۱۳- سیم‌بندی متعادل‌مرکز و کلاف مساوی را شرح دهد و موارد کاربرد آن‌ها را بیان کند.
- ۱۴- دیاگرام سیم‌بندی الکتروموتورهای سه‌فاز یک طبقه یک سرعت را به صورت زنجیری محاسبه و ترسیم کند.
- ۱۵- دیاگرام سیم‌بندی الکتروموتورهای سه‌فاز یک طبقه یک سرعت را به صورت حلقه‌ای محاسبه و ترسیم کند.

### ساعات آموزش

جمع	عملی	نظری
۶۰	۴۰	۲۰

## بیش از صون (۱)

- ۱- وضعیت میدان مغناطیسی استاتور موتورهای سه فاز چگونه است؟  
 ۱- با مقدار ثابت در حال گردش است.  
 ۲- با مقدار ثابت موقعیتی ثابت دارد.  
 ۳- با تغییرات سینوسی در حال گردش است.  
 ۴- با تغییرات نامشخص در حال گردش است.
- ۲- یک موتور سه فاز ۲ قطب با لغزش ۲ درصد در شبکه‌ای با فرکانس ۵۰ هرتز کار می‌کند. سرعت گردش موتور آن در هر دقیقه چند دور است؟

۱) ۱۵۰۰ (۱)

۲) ۱۴۴۰ (۲)

۳) ۱۴۶۰ (۳)

۴) ۱۴۱۰ (۴)

۳- ارتباط صحیح بین گام قطبی ( $Y_p$ ) و گام کلاف ( $Y_c$ ) کدام است؟

۱)  $Y_c \leq Y_p$  (۱)

۲)  $Y_c \geq Y_p$  (۲)

۳)  $Y_c = Y_p$  (۳)

۴)  $Y_c > Y_p$  (۴)

۴- زاویه الکتریکی بین دو شماره متوالی در موتور سه فاز ۳۶ شماره ۶ قطب، چند درجه الکتریکی است؟

۱) ۹۰ (۱)

۲) ۶۰ (۲)

۳) ۲۵ (۳)

۴) ۳۰ (۴)

۵- گام فازی ( $Y_{ph}$ ) چند برابر گام قطبی ( $Y_p$ ) است؟

۱) یک سوم (۱)

۲) یک و نیم (۲)

۳) دو سوم (۳)

۴) یک دوم (۴)

۶- در یک موتور سه فاز ۳۶ شماره ۲ قطب، فاز ۱۱ از شماره شماره ۱ شروع می‌شود. شروع فاز  $W_1$  از کدام شماره است؟

۱) ۷ (۱)

۲) ۱۳ (۲)

۳) ۶ (۳)

۴) ۱۲ (۴)

۷- کدام موتور الکتریکی قادر به تولید جوزهی دوار در سطح استاتور خود است؟

۱) سه فاز (۱)

۲) یک فاز (۲)

۳) دو فاز (۳)

۴) دو فاز و سه فاز (۴)

۸- گام کلاف یک موتور سه فاز ۲۴ شماره ۲ قطب در حذف هارمونی سوم، کدام است؟

۱) ۱-۱۲ (۱)

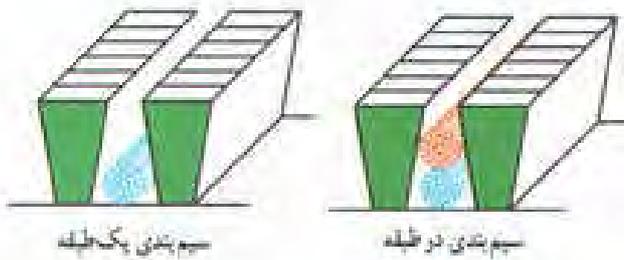
۲) ۱-۱۱ (۲)

۳) ۱-۱۰ (۳)

۴) ۱-۹ (۴)

## مقدمه

در سیم‌بندی یک طبقه الکتروموتورها، در هر شیار استاتور یک بازوی کلاف قرار می‌گیرد. اگر تعداد بازوها در هر شیار بیش از یک باشد، سیم‌بندی را چند طبقه می‌گویند. متداول‌ترین سیم‌بندی چند طبقه در موتورهای سه‌فاز، سیم‌بندی دو طبقه است که دو بازو در هر شیار قرار می‌گیرد (شکل ۱-۱).



سیم‌بندی یک طبقه

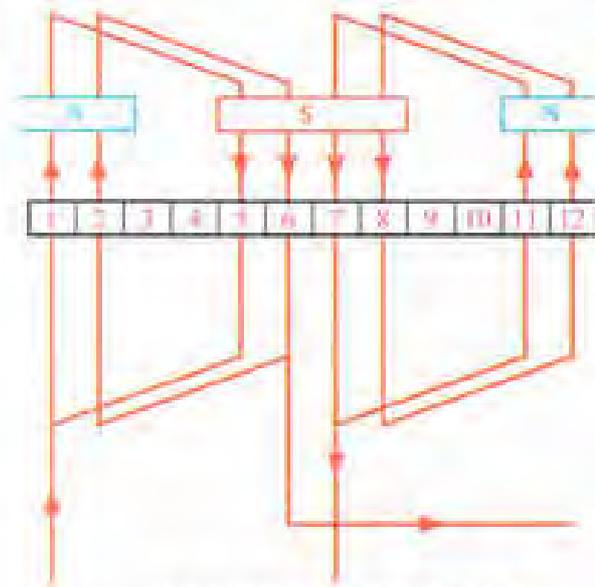
سیم‌بندی دو طبقه

شکل ۱-۱- انواع سیم‌بندی

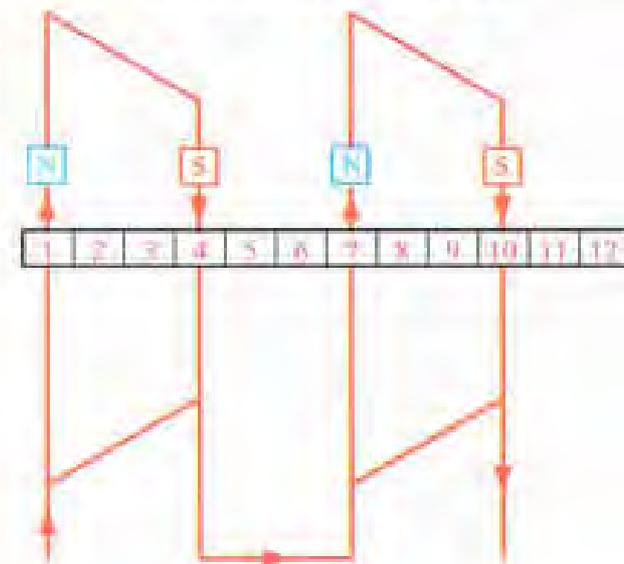
## ۱-۱- میدان مغناطیسی استاتور و تعداد قطب‌ها

میدان مغناطیسی استاتور با عبور جریان الکتریکی از سیم‌های داخل شیارها، تأمین می‌شود. تعداد قطب‌های مغناطیسی که در سطح استاتور تشکیل می‌شود، به عرض بازوهای کلاف و فاصله دو بازو از یکدیگر بستگی دارد به عبارت دیگر، چه اندازه از سطح استاتور را می‌پوشاند، اگر عرض دو بازوی یک کلاف تقریباً نصف سطح جانی استاتور را پوشش دهد، در سطح استاتور دو قطب تشکیل می‌شود (شکل ۱-۲). اگر عرض دو بازو تقریباً یک چهارم سطح استاتور را بپوشاند، تعداد قطب‌های استاتور به چهار قطب می‌رسد (شکل ۱-۳). به این ترتیب، تعداد قطب‌ها با کاهش عرض بازوی کلاف‌ها زیاد می‌شود، به گونه‌ای که می‌توان گفت:

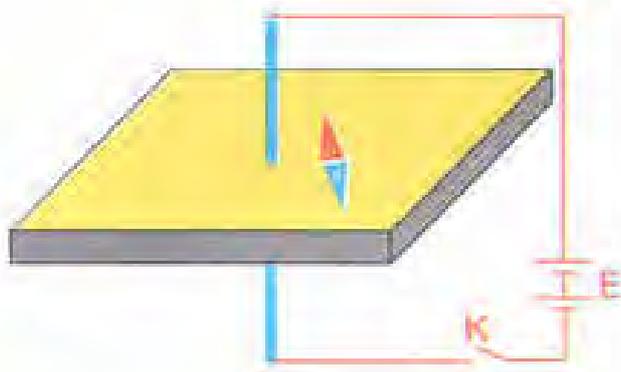
تعداد قطب‌های یک موتور با عرض دو بازوی یک کلاف نسبت عکس دارد.



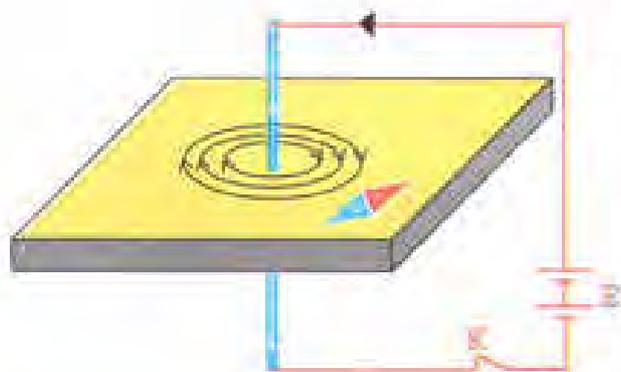
شکل ۱-۲- عرض کلاف بیشتر، قطب کمتر



شکل ۱-۳- عرض کلاف کمتر، قطب بیشتر



(الف)



(ب)

شکل ۴-۱-۱ آزمایش ارستد



شکل ۴-۱-۲ تعیین جهت میدان اطراف سیم راست

### ۴-۱-۱-۱ اساس میدان مغناطیسی هادی جریان دار

– آزمایش ارستد: هرگاه سیم هادی الکتریکی را مطابق شکل ۴-۱-۱-۱ الف، از درون صفحه‌های عمیق عبور داده و در نزدیکی آن، عقربه‌ای مغناطیسی قرار دهیم، قطب N عقربه مغناطیسی در راستای میدان مغناطیسی زمین، به طرف شمال جهت‌گیری می‌کند.

با اتصال کلید K، عقربه مغناطیسی تغییر جهت داده و در راستای خاصی قرار می‌گیرد. از این تغییر وضعیت می‌توان نتیجه گرفت با عبور جریان الکتریکی از یک هادی الکتریکی، در اطراف آن میدان مغناطیسی به وجود می‌آید. این میدان بر عقربه مغناطیسی اثر گذاشته و آن را در راستای معین قرار می‌دهد (شکل ۴-۱-۱-۱ ب).

میدان مغناطیسی اطراف سیم جریان‌دار، خواصی به شرح زیر دارد:

– میدان مغناطیسی در هر نقطه از اطراف سیم، کمیتی برداری است و بر خط میدانی که از آن نقطه می‌گذرد، مماس بوده و جهت آن همسو با خطوط میدان است.

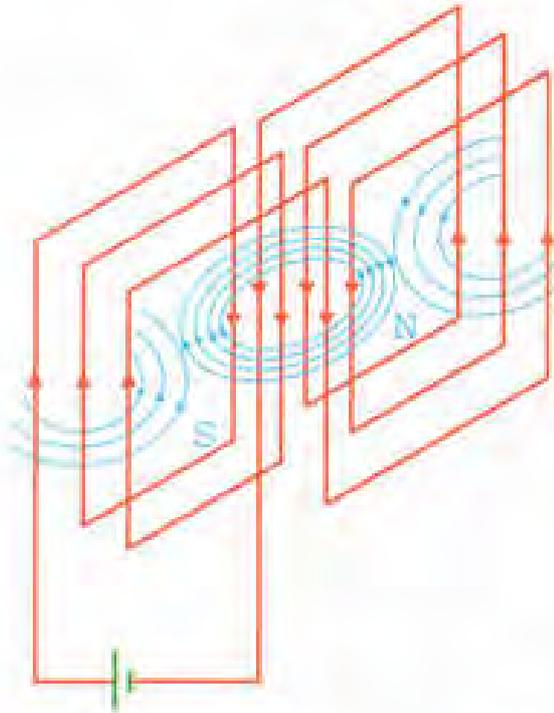
– خطوط میدان، روی صفحه‌ای قرار دارند که بر محور سیم جریان‌دار عمود است.

– خطوط میدان، در نزدیکی سیم متراکم‌تر از دیگر قسمت‌هاست، بنابراین، میدان در نزدیکی سیم قوی‌تر از دیگر قسمت‌های آن است.

– جهت خطوط میدان، با قاعده «دست راست» تعیین می‌شود.

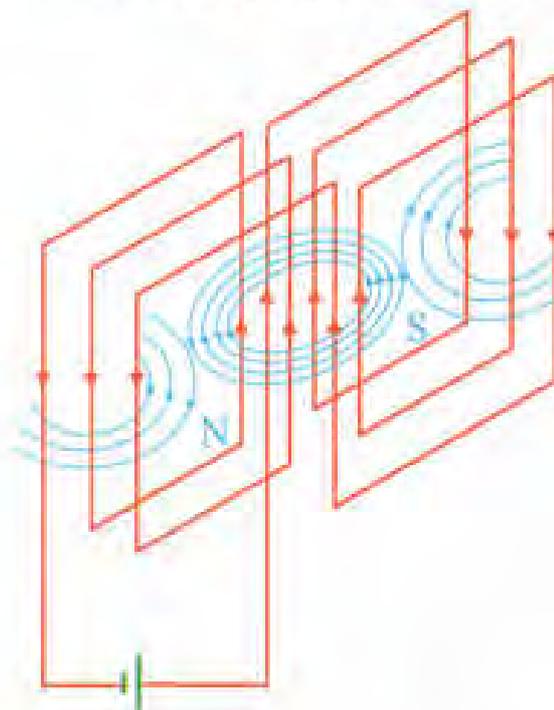
اگر انگشت شست دست راست در جهت جریان باشد، چهار انگشت نیم‌بسته دست راست، جهت خطوط میدان اطراف سیم جریان‌دار را نشان خواهند داد (شکل ۴-۱-۲).

۱-۱-۲ قطب‌های ایجادشده در استاتور ماشین‌های الکتریکی: هادی‌های الکتریکی سطح استاتور، به صورت بازوهای سیم‌پیچ مسطح، سری شده و مجموعاً یک گروه کلاف سیم‌پیچی را تشکیل می‌دهند. در این وضعیت، میدان مغناطیسی هادی‌های هم‌جهت، جمع شده و میدان مغناطیسی قوی‌تری را در مرکز سیم‌پیچ به وجود می‌آورند. تقویت میدان مغناطیسی در سطح استاتور، باعث افزایش نیروی اعمال‌شده بر هادی‌های جریان‌دار رتور شده و با تقویت گشتاور موتور، قدرت آن افزایش می‌یابد (شکل ۱-۶).



شکل ۱-۶ ایجاد میدان قوی با سیم‌های جریان‌دار هم‌جهت

اگر جهت جریان الکتریکی در بازوهای سیم‌پیچ‌ها عوض شود، موقعیت قطب‌های مغناطیسی S و N عوض می‌شود (شکل ۱-۷).



شکل ۱-۷ تعویض موقعیت قطب‌های NS با تغییر جهت جریان

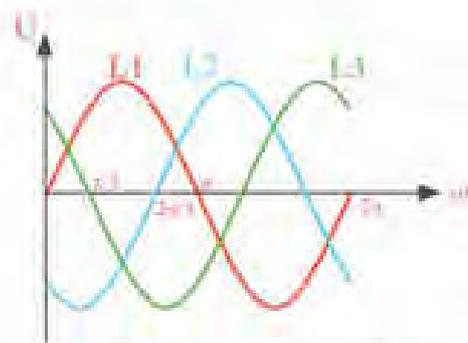
## ۱-۲ ایجاد میدان دوار توسط جریان سه فاز

با توجه به این که اختلاف فاز ولتاژها بین خطوط در شبکه سه فاز،  $120^\circ$  درجه الکتریکی است، سه سیم پیچ فازهای مربوطه در موتورهای استاتور قرار می گیرند. بک موتور سه فاز ۶ قطب را در نظر می گیریم و موقعیت تشکیل قطب ها را با توجه به مقادیر مختلف  $\omega t$  در فاصله صفر تا  $360^\circ$  درجه، در سطح استاتور بررسی می کنیم. در شکل های داده شده، جریان مربوط به ولتاژهای منفی را «خروجی» و جریان مربوط به ولتاژهای مثبت را «ورودی» در نظر می گیریم.

۱ سرگروه کلاف های مربوط به سیم پیچ اول ( $U_1$  و  $U_2$ ) را با فاز  $U_1$ ، سیم پیچ دوم ( $V_1$  و  $V_2$ ) را با  $U_2$  و سیم پیچ سوم ( $W_1$  و  $W_2$ ) را با فاز  $U_3$ ، تغذیه می کنیم (شکل ۸-۱ الف).

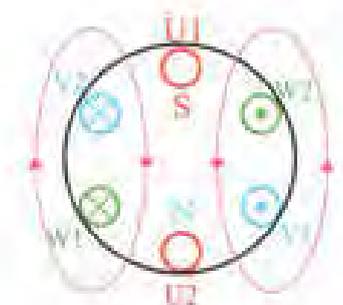


شکل ۸-۱ الف- موتور سه فاز ۶ قطب

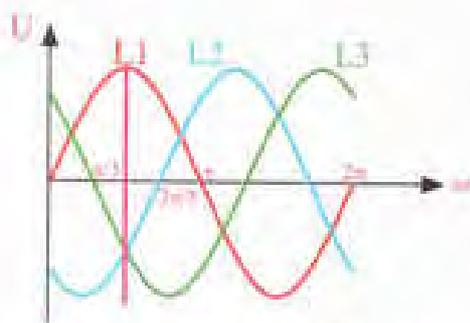


$$\omega t = 0 \quad U_1 = 0 \quad U_2 < 0 \quad U_3 > 0$$

در موقعیت  $U_1 = 0$ ،  $U_2 < 0$  و  $U_3 > 0$  فازها، قطب سازی و جهت جریان در کلاف ها، مطابق شکل ۸-۱ ب خواهد بود. به علت منفی بودن دامنه فاز  $U_2$ ، در سیم پیچ اول جریانی وجود ندارد.

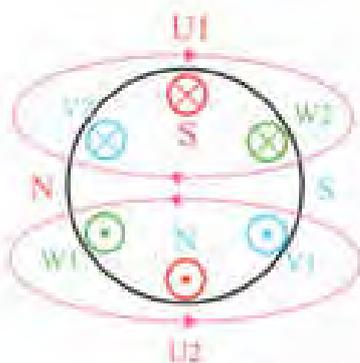


شکل ۸-۱ ب

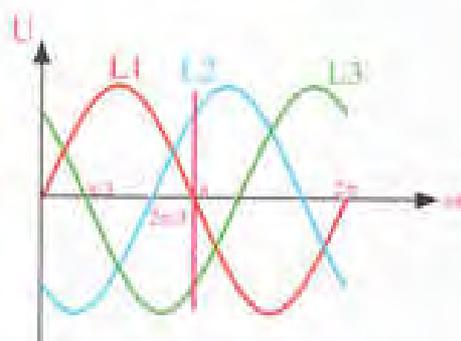


$\omega t = 90 \quad L1 > 0 \quad L2 < 0 \quad L3 < 0$

در موقعیت  $\omega t > 90$ ,  $L1 < 0$  و  $L2 > 0$  فازها، قطب‌سازی و جهت جریان در کلاف‌ها، مطابق شکل ۸-۱-ج خواهد شد.

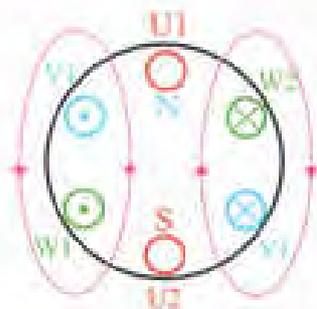


شکل ۸-۱-ج



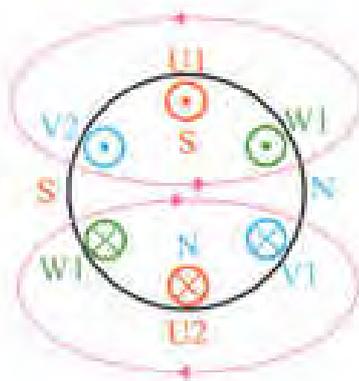
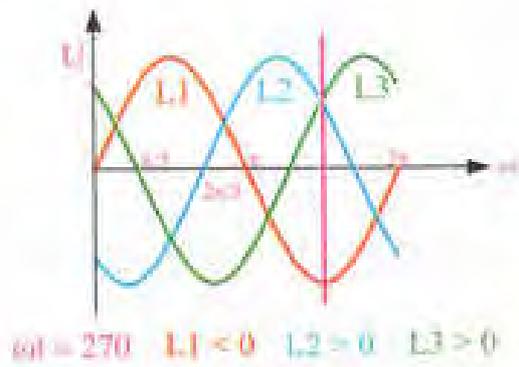
$\omega t = 180 \quad L1 = 0 \quad L2 > 0 \quad L3 < 0$

در موقعیت  $\omega t = 180$ ,  $L1 = 0$  و  $L2 > 0$  و  $L3 < 0$  فازها، قطب‌سازی و جهت جریان در کلاف‌ها، مطابق شکل ۸-۱-د خواهد شد. به علت صفر بودن دامنه فاز اول در سیم بیج  $U1$ ،  $I1$ ، جریان صفر خواهد بود.



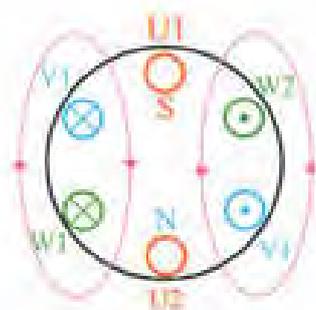
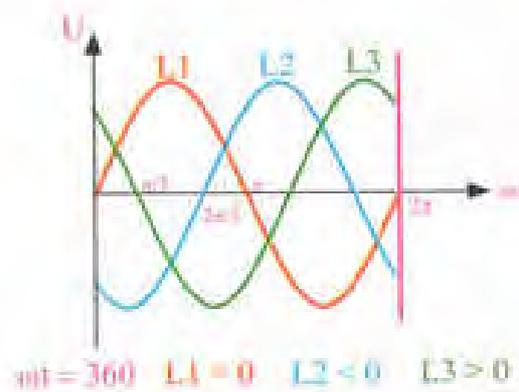
شکل ۸-۱-د

در موقعیت  $\omega t < 0$ ,  $I_{a1} > 0$ ,  $I_{a2} > 0$  و  $I_{a3} > 0$  فازها، قطب‌سازی و جهت جریان در کلاف‌ها، مطابق شکل ۸-۱-۸ خواهد شد.



شکل ۸-۱-۸

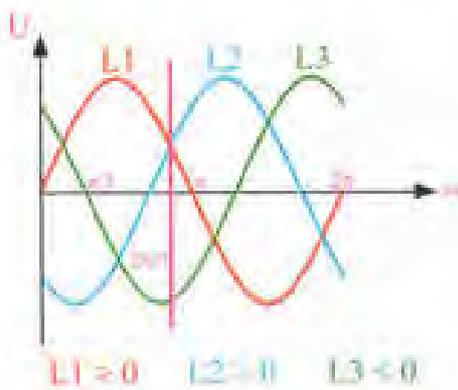
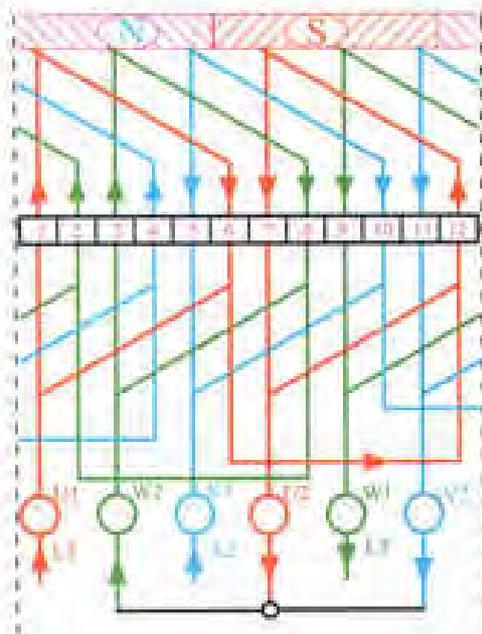
در موقعیت  $\omega t = 0$ ,  $I_{a1} < 0$ ,  $I_{a2} > 0$  و  $I_{a3} = 0$  فازها، قطب‌سازی و جهت جریان در کلاف‌ها، مطابق شکل ۸-۱-۸ و خواهد شد.



شکل ۸-۱-۹

در بخش های مختلف شکل ۸-۱ مشاهده می شود که با تغییر متغیر  $\alpha$  از  $0$  تا  $360$  درجه، قطب های N و S نیز یک دور کامل سطح استاتور را می پیمایند (این خاصیت در موتورهای ۲ قطبی صادق است. درباره اثرات قطب ها بر سرعت گردش میدان، بحث خواهیم کرد). اگر زاویه پیموده شده در یک ثانیه برابر با  $360 \times f = \omega$  درجه باشد، قطب ها در یک ثانیه  $f$  بار سطح استاتور را خواهند پیمود. یعنی، سرعت گردش قطب ها با  $f$  (فرکانس جریان متناوب) نسبت مستقیم دارد. بنابراین می توان گفت:

با تغییر  $\alpha$ ، حوزه مغناطیسی دوار در سطح استاتور تشکیل می شود که سرعت گردش آن با فرکانس جریان متناوب، نسبت مستقیم دارد.

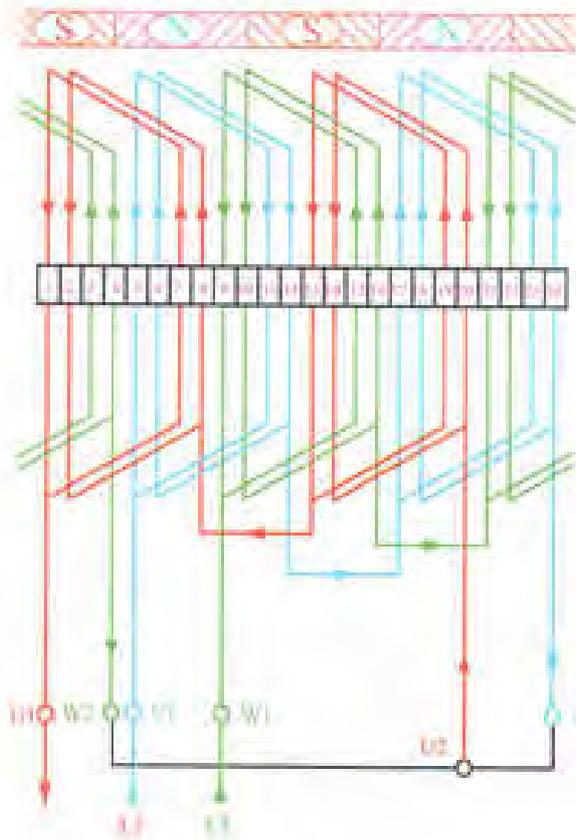
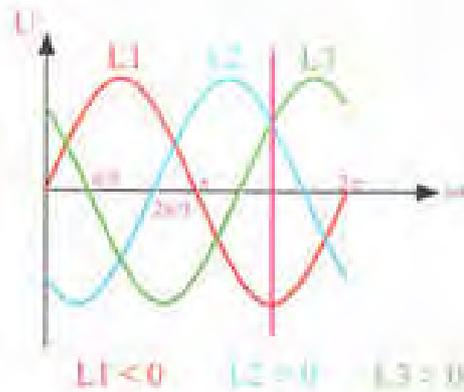


شکل ۹-۱-۱ ایجاد دو قطب در سطح استاتور

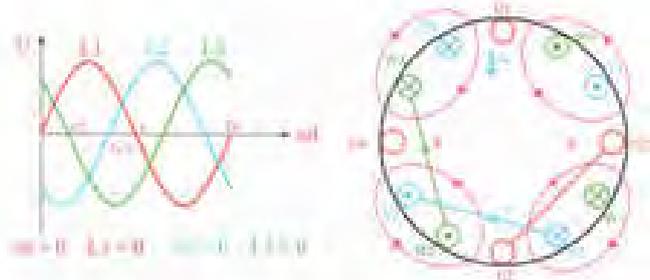
### ۱-۲-۱ ایجاد میدان دوار ۲ قطبی توسط جریان

متناوب سه فاز: یک موتور سه فاز ۱۲ قطب را در نظر می گیریم. برای هر فاز، دو کلاف را به گونه ای در نظر می گیریم که بازوی آن ها ۵ قطب از هم فاصله داشته باشند. سطح استاتور را به سه قسمت مساوی تقسیم می کنیم و فاصله های به دست آمده بازوی کلاف های مربوط به فازها را درون شماره های استاتور قرار می دهیم. در لحظه ای خاص از جریان متناوب سه فاز، مسیر جریان را درون بازوی کلاف ها تعقیب می کنیم. بازوهای را که جهت جریان یکسانی دارند، دسته بندی می کنیم و هر مجموعه به دست آمده را به یک قطب اختصاص می دهیم (شکل ۹-۱-۲).

۲-۲-۱- ایجاد میدان در ۴ قطبی توسط جریان متناوب سه فاز: یک موتور ۲۴ تبار را در نظر می‌گیریم. گام کلاف‌ها را به اندازه یک چهارم سطح استاتور ( $\gamma = \frac{24}{4} = 6$ ) منظور می‌کنیم و مطابق شکل ۱-۱۰ برای یک لحظه از موقعیت فازها، مسیر جریان الکتریکی هر سه فاز را در داخل کلاف‌ها رسم کرده و تعداد قطب‌های تشکیل شده را با توجه به جهت جریان در بازوی کلاف‌ها، به دست می‌آوریم.

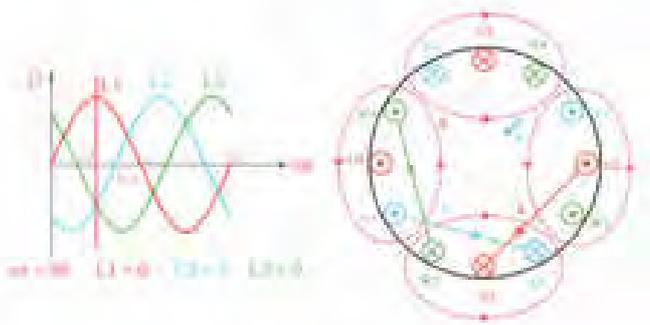


شکل ۱-۱۰

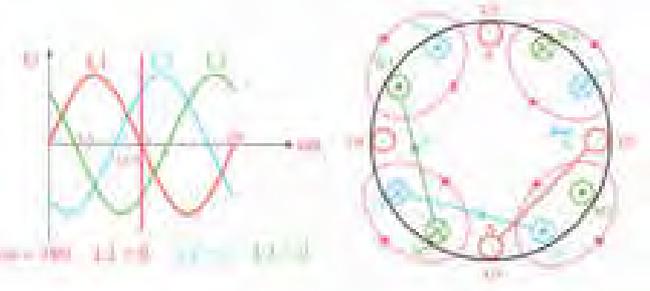


در شکل ۱-۹ دیدیم که گام کلاف تقریباً برابر نصف شماره‌ها بوده و ۲ قطب در سطح استاتور تشکیل می‌شود. در شکل ۱-۱۰ با در نظر گرفتن گام کلاف برابر یک چهارم شماره‌ها، در سطح استاتور ۴ قطب به وجود می‌آید. بنابراین می‌توان نتیجه گرفت:

تعداد قطب‌های یک موتور به گام کلاف بستگی دارد هر قدر که گام کلاف کوچکتر باشد، تعداد شکل‌های تشکیل شده بیشتر است.

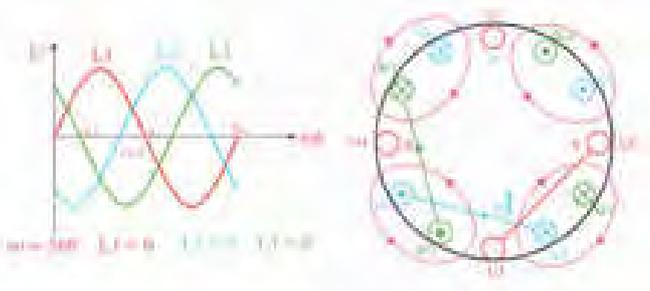
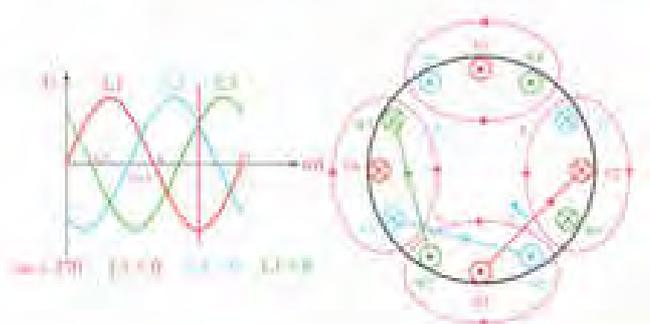


تأثیر تعداد قطب‌ها بر سرعت گردش حوزه دوار: در موتورهای ۲ قطب با تغییر زاویه الکتریکی جریان، به اندازه‌ی ۳۶۰ درجه میدان مغناطیسی یک بار استاتور را دور می‌زند، این موضوع را در موتورهای ۴ قطب دنبال می‌کنیم و جایه‌جایی قطب‌ها را در این نوع موتورها با تغییر ۳۶۰ درجه زاویه الکتریکی جریان‌ها، مورد بررسی قرار می‌دهیم.



در سطح استاتور، برای هر فاز دو کلاف (۴ موقعیت جریان) در نظر می‌گیریم و با توجه با تغییر ۳۶۰ جهت جریان‌ها و بر اساس قاعده دست راست، قطب‌ها را تشکیل می‌دهیم. با ۲ برابری شدن قطب‌ها، جایه‌جایی (سرعت گردش) میدان مغناطیسی نصف می‌شود (شکل ۱-۱۱). بنابراین:

سرعت گردش حوزه دوار با تعداد قطب‌ها، نسبت معکوس دارد.



شکل ۱-۱۱- جایه‌جایی میدان مغناطیسی در موتور ۴ قطب

بلاک موتور	
Style	Frame = 133
R.P.M=2850	F=50Hz
F C	Hours
V010=220V/380V	COS φ=0.82
kw=2kw	η=1
Amp=10.9/6.77	Ccode

شکل ۱۴-۱ الف

۳-۲-۱- محاسبه تعداد دور رتور: در بررسی ایجاد حوزه دوار، آموختیم که سرعت گردش میدان با فرکانس جریان متناوب، نسبت مستقیم و با تعداد قطب‌ها، نسبت عکس دارد. در صنعت، دور موتور‌ها را در دقیقه بیان می‌کنند و روی بلاک موتور‌ها، تعداد دور در دقیقه را به صورت R.P.M می‌نویسند. شکل ۱۴-۱ الف). سرعت گردش حوزه دوار را «دور سنکرون» می‌گویند و آن را با  $N_s$  نشان می‌دهند که اندازه آن با توجه به مطالب گفته شده، برابر است با:

$$N_s = \frac{f \times 60}{2P}$$

که در آن:

$N_s$  = دور سنکرون (سرعت گردش حوزه دوار) در هر دقیقه.

$f$  = فرکانس جریان متناوب (هرتز Hz)

$2P$  = تعداد قطب‌های موتور

در موتورهای آسنکرون رتور قفسی، جریان میله‌های رتور از طریق القای مغناطیسی حوزه دوار استاتور، تأمین می‌شود. به همین دلیل می‌بایستی سرعت گردش رتور از سرعت سنکرون کمتر باشد تا میله‌های رتور، با قطع خطوط میدان و تغییر شمار مواجه شده و در آن‌ها جریان القا شود. بنابراین در موتورهای القایی، دور رتور با دور سنکرون هماهنگ نیست و به همین دلیل به آن‌ها موتورهای آسنکرون (غیرهماهنگ) می‌گویند.

میزان عقب افتادگی دور رتور نسبت به دور سنکرون، به تعداد قطب‌ها، قدرت و بار موتور بستگی دارد. در موتورهای معمولی، میزان عقب افتادگی دور رتور از دور سنکرون بین ۴ تا ۶ درصد از دور سنکرون است. به عقب افتادگی دور رتور نسبت به دور سنکرون، «لغزش» یا «ضرب لغزی» می‌گویند و آن را با  $S$  نشان می‌دهند. در اغلب موارد، لغزش را بر حسب درصد محاسبه و به صورت روبرو بیان می‌کنند:

که در آن  $N_r$  = دور رتور است.

بنابراین، سرعت رتور را می‌توان از رابطه روبرو به دست

آورد:

$$S = \frac{N_s - N_r}{N_s} \times 100 \quad (\text{درصد لغزش})$$

$$N_r = N_s(1 - S)$$

حل:

$$f = 50 \text{ Hz} \text{ و } \%S = \%4$$

$$N_s = \frac{f \times 120}{\tau p}$$

$$N_s = \frac{50 \times 120}{4} = 3000 \text{ R.P.M}$$

$$N_r = N_s(1-S)$$

$$N_r = 3000 \times (1 - 4/100) = 2880 \text{ R.P.M}$$

مثال: یک موتور ۲ قطب در فرکانس ۵۰ هرتز شبکه

کار با لغزش ۴ درصد کار می‌کند. مطلوب است:

۱- سرعت سنکرون در هر دقیقه

۲- دور موتور در هر دقیقه

مثال: سرعت گردش رتور یک موتور سه فاز ۴ قطب

۱۲۱۰ دور در دقیقه است. اگر فرکانس شبکه ۵۰ هرتز باشد،

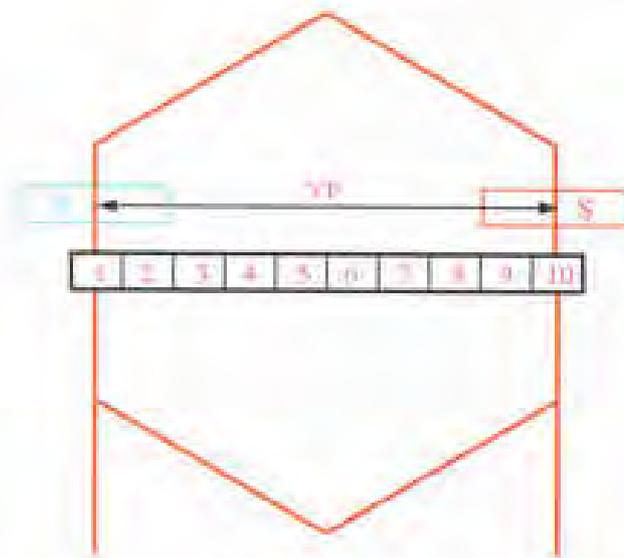
لغزش موتور چند درصد است؟

حل:

$$N_r = 1210 \text{ R.P.M}, f = 50 \text{ Hz}$$

$$N_s = \frac{f \times 120}{\tau p} = \frac{50 \times 120}{4} = 1500 \text{ [R.P.M]}$$

$$\%S = \frac{N_s - N_r}{N_s} \times 100 = \frac{1500 - 1210}{1500} \times 100 = \%19$$



شکل ۱۲-۱-۲ ب- نمایش گام قطبی

## ۲-۱- اصطلاحات و روابط نقشه‌گسی سیم‌بجی استاتور الکتروموتورها

در سیم‌بندی استاتور الکتروموتورها، تعداد شمارهای استاتور را با Z نشان می‌دهند. تعداد شمارها در موتورهای سه‌فاز، اغلب مضربی از عدد ۶ است. بیشتر موتورهای سه‌فاز مورد استفاده در صنعت، به صورت  $Z=24$ ،  $Z=36$  و  $Z=48$  شمار طراحی می‌شوند.

۲-۱-۳- گام قطبی (Yp): گام قطبی تعداد شمارهایی از استاتور است که به وسیله یک قطب پویش داده می‌شوند. گام قطبی را با Yp نشان می‌دهیم (شکل ۱۲-۱-۲ ب) و مقدار آن را از رابطه زیر محاسبه می‌کنیم:

$$Y_p = \frac{Z}{\tau p}$$

که در آن:

$Z =$  تعداد تبارها و  $2P =$  تعداد قطب‌های استاتور است. به بیان دیگر، گام قطبی تعداد تبارهایی است که بین مراکز دو قطب غیرهمنام متوالی در استاتور قرار می‌گیرند.

مثال: گام قطبی الکتروموتور ۳۶ تبار ۴ قطب را به دست آورید.

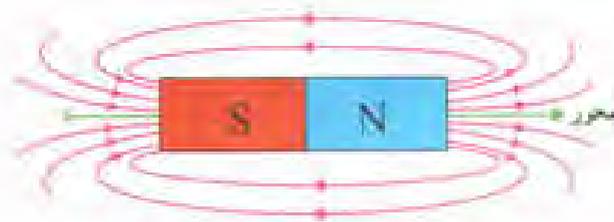
حل:

$$Z = 36, 2P = 4$$

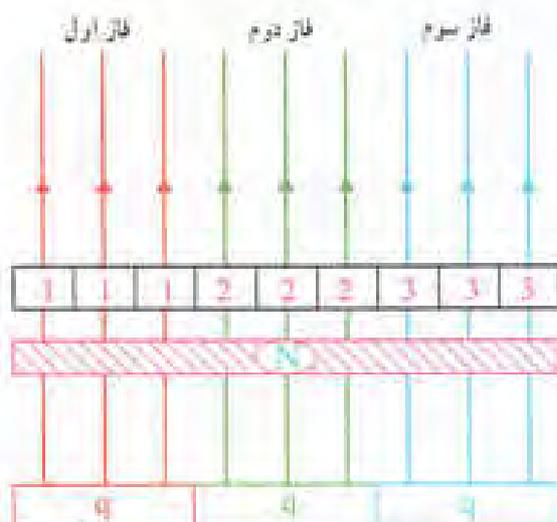
$$\gamma_p = \frac{Z}{2P} = \frac{36}{4} = 9$$

چون یکی از بازوهای کلاف در تبار شماره ۱ قرار می‌گیرد، بازوی بعدی آن در تبار  $1 + 9 = 10$  قرار خواهد گرفت.

۲-۳-۱- محور قطبی: محور قطبی، خطی است که مراکز دو قطب S و N را در یک مغناطیس به هم وصل می‌کند. سوی محور قطبی از قطب S به طرف قطب N است (شکل ۱۳-۱-الف).



شکل ۱۳-۱-الف: نمایش محور مغناطیسی در مغناطیس دائم و نیچه



شکل ۱۳-۱-ب

۲-۳-۱- تعداد تبارهای هر فاز در زیر هر قطب (q):

اگر تعداد تبارهای یک استاتور برابر با  $Z$  باشد، در موتورهای  $m$  فاز، به هر فاز  $\frac{Z}{m}$  تبار خواهد رسید. هر فاز  $2P$  قطب تشکیل می‌دهد. بنابراین، تعداد تبارهای زیر هر قطب برای هر فاز از تقسیم  $\frac{Z}{m}$  به تعداد قطب‌ها به دست می‌آید (شکل ۱۳-۱-ب).

$$q = \frac{Z}{2P \cdot m}$$

مثال: استاتور یک موتور سه فاز ۲۴ تبار، ۴ قطب دارد. تعداد تبارهای هر فاز زیر هر قطب را به دست آورید.

حل:

$$Z = 24, m = 3, 2P = 4$$

$$q = \frac{Z}{2P \cdot m} = \frac{24}{4 \times 3} = 2$$



شکل ۱۳-۱-ج

$$q = \frac{Z}{2P \cdot m} = \frac{24}{2 \times 3} = 2$$

۱-۳-۴ زاویه الکتریکی بین سیارها: اختلاف زاویه الکتریکی هر سیار را از سیار مجاور آن، زاویه الکتریکی سیارها می‌نامند و آن را با  $\alpha_{pe}$  نشان می‌دهند. از رابطه زیر قابل محاسبه است:

$$\alpha_{pe} = \frac{P \times 360}{Z}$$

که در آن:

$P$  = نصف قطب‌ها و  $Z$  = تعداد سیارهای استاتور است (شکل ۱۳-۱-ج).

۱-۳-۵ زاویه مکانیکی بین سیارها: از تقسیم  $360^\circ$  درجه به تعداد سیارها، زاویه مکانیکی بین دو سیار به دست می‌آید. این زاویه را با  $\alpha_{me}$  نشان می‌دهند. زاویه مکانیکی بین سیارها از رابطه زیر به دست می‌آید (شکل ۱۳-۱-ج):

$$\alpha_{me} = \frac{360}{Z}$$

از مقایسه روابط  $\alpha_{pe}$  و  $\alpha_{me}$  می‌توان نتیجه گرفت:

$$\alpha_{pe} = P \times \alpha_{me}$$

مثال: استاتور یک الکتروموتور سه فاز، ۳۶ سیار دارد. زاویه الکتریکی و زاویه مکانیکی سیارها را برای حالت‌های ۲، ۴ و ۶ قطب به دست آورند.

حل:

$$Z = 36, m = 3, 2P = 2, 4, 6$$

$$\alpha_{pe} = \frac{P \times 360}{Z}$$

$$2P = 2 \Rightarrow P = 1$$

$$\alpha_{pe} = \frac{1 \times 360}{36} = 10^\circ \quad \alpha_{me} = \frac{360}{36} = 10^\circ$$

$$2P = 4 \Rightarrow P = 2$$

$$\alpha_{pe} = \frac{2 \times 360}{36} = 20^\circ \quad \alpha_{me} = \frac{360}{36} = 10^\circ$$

$$2P = 6 \Rightarrow P = 3$$

$$\alpha_{pe} = \frac{3 \times 360}{36} = 30^\circ \quad \alpha_{me} = \frac{360}{36} = 10^\circ$$

ملاحظه می‌شود  $\alpha_{pe}$  با تعداد قطب متناسب است ولی  $\alpha_{me}$  مستقل از تعداد قطب است.

۳-۶-۱ گام سیم‌بندی: تعداد سیارهای موجود بین دو بازوی یک کلاف را گام سیم‌بندی می‌گویند و آن را با  $Y$  نشان می‌دهند. اندازه  $Y$  از رابطه روبرو به دست می‌آید:

$$Y_p = Y_p \left(1 - \frac{1}{n}\right)$$

که در آن:

$$Y_p = \text{گام قطبی}$$

$n$  = شماره هارمونی (در سیم‌بندی گام کسری درباره آن بحث خواهیم کرد) است.

۳-۷-۱ گام فازي: گام فازي، تعداد سیارهایی است که بین شروع دو فاز قرار دارند. گام فازي را با  $Y_m$  نشان می‌دهند. در موتورهای سه‌فاز، بین فازها  $120^\circ$  درجه الکتریکی اختلاف فاز وجود دارد. از آن جا که یک گام قطبی  $180^\circ$  درجه الکتریکی است، لذا در موتورهای سه‌فاز، گام فازي مساوی  $\frac{2}{3}$  گام قطبی است.

$$Y_m = \frac{2}{3} Y_p$$

تعداد سیارهایی که در یک گام فازي قرار می‌گیرد، به زاویه الکتریکی سیارها  $\alpha_{ep}$  بستگی دارد. تعداد سیارهای موجود در یک گام فازي، براساس رابطه روبرو قابل محاسبه است:

$$Y_m = \frac{2}{3} Y_p = \frac{2Z_p}{3\alpha_{ep}}$$

یا توجه به گام فازي، می‌توان سیارهای شروع فازها را در یک موتور سه‌فاز مشخص کرد.

سیار شماره ۱ = شروع فاز

$$\text{سیار شماره } V_1 = 1 + Y_m = 1 + \frac{2Z_p}{3\alpha_{ep}} = \text{شروع فاز } V_1$$

$$\text{سیار شماره } W_1 = 1 + 2Y_m = 1 + \frac{4Z_p}{3\alpha_{ep}} = \text{شروع فاز } W_1$$

حل:

$$Z = 36, TP = 2, m = 2$$

$$\alpha_{ep} = \frac{P \times 360}{Z} = \frac{2 \times 360}{36} = 20^\circ$$

مثال: با فرض کردن یک الکتروموتور سه‌فاز ۳۶ سیار ۲ قطب، معین کنید فازهای این الکتروموتور از کدام سیارهای استاتور شروع می‌شوند.

$$U_1 = 1$$

$$V_1 = 1 + \frac{1T_0}{\alpha_{ex}} = 1 + \frac{1T_0}{T_0} = 2$$

$$W_1 = 1 + \frac{2T_0}{T_0} = 3$$

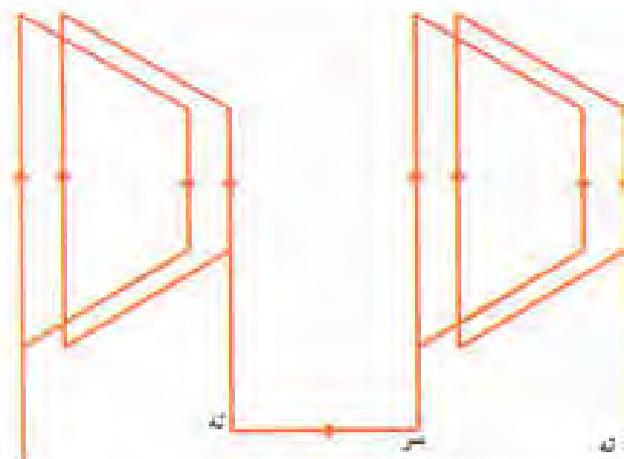
حل:

$$\alpha_{ex} = \frac{P \times 2T_0}{Z} = \frac{2 \times 2T_0}{2T_0} = 2$$

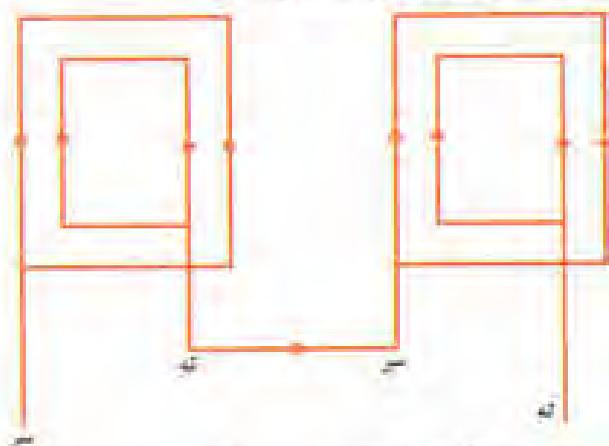
$$U_1 = 1$$

$$V_1 = 1 + \frac{1T_0}{\alpha_{ex}} = 1 + \frac{1T_0}{2} = 1.5$$

$$W_1 = 1 + \frac{2T_0}{\alpha_{ex}} = 1 + \frac{2T_0}{2} = 2$$



الف - اتصال نزدیک در گروه کلاف‌های مساوی



ب - اتصال نزدیک در گروه کلاف‌های متساوی‌العرض

شکل ۴-۱-۱ - اتصال نزدیک گروه کلاف‌ها (G = 2)

مثال: فازهای الکتروموتور سه‌فاز ۲۲ سیار ۲ قطب، از کدام شماره‌ها شروع می‌شوند.

#### ۴-۱-۱ -سیم‌بندی یک طبقه استاتور الکتروموتورها

در دروس گذشته آموختیم که اگر در هر سیار استاتور، یک بازو از کلاف‌های سیم‌بچی قرار بگیرد، سیم‌بچی رایگ طبقه می‌ماند. سیم‌بندی یک طبقه موتورهای سه‌فاز به صورت زیر انجام می‌شود:

- سیم‌بندی یک طبقه با گام کامل

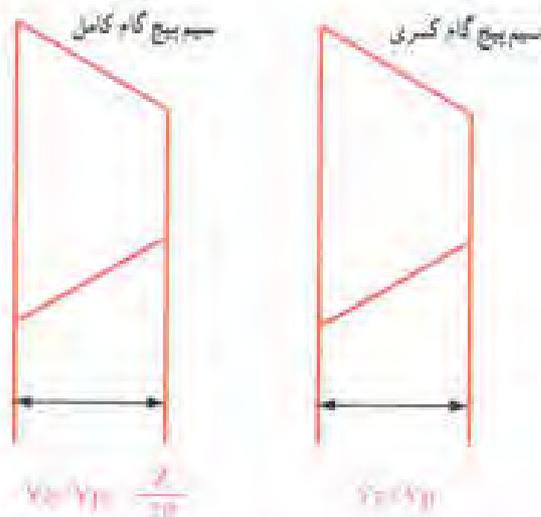
- سیم‌بندی یک طبقه با گام کسری

#### ۴-۱-۱-۱ -سیم‌بندی یک طبقه با گام کامل:

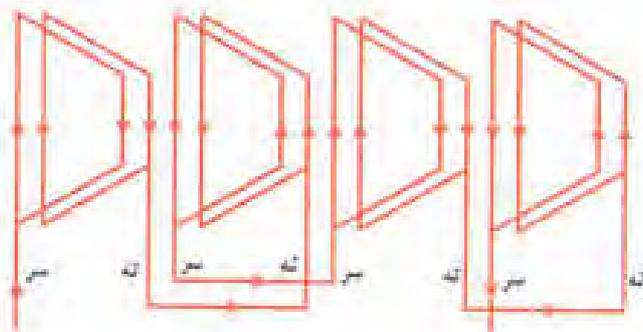
در سیم‌بندی یک طبقه با گام کامل، گام سیم‌بچی با گام قطبی برابر است (Y<sub>1</sub> = Y<sub>p</sub>). این نوع سیم‌بچی معمولاً به‌ازای زوج قطب انجام می‌شود.

در سیم‌بچی به‌ازای زوج قطب، تعداد گروه کلاف‌های یک فاز، برابر با نصف قطب‌هاست. اگر تعداد گروه کلاف‌های یک فاز را با G نشان دهیم، در سیم‌بچی به‌ازای زوج قطب، G = P خواهد بود (P = تعداد نصف قطب‌ها).

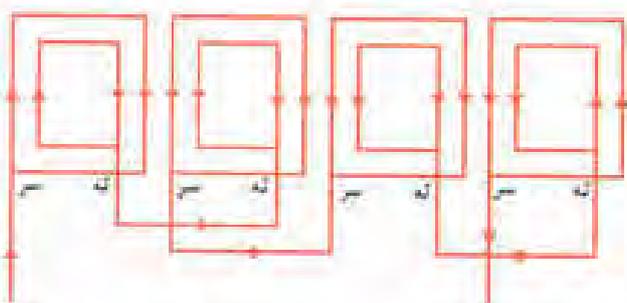
در سیم‌بچی‌های به‌ازای زوج قطب، اتصال گروه کلاف‌ها، اتصال نزدیک است. در اصطلاح موتور بیج‌ها، اتصال گروه کلاف‌ها سر به ته و ته به سر است. بر همین اساس، در یک موتور ۲ قطب یا دو گروه کلاف، اتصال کلاف به صورت قسمت‌های الف و ب شکل ۴-۱-۱ خواهد بود.



شکل ۱۴-۱- مقایسه سیم‌بجی گام کسری با سیم‌بجی گام کامل



شکل ۱۶-۱- اتصال دور (با فاصله) در سیم‌بجی کلاف مساوی  $(T = 24)$  ۴ قطب و ۴ گروه کلاف



شکل ۱۷-۱- اتصال دور (با فاصله) در سیم‌بجی کلاف متخذه المکز  $(T = 24)$  ۴ قطب و ۴ گروه کلاف

۲-۴-۱- سیم‌بجی یک طبقه با گام کسری؛ یکی از روش‌های متداول در سیم‌بجی موتور یک طبقه، روش گام کسری است. این روش در مقایسه با روش گام کامل، دارای مزایایی به شرح زیر است:

- ۱- کاهش سیم مسرلی
  - ۲- کاهش مقاومت اهمی سیم‌بجی‌های موتور و کاهش تلفات اهمی رتور
  - ۳- افزایش بازده موتور
  - ۴- کاهش لرزش‌های موتور
  - ۵- افزایش عمر موتور
- در شکل ۱۵-۱ سیم‌بندی گام کسری و گام کامل یک موتور با یکدیگر مقایسه شده است.

در سیم‌بندی گام کسری، بیشتر از سیم‌بجی به‌ازای قطب استفاده می‌شود. به بیانی دیگر، تعداد گروه کلاف‌ها در هر فاز برابر با تعداد قطب‌هاست  $(T = 2P)$ .

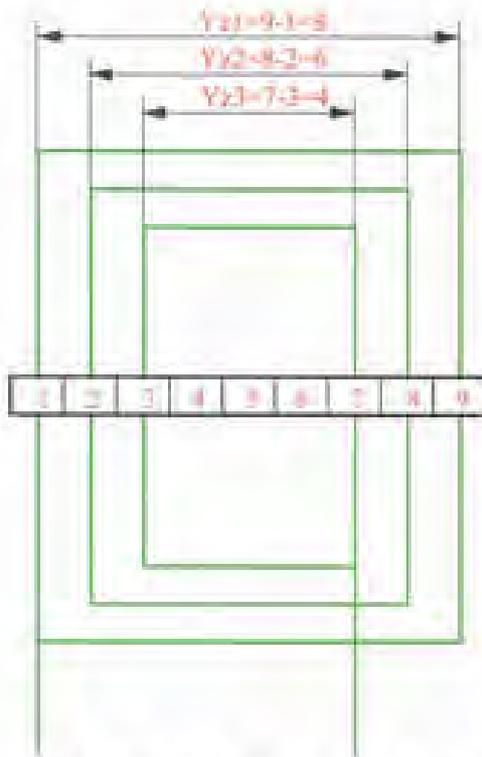
در سیم‌بجی موتورهای به‌ازای قطب، اتصال کلاف‌ها به یکدیگر از نوع اتصال دور (با فاصله) است. در اصطلاح موتوربجی‌ها، کلاف‌های هر فاز با اتصال سر به سر و ته به ته با یکدیگر ارتباط برقرار می‌کنند. شکل ۱۶-۱ سیم‌بندی گام کسری را با کلاف‌های مساوی نشان می‌دهد. ملاحظه می‌شود که تعداد گروه کلاف‌ها با تعداد قطب‌ها برابرند. در شکل ۱۷-۱ سیم‌بندی به‌ازای قطب، به روش گام کسری یا کلاف‌های متخذه المکز مشاهده می‌شود.

### ۱-۵-۱ انواع سیم‌بندی از لحاظ شکل کلاف‌ها

سیم‌بندی اسناتور الکتروموتورها به ۲ صورت زیر انجام

می‌شود:

- سیم‌بندی متحد‌المرکز
- سیم‌بندی گام مساوی (کلاف مساوی)



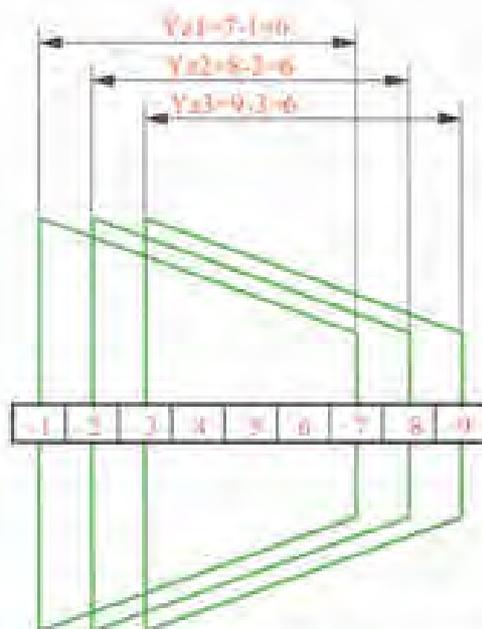
شکل ۱۸-۱ سیم‌بندی متحد‌المرکز (گام کلاف‌ها برابر نیستند)

### ۱-۵-۲ سیم‌بندی متحد‌المرکز: در سیم‌بندی

متحد‌المرکز، گام کلاف‌ها در یک گروه از کلاف‌ها برابر نبوده و کلاف‌ها به گونه‌ای یکدیگر را در بر می‌گیرند که مراکزشان بر هم منطبق می‌شود. گام هر کلاف بیرونی به اندازه ۲ شمار از گام کلافی که درون و مجاور آن قرار گرفته، بیشتر است. این سیم‌بندی بیشتر در موتورهای تکفاز کاربرد دارد (شکل ۱۸-۱).

### ۱-۵-۳ سیم‌بندی کلاف مساوی: در سیم‌بندی

کلاف مساوی، گام تمام کلاف‌ها در مجموعه سیم‌بندی با هم برابر بوده و برای پیچیدن آن‌ها می‌توان از قالب‌هایی با اندازه مساوی استفاده کرد. در این نوع سیم‌بندی سیم‌گشتری در مقایسه با سیم‌بندی متحد‌المرکز مصرف می‌شود و محاسبه تعداد دور هر کلاف، ساده‌تر است. در سیم‌بندی کلاف مساوی، کلاف‌های فازهای متفاوت از روی یکدیگر عبور کرده و آن‌ها را باید نسبت به هم عایق کرد (شکل ۱۹-۱).



شکل ۱۹-۱ سیم‌بندی کلاف مساوی (گام کلاف‌ها برابر هستند)

## ۱-۶ اصول محاسبه دیاگرام الکتروموتورهای

اسنکرون سه فاز یک طبقه یک سرعته

دیاگرام های سیم بندی الکتروموتورها را در ۴ مرحله زیر

محاسبه می کنیم :

۱. محاسبات مربوط به رسم دیاگرام

۲. تشکیل جدول سیم بندی

۳. رسم دیاگرام

۴. سر بندی و تشکیل قطب های سیم بندی

$\frac{2m}{3p}$	$U_1$ $U_2$	$V_1$ $V_2$	$W_1$ $W_2$

شکل ۱-۴-۱ تشکیل جدول سیم بندی

۱-۶-۱ محاسبات سیم بندی؛ در این مرحله، با

استفاده از روابطی که گفته شد، گام قطبی، گام کلاف، زاویه

الکتریکی شماره ها، تعداد شماره های هر فاز در زیر هر قطب و شماره

شماره های شروع فازها را تعیین می کنیم.

۱-۶-۲ تشکیل جدول سیم بندی؛ جدول سیم بندی

(شکل ۱-۶-۲) موثقت  $U_1, V_1, W_1, U_2, V_2, W_2$  را

در شماره های استاتور نشان می دهد.

در تشکیل این جدول به تعداد قطب های موتور ردیف و به

تعداد فازها، ستون باز می کنیم. اگر یک موتور سه فاز، ۲ قطب

داشته باشد، قسمت اول جدول سیم بندی آن مطابق شکل ۱-۶-۲

ترسیم می شود.

برای تکمیل جدول،  $q = \frac{Z}{2p.m}$  را محاسبه می کنیم.

فرض می کنیم تعداد شماره های استاتور برای جدول رسم شده،

۳۶ عدد باشند. سپس مقدار  $q$  را به دست می آوریم

$$q = \frac{Z}{2p.m} = \frac{36}{2 \times 3} = 3$$

هر ستون مربوط به هر فاز را در جدول شکل ۱-۶-۲ به  $q$

قسمت تقسیم می کنیم (شکل ۱-۶-۲).

$\frac{2m}{3p}$	$U_1$ $U_2$	$V_1$ $V_2$	$W_1$ $W_2$

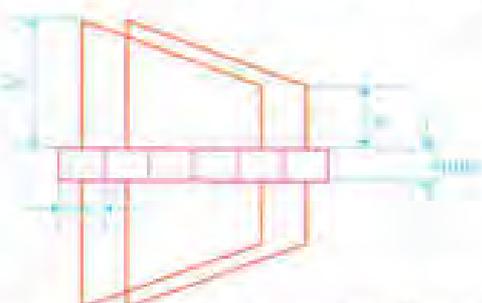
شکل ۱-۶-۲ تقسیم ستون های هر فاز به  $q$  قسمت

$\frac{2m}{2p}$	$U_1$	$U_2$	$V_1$	$V_2$	$W_1$	$W_2$
	1	2	3	7	8	9

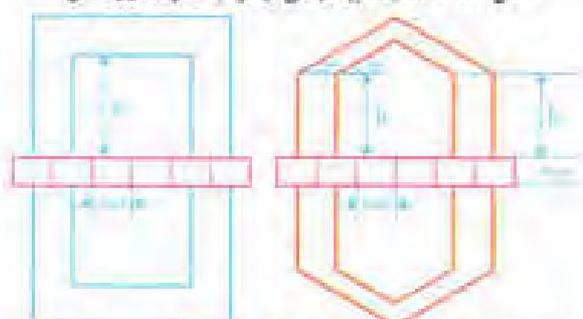
شکل ۱-۲۲ تعیین شماره‌های شروع فازها

$\frac{2m}{2p}$	$U_1$	$U_2$	$V_1$	$V_2$	$W_1$	$W_2$
	1	2	3	7	8	9
	10	11	12	16	17	18
	19	20	21	25	26	27
	28	29	30	34	35	36

شکل ۱-۲۳ افزودن گام قطبی به ستون‌های جدول و تکمیل آن



شکل ۱-۲۴ ابعاد پیشنهادی دیاگرام گسترده قرز نقای



شکل ۱-۲۵ ابعاد پیشنهادی دیاگرام گسترده ۶ ضلعی و مستطیل

شماره‌های شروع فازها را با محاسبه به دست می‌آوریم. در ابتدای هر فاز، در ردیف اول می‌نویسیم و به اندازه ۹ شماره‌های متوالی آن‌ها را در جدول (شکل ۱-۲۲) منظور می‌کنیم. برای درج مشخصات در جدول (شکل ۱-۲۱) شماره‌های شروع فازها به صورت زیر محاسبه می‌شوند:

$$Z = 36, 2P = 2, m = 3$$

$$\alpha_{ez} = \frac{P \times 360}{Z} = \frac{2 \times 360}{36} = 20$$

$U_1$  شروع فاز  $\rightarrow 1$

$$V_1 \text{ شروع فاز} \rightarrow 1 + \frac{120}{\alpha_{ez}} = 1 + \frac{120}{20} = 7$$

$$W_1 \text{ شروع فاز} \rightarrow 1 + \frac{240}{\alpha_{ez}} = 1 + \frac{240}{20} = 13$$

ردیف‌های بعدی جدول را با افزودن یک گام قطبی به شماره‌های هم‌ستون ردیف بالا، تکمیل می‌کنیم.

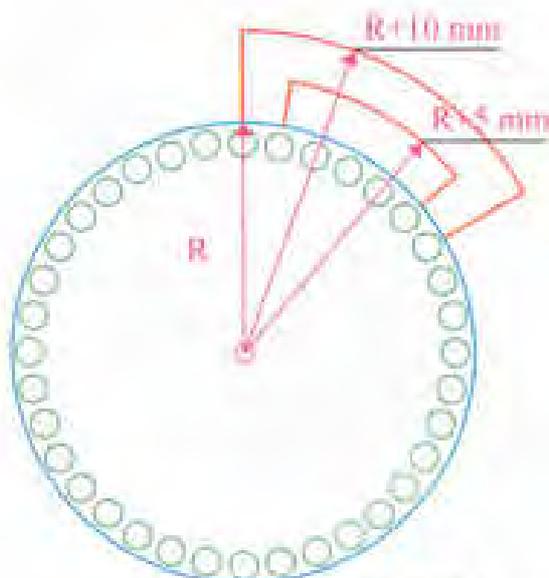
گام قطبی موتور یا مشخصات جدول (شکل ۱-۲۳) را می‌توان از رابطه زیر به دست آورد و جدول را کامل کرد.

$$Y_p = \frac{Z}{2P} = \frac{36}{2} = 9$$

## ۲-۶-۱ رسم دیاگرام سیم‌بندی؛ دیاگرام سیم‌بندی

را با روش‌های مختلفی رسم می‌کنند. در دیاگرام‌های گسترده، استاتور را برش داده و دیاگرام را به صورت مسطح رسم می‌کنند. در دیاگرام‌های مسطح، بازوهای کلاف‌ها را به صورت دوزنقه (شکل ۱-۲۴) مستطیل یا ۶ ضلعی (شکل ۱-۲۵) رسم می‌کنند. در دیاگرام‌های مدور، برش عرضی استاتور را به صورت دایره‌ای در نظر می‌گیرند و با استفاده از دایره اطراف استاتور سیم‌بندی را رسم می‌کنند.

به علت وجود خطوط بیشتر در دیاگرام سیم‌بندی، تعقیب سیم‌بندی کاری مشکل است. برای آسان کردن تعقیب سیم‌بندی، معمولاً در ترسیم دیاگرام سیم‌بندی، مشخصات خطوط هر فازها را با رنگ جداگانه رسم می‌کنند.



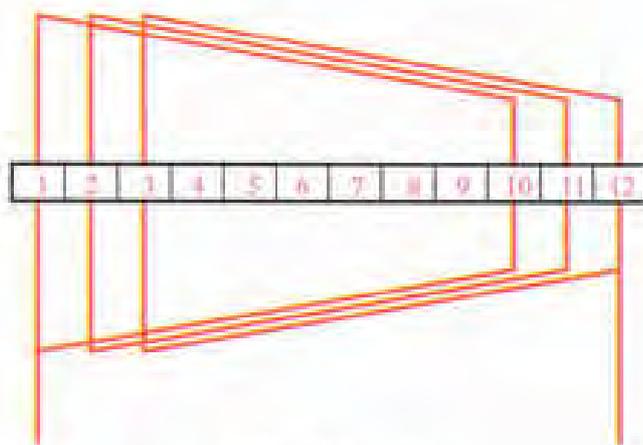
شکل ۱-۲۶ - ابعاد پیشنهادی دیاگرام مندرج

در رسم دیاگرام‌ها، رعایت اندازه‌های مندرج در شکل‌های ۱-۲۴ و ۱-۲۵ توصیه می‌شود.

$\frac{2m}{2p}$	$U_1$	$U_2$	$V_1$	$V_2$	$W_1$	$W_2$			
	1	2	3	7	8	9	13	14	15
	10	11	12	16	17	18	22	23	24
	19	20	21	25	26	27	31	32	33
	28	29	30	34	35	36	4	5	6

شکل ۱-۲۷

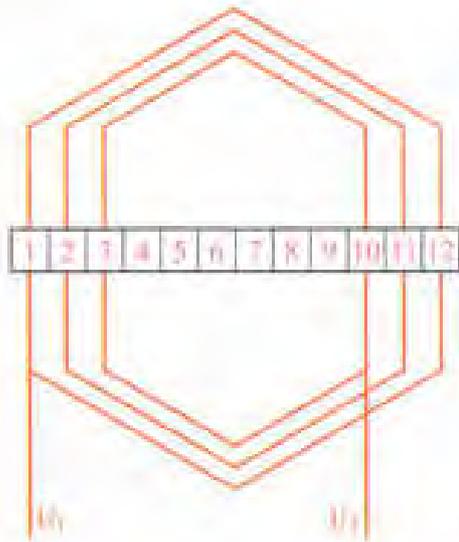
جدول شکل ۱-۲۳ را در نظر می‌گیریم. با توجه به هدایت سیم‌ها در داخل سیم‌ها، ۲ نوع سیم‌بندی کلاف مساوی و متحدالمرکز امکان‌پذیر است. اگر مطابق جدول شکل ۱-۲۷ بازوی کلاف‌های سیم‌پیچ  $1a$  و  $2a$  را از ۱ به ۲، ۱۱ به ۳، ۱۲ به ۱۹، ۱۹ به ۲۸، ۲۰ به ۲۹ و ۲۱ به ۳۰ هدایت کنیم، گام تمامی کلاف‌ها در سیم‌پیچ، مساوی خواهد شد. شکل ۱-۲۸ الف هدایت یک گروه کلاف از سیم‌پیچ  $1a$  و  $2a$  را نشان می‌دهد.



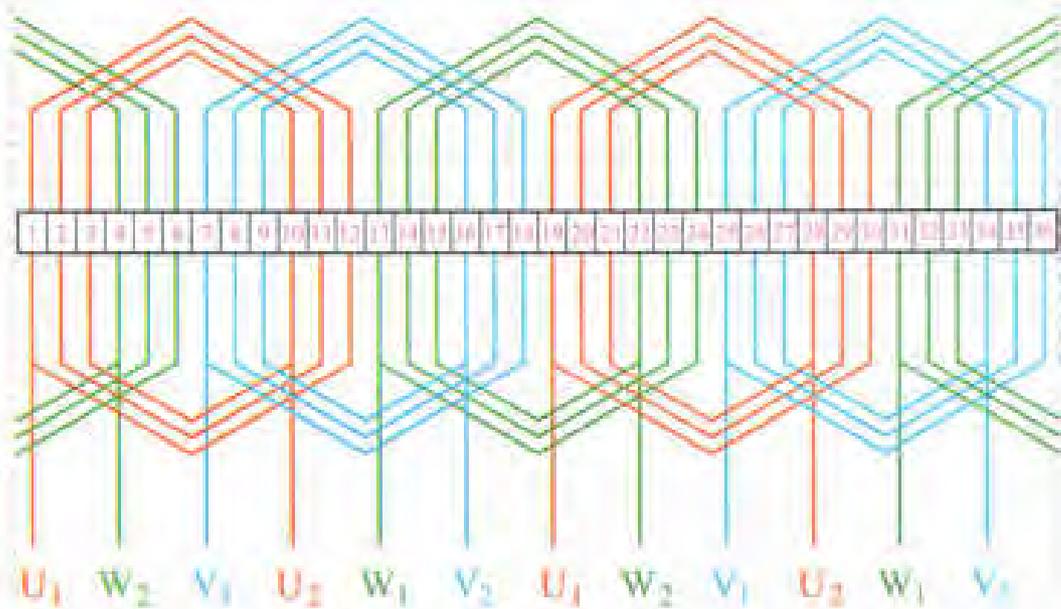
الف - یک گروه کلاف



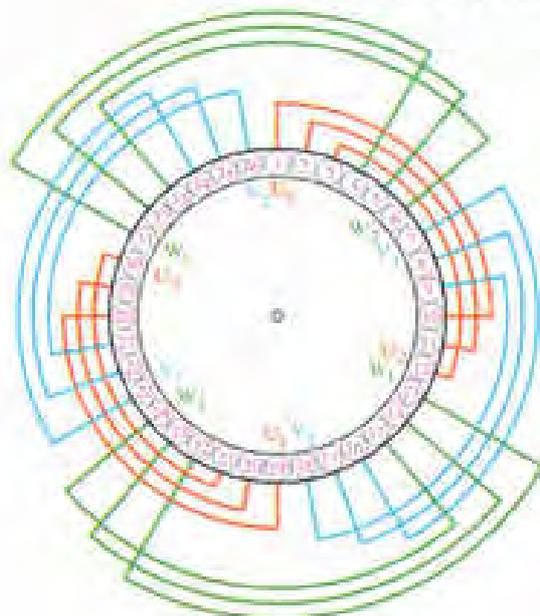
با در نظر گرفتن جدول شکل ۱-۲۹ موقعیت بازوی کلاف‌ها در هر سه فاز مطابق با شکل ۱-۳۰ ب خواهد شد.



شکل ۱-۳۰ الف - پنک گرو، کلاف



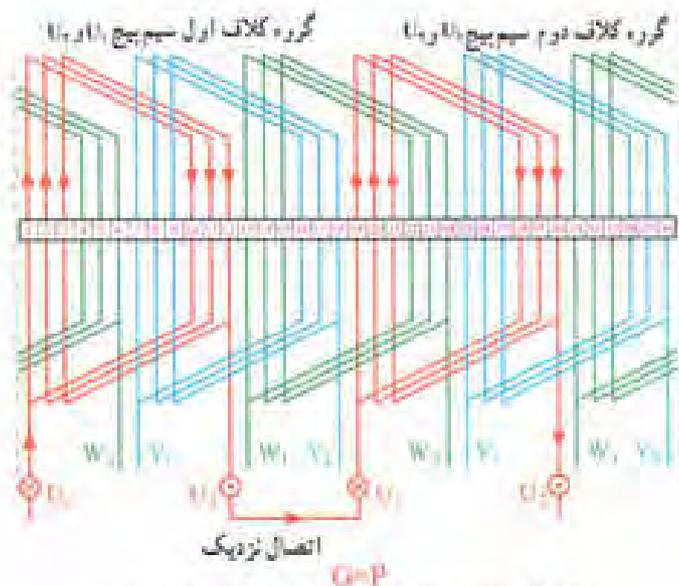
شکل ۱-۳۰ ب - تمام کلاف‌های دیاگرام مدور سیم‌بندی کلاف متحدالمرکز



موقعیت بازوهای کلاف‌ها در داخل شیارها را می‌توان به صورت دیاگرام مدور نشان داد. در شکل ۱-۳۱ دیاگرام مدور سیم‌بندی کلاف مسأوی مربوط به شکل ۱-۲۸ مشاهده می‌شود.

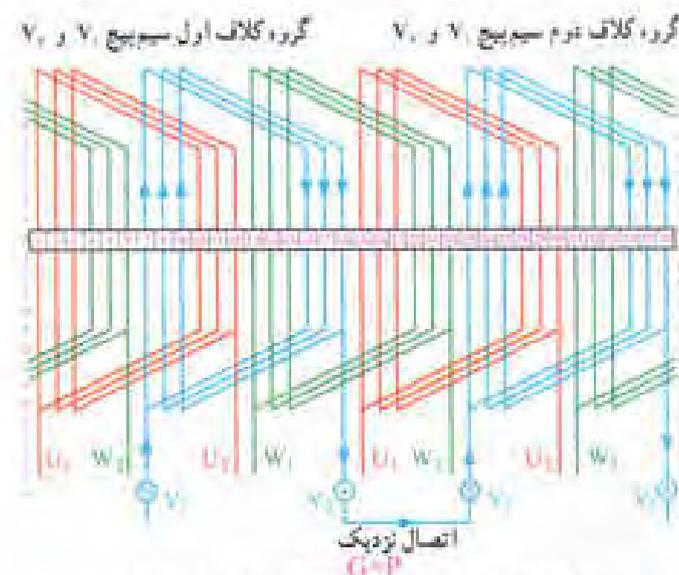
شکل ۱-۳۱ دیاگرام مدور کلاف مسأوی





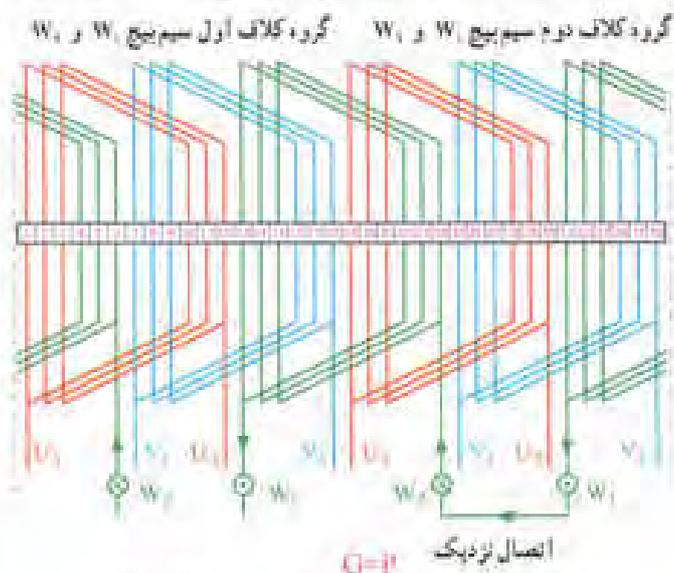
شکل ۱-۳۳- سربندی و قطب‌سازی سیم‌پیچ  $U_1$  و  $U_2$

سربندی گروه کلاف‌های سیم‌پیچ  $U_1$  و  $U_2$  با اتصال نزدیک در سیم‌بندی کلاف مساوی، مطابق شکل ۱-۳۳ است. مشاهده می‌شود که انتهای گروه کلاف اول سیم‌پیچ  $U_1$  و  $U_2$  که از شمار ۱۲ خارج شده است، به ابتدای گروه کلاف دوم این سیم‌پیچ که از شمار ۱۹ وارد می‌شود، وصل شده است. در واقع، اتصال نه به سر صورت گرفته که آن را اتصال نزدیک می‌نامیم.



شکل ۱-۳۵- سربندی و قطب‌سازی سیم‌پیچ  $V_1$  و  $V_2$

سربندی گروه کلاف‌های سیم‌پیچ  $V_1$  و  $V_2$  به صورت شکل ۱-۳۵ انجام می‌شود. گروه اول، از شمار ۷ وارد شده، از شمار ۱۹ خارج می‌شوند و در شمار ۲۵ به ابتدای گروه کلاف دوم سیم‌پیچ  $V_1$  و  $V_2$  وصل می‌شوند. در نهایت، ورودی سیم‌پیچ  $V_1$  و  $V_2$  از شمار ۷ شروع شده و خروجی آن از شمار ۳۴ بیرون می‌آید.

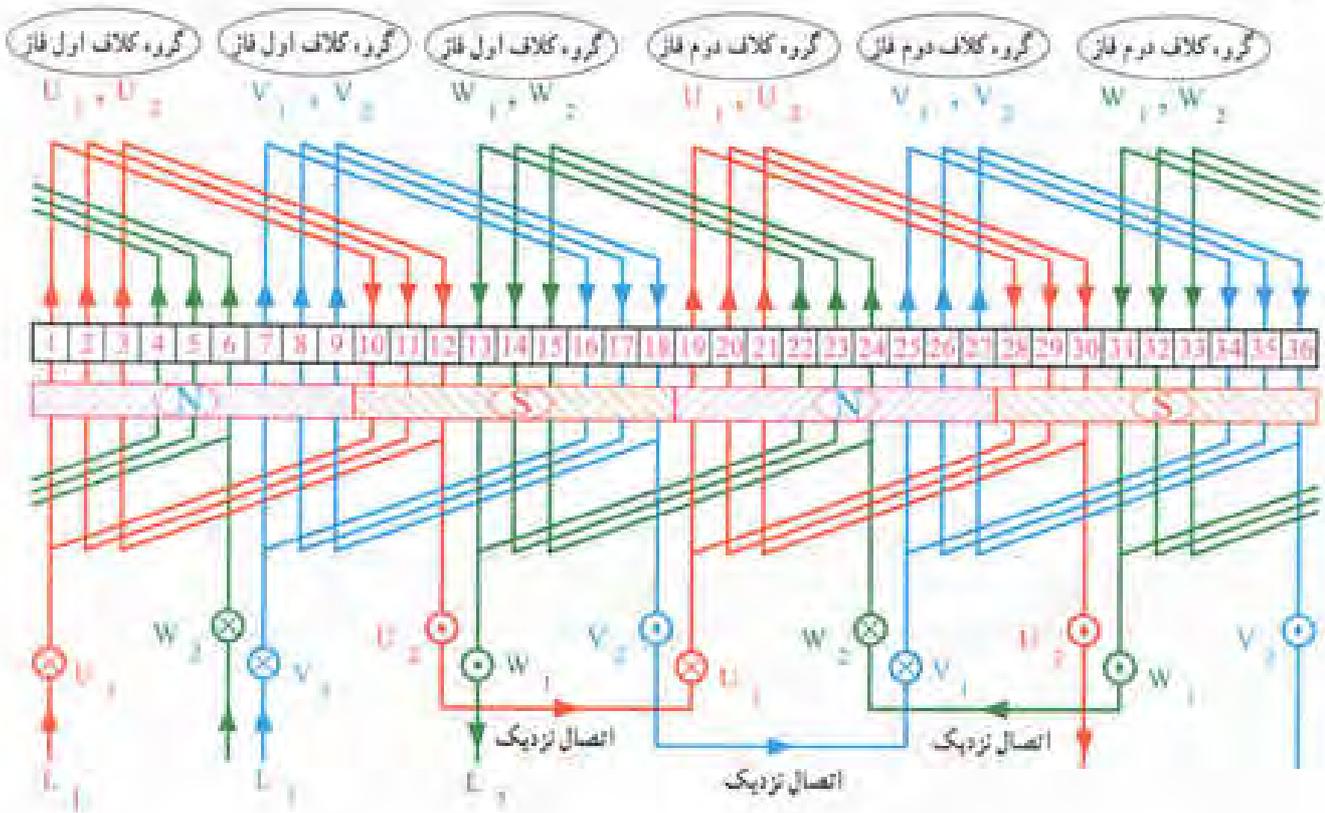


شکل ۱-۳۶- سربندی و قطب‌سازی سیم‌پیچ  $W_1$  و  $W_2$

سربندی گروه کلاف‌های سیم‌پیچ  $W_1$  و  $W_2$  به صورت شکل ۱-۳۶ انجام می‌شود. گروه اول از شمار ۱۳ وارد شده از شمار ۲۴ خارج می‌شود و در شمار ۳۳ به ابتدای گروه کلاف دوم سیم‌پیچ  $W_1$  و  $W_2$  وصل می‌شود. در نهایت، ورودی سیم‌پیچ  $W_1$  و  $W_2$  از شمار ۱۳ شروع شده و خروجی آن از شمار ۶ بیرون می‌آید.

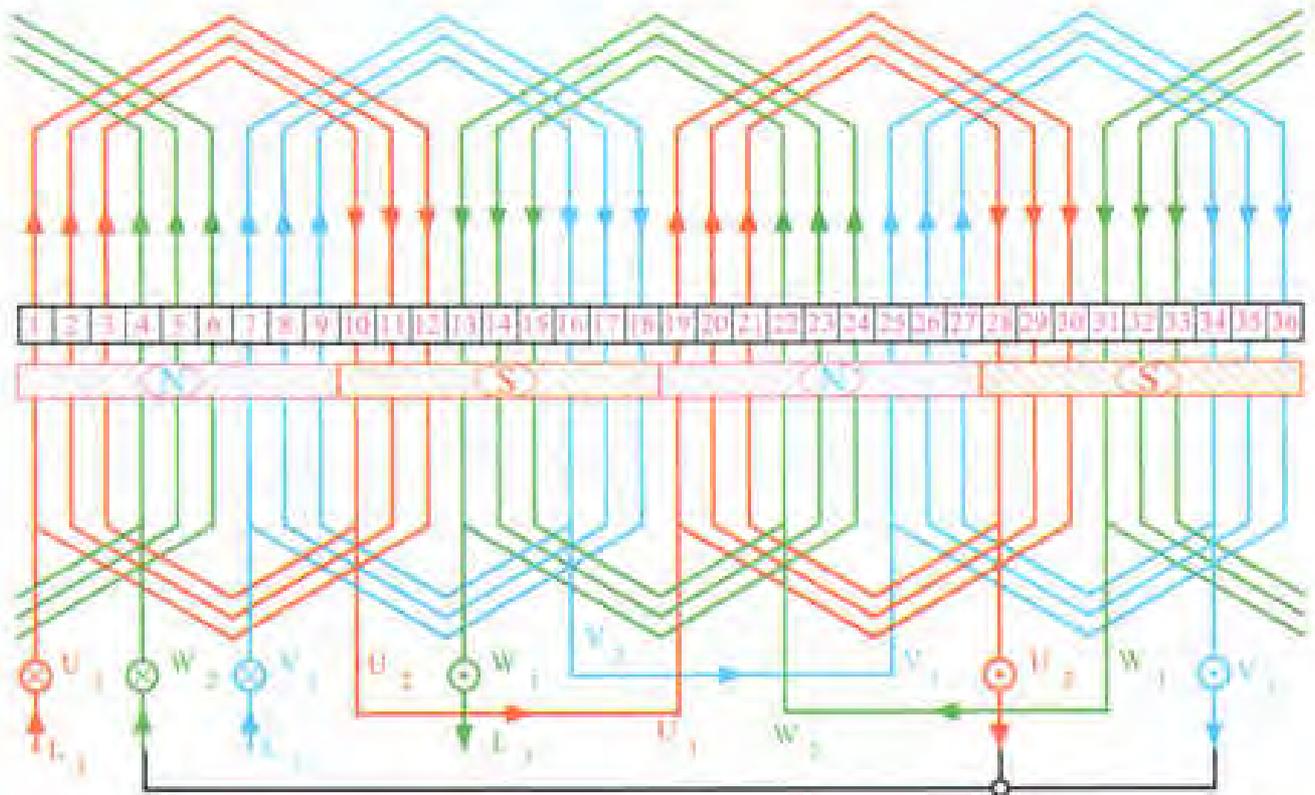
در شکل ۱-۳۷ سربندی کامل سیم‌بندی موتور به صورت کلاف مساوی نشان داده شده است. در این شکل، ارتباط گروه کلاف‌های سه فاز در یک‌جا نشان داده است. ورودی برق سه فاز  $U_1, V_1, W_1$  به  $U_2, V_2, W_2$  متصل شده است. در این شکل، موقعیت  $U_1 > 0, V_1 > 0, W_1 > 0$  است و از آن‌جا که جهت جریان بازوها در تیارها ۱ تا ۹ یکی است قطب را می‌سازند. به این ترتیب، بازوهای تیارهای ۱۰ تا ۱۸ و ۱۹ تا ۲۷ و ۲۸ تا ۳۶ نیز در تشکیل قطب‌ها شرکت می‌کنند و در مجموع ۴ قطب در سطح استاتور ایجاد می‌شود که ۲ برابر تعداد گروه کلاف‌ها در هر فاز است.

نکته: هنگام سیم‌بندی به گروه‌های کلاف توجه کنید

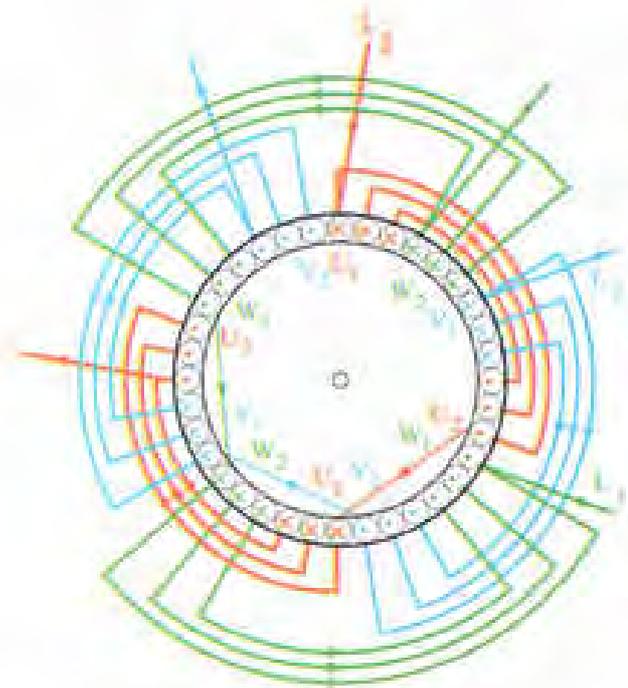


شکل ۱-۳۷ سربندی و قطب‌سازی کامل سه‌فاز یک موتور ۳۶ تیار ۴ قطب با سیم‌بندی گام مساوی

شکل ۳۸-۱ سربندی و قطب‌سازی کامل موتور سه‌فاز ۳۶ قطب ۴ اتصال نزدیک به روش نسیم ۶ ضلعی را با سیم‌بندی کلاف متحدالمرکز نشان می‌دهد. در این شکل، بازوهای موجود در شماره‌های ۱ تا ۹ قطب N، ۱۰ تا ۱۸ قطب S، ۱۹ تا ۲۷ قطب N و شماره‌های ۲۷ تا ۳۶ قطب S را تشکیل می‌دهند. در مجموع، ۴ قطب در سطح استاتور تشکیل می‌شود.

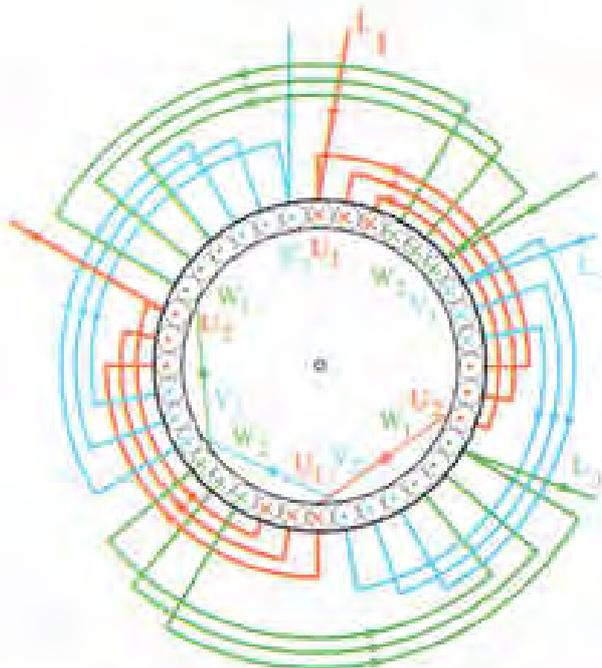


شکل ۳۸-۱ سربندی و قطب‌سازی کامل سه‌فاز یک موتور ۳۶ قطب ۴ اتصال با سیم‌بندی متحدالمرکز (گام نامساوی)



شکل ۱-۳۹

شکل ۱-۳۹ دیاگرام کامل سیم‌بندی موتور سه‌فاز ۳۶  
شمار ۲ قطب را با اتصال نزدیک به روش دیاگرام مدور کلاف  
مساوی نشان می‌دهد. جریان ورودی با دروسو با علامت ⊕ و  
جریان‌های برنوسو با علامت ⊙ نشان داده شده است.



شکل ۱-۴۰

شکل ۱-۴۰ دیاگرام کامل سیم‌بندی موتور سه‌فاز ۳۶  
شمار ۴ قطب را با اتصال نزدیک به روش دیاگرام مدور با کلاف  
متحدالمرکز نشان می‌دهد.

مسئله: موتور سه فاز ۲۲ شماره و ۴ قطب مفروض است. دیاگرام سیم‌بندی این موتور را برای حالت‌های کلاف مساوی ۶ ضلعی و متحد‌المركز منور رسم کنید.

$\begin{matrix} 2m \\ 2p \end{matrix}$	$U_1$	$U_2$	$V_1$	$V_2$	$W_1$	$W_2$
	1	2	5	6	9	10
	7	8	11	12	15	16
	13	14	17	18	21	22
	19	20	23	24	3	4

(الف)

$\begin{matrix} 2m \\ 2p \end{matrix}$	$U_1$	$U_2$	$V_1$	$V_2$	$W_1$	$W_2$
	1	2	5	6	9	10
	7	8	11	12	15	16
	13	14	17	18	21	22
	19	20	23	24	3	4

(ب)

حله:

$$Z = 24, m = 3, 2P = 4 \quad \text{محاسبات}$$

$$Y_p = \frac{Z}{2P} = \frac{24}{4} = 6, q = \frac{Z}{2P \cdot m} = \frac{24}{4 \times 3} = 2$$

$$\alpha_{cc} = \frac{P \times 2P - 2 \times 2P^2}{Z} = \frac{4 \times 4 - 2 \times 4^2}{24} = 30^\circ$$

$$U_1 = 1 \quad \text{شروع فاز}$$

$$V_1 = 1 + \frac{120^\circ}{30^\circ} = 5 \quad \text{شروع فاز}$$

$$W_1 = 1 + \frac{240^\circ}{30^\circ} = 9 \quad \text{شروع فاز}$$

### تشکیل جدول

چون  $q = 2$  است، هر فاز دو ستون خواهد داشت و چون  $Y_p = 6$  است هر ردیف از ردیف بالایی ۶ شماره فاصله دارد.

جدول الف (شکل ۱-۴۱) ارتباط گروه کلاف‌های فاز  $U_1$  و  $U_2$  و جدول ب (شکل ۱-۴۲) ارتباط گروه کلاف‌های فاز  $V_1$  و  $V_2$  و جدول ج (شکل ۱-۴۳) ارتباط گروه کلاف‌های فاز  $W_1$  و  $W_2$  را نشان می‌دهد.

$\begin{matrix} 2m \\ 2p \end{matrix}$	$U_1$	$U_2$	$V_1$	$V_2$	$W_1$	$W_2$
	1	2	5	6	9	10
	7	8	11	12	15	16
	13	14	17	18	21	22
	19	20	23	24	3	4

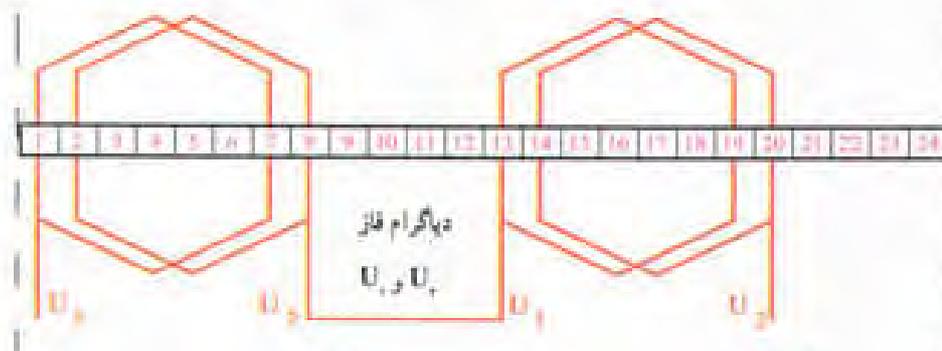
(ج)

شکل ۱-۴۱

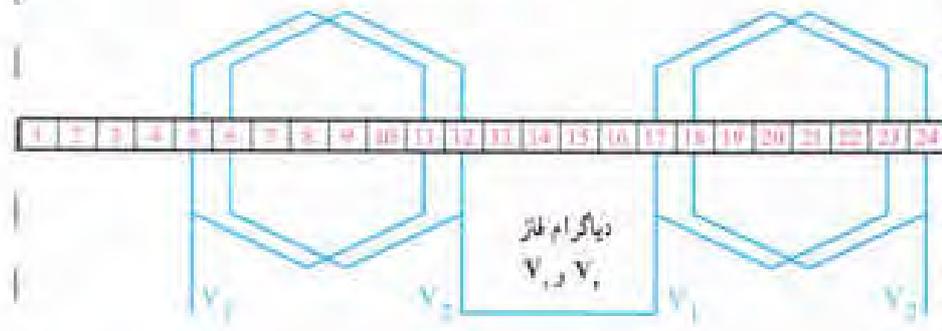
رسم دیاگرام سیم‌بندی

دیاگرام فازها، به تنهایی و یکجا در قسمت الف تا د شکل

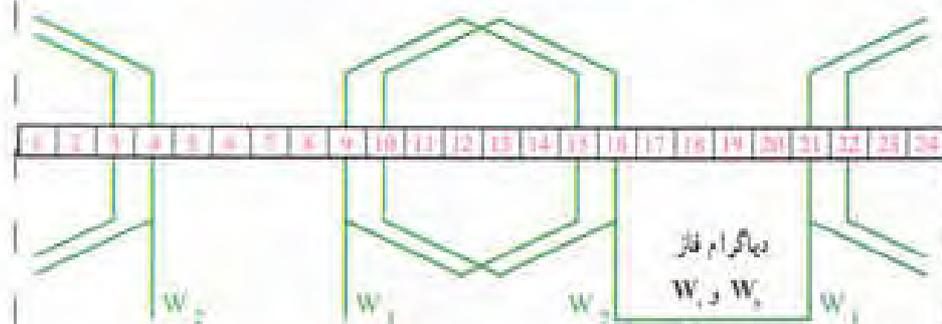
۱-۲۲ نشان داده شده است.



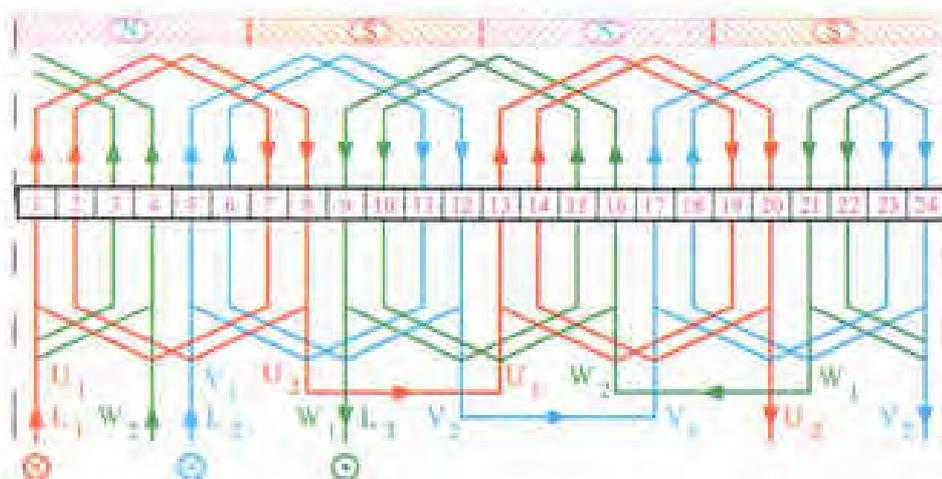
الف - دیاگرام سیم‌بندی  $U_1$  و  $U_2$   
(فاز اول)



ب - دیاگرام سیم‌بندی  $V_1$  و  $V_2$  (فاز دوم)



ج - دیاگرام سیم‌بندی  $W_1$  و  $W_2$  (فاز سوم)



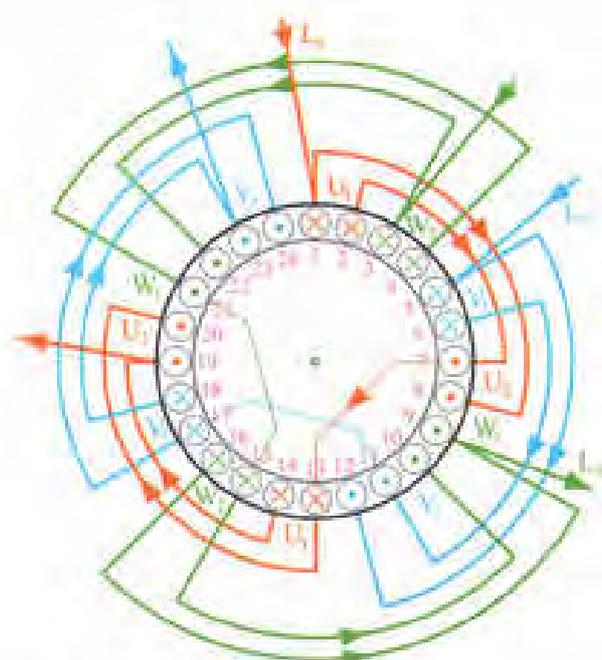
د - دیاگرام کامل موتور سه فاز ۲۴ قطب  
یک طبقه یا سیم‌بندی کلاف مساوی با  
ترسیم ۶ ضلعی

شکل ۱-۲۲

$\frac{2m}{2p}$	$U_1$	$U_2$	$V_1$	$V_2$	$W_1$	$W_2$
	1	2	5	6	9	10
	7	8	11	12	15	16
	13	14	17	18	21	22
	19	20	23	24	3	4

رسم دیاگرام مدور متحدالمرکز  
اگر هدایت یازوی کلاف‌ها را در فاز  $U_1$  و  $U_2$ ، از ۱ به ۸، ۲، ۷ به ۱۳، ۶ به ۱۲ و ۱۴ به ۱۹ و در فازهای بعدی مطابق جدول شکل ۱-۴۳ انجام دهیم، سیم‌بندی به صورت متحدالمرکز انجام می‌شود.

شکل ۱-۴۳- جدول سیم‌بندی موتور سه‌فاز ۲۴ قطب متحدالمرکز



دیاگرام مدور سیم‌بندی متحدالمرکز به صورت شکل ۱-۴۴  
ترسیم می‌شود.

شکل ۱-۴۴- دیاگرام مدور موتور سه‌فاز ۲۴ قطب متحدالمرکز

### تشکیل جدول:

به تعداد فازها، ستون و به تعداد قطب‌ها، ردیف باز می‌کنیم

$\frac{2m}{2P}$	$U_1$	$U_2$	$V_1$	$V_2$	$W_1$	$W_2$

هر ستون را به دو ستون فرعی تقسیم می‌کنیم.

$\frac{2m}{2P}$	$U_1$	$U_2$	$V_1$	$V_2$	$W_1$	$W_2$

هر ستون فرعی را به  $\frac{q}{p}$  ستون کوچک تقسیم می‌کنیم.

$\frac{2m}{2P}$	$U_1$	$U_2$	$V_1$	$V_2$	$W_1$	$W_2$

$$\frac{q}{p} = 2$$

در ستون فرعی سمت چپ هر فاز، از شروع فازها به

تعداد  $\frac{q}{p}$  عدد متوالی می‌نویسیم.

$\frac{2m}{2P}$	$U_1$	$U_2$	$V_1$	$V_2$	$W_1$	$W_2$
	1:2	:	9:10	:	17:18	:

### ۷-۱- سیم‌بندی یک طبقه با گام کسری (سیم‌بندی به ازای قطب)

سیم‌بندی به ازای قطب، تعداد گروه کلاف‌ها برابر تعداد قطب‌هاست. در این نوع سیم‌بندی، گرچه گام سیم‌بندی کسری بوده و مقدار کسری گام، به اندازه  $\frac{q}{p}$  است، اما هدف اصلی توزیع سیم‌پیچ مربوط به هر فاز در سطح استاتور است تا بهتر تهیه شود. این نوع سیم‌بندی، بیشتر مزایای سیم‌بندی گام کسری را دارد. از این نوع سیم‌بندی بیشتر در موتورهای ۲ قطب و ۱های زوج استفاده می‌شود. طراحی با ۱های فرد، خارج از بحث ماست. به این طریق، گام سیم‌بندی کوتاه شده و فرم آن تشکیل نو می‌شود و از تلفات اهمی بیشتر، جلوگیری می‌شود. مراحل رسم دیاگرام نظیر مراحل سیم‌بندی به ازای جفت قطب‌هاست.

مثال: دیاگرام سیم‌بندی الکتروموتور ۲۲ ضلع ۲ قطب سه فاز را به ازای قطب طرح و رسم کنید.  
محاسبات:

$$Z = 22, \quad 2P = 2, \quad m = 3$$

$$Y_2 = \frac{Z}{2P} = \frac{22}{2} = 11$$

$$\alpha_{cc} = \frac{P \times 360}{Z} = \frac{1 \times 360}{22} = 16.36^\circ$$

$$q = \frac{Z}{2P \cdot m} = \frac{22}{2 \times 3} = 4$$

$$U_1 = 1 \text{ شروع فاز}$$

$$V_1 = 1 + \frac{120}{\alpha_{cc}} = 1 + \frac{120}{16.36} = 9$$

$$W_1 = 1 + \frac{240}{\alpha_{cc}} = 1 + \frac{240}{16.36} = 17$$

گسری گام، به اندازه  $\frac{q_1}{p} = \frac{q_2}{p} = 2$  شمار خواهد بود.

بنابراین، می توان نوشت:

$$Y_P = Y_P - \frac{q_1}{p} = 12 - 2 = 10$$

گام سیم بندی:

$$Y_P = \frac{Z}{Y_P} = \frac{24}{2} = 12$$

گام قطبی:

برای تکمیل جدول، ستون فرعی سمت راست هر فاز را به کمک گام سیم بندی و سطرهای فرعی هر فاز را با گام قطبی تکمیل می کنیم. مثلاً، برای فاز  $U_1$  و  $U_2$  می توانیم به ترتیب زیر عمل کنیم:

$m$	$U_1$	$U_2$
$2P$	1 - 2	23 - 24
	13 - 14	11 - 12

الف - هدایت بازوی کلاف‌ها در تسمه‌های مربوط به فاز  $U_1$  و  $U_2$

$m$	$V_1$	$V_2$
$2P$	9 - 10	7 - 8
	21 - 22	19 - 20

ب - هدایت بازوی کلاف‌ها در تسمه‌های مربوط به فاز  $V_1$  و  $V_2$

$m$	$W_1$	$W_2$
$2P$	17 - 18	15 - 16
	5 - 6	3 - 4

ج - هدایت بازوی کلاف‌ها در تسمه‌های مربوط به فاز  $W_1$  و  $W_2$

شکل ۱-۴۵

$$\left. \begin{array}{l} \text{سطر فرعی سمت چپ} \\ \text{ستون اول} \end{array} \right\} \begin{array}{l} 1+12=13 \\ 2+12=14 \end{array}$$

$$\left. \begin{array}{l} \text{ستون فرعی} \\ \text{سمت راست سطر دوم} \end{array} \right\} \begin{array}{l} 1+1=11 \\ 2+1=13 \end{array}$$

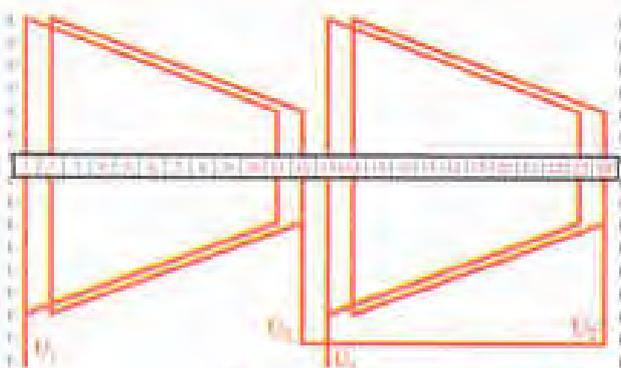
به همین ترتیب می توان جدول را برای تمام سیم پیچ‌ها تکمیل

کرد. محل بازوهای سیم پیچ‌های  $U_1$  و  $U_2$ ،  $V_1$  و  $V_2$  و  $W_1$  و  $W_2$  در جدول الف تا ج به‌طور کامل نشان داده شده است.

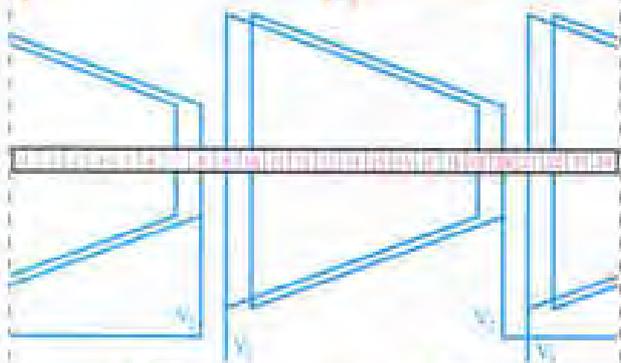
### رسم دیاگرام سیم‌بندی

در شکل ۱-۴۶ دیاگرام سیم‌بندی کلاف مسابوی این موتور، به روش نوزنق‌های رسم شده است. در این شکل ابتدا کلاف‌های مربوط به هر فاز به‌طور جداگانه و سپس کلاف‌های هر سه فاز همراه با قطب‌بندی به‌طور کامل رسم شده است.

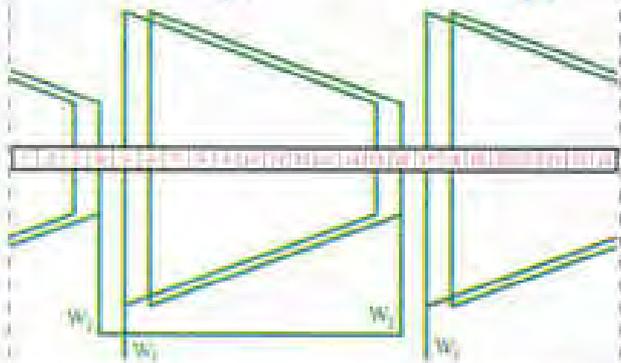
الف - کلاف‌های فاز اول



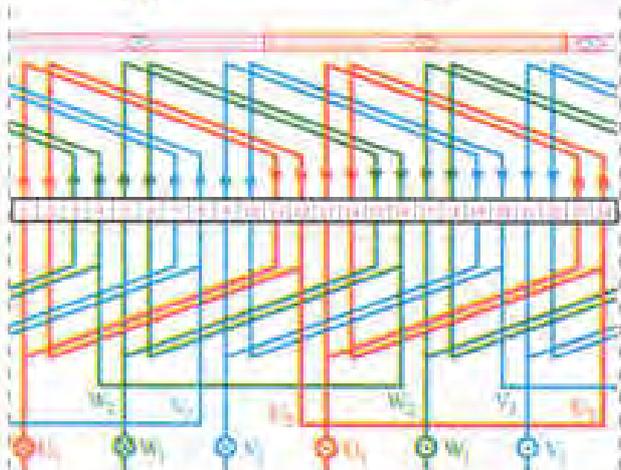
ب - کلاف‌های فاز دوم



ج - کلاف‌های فاز سوم



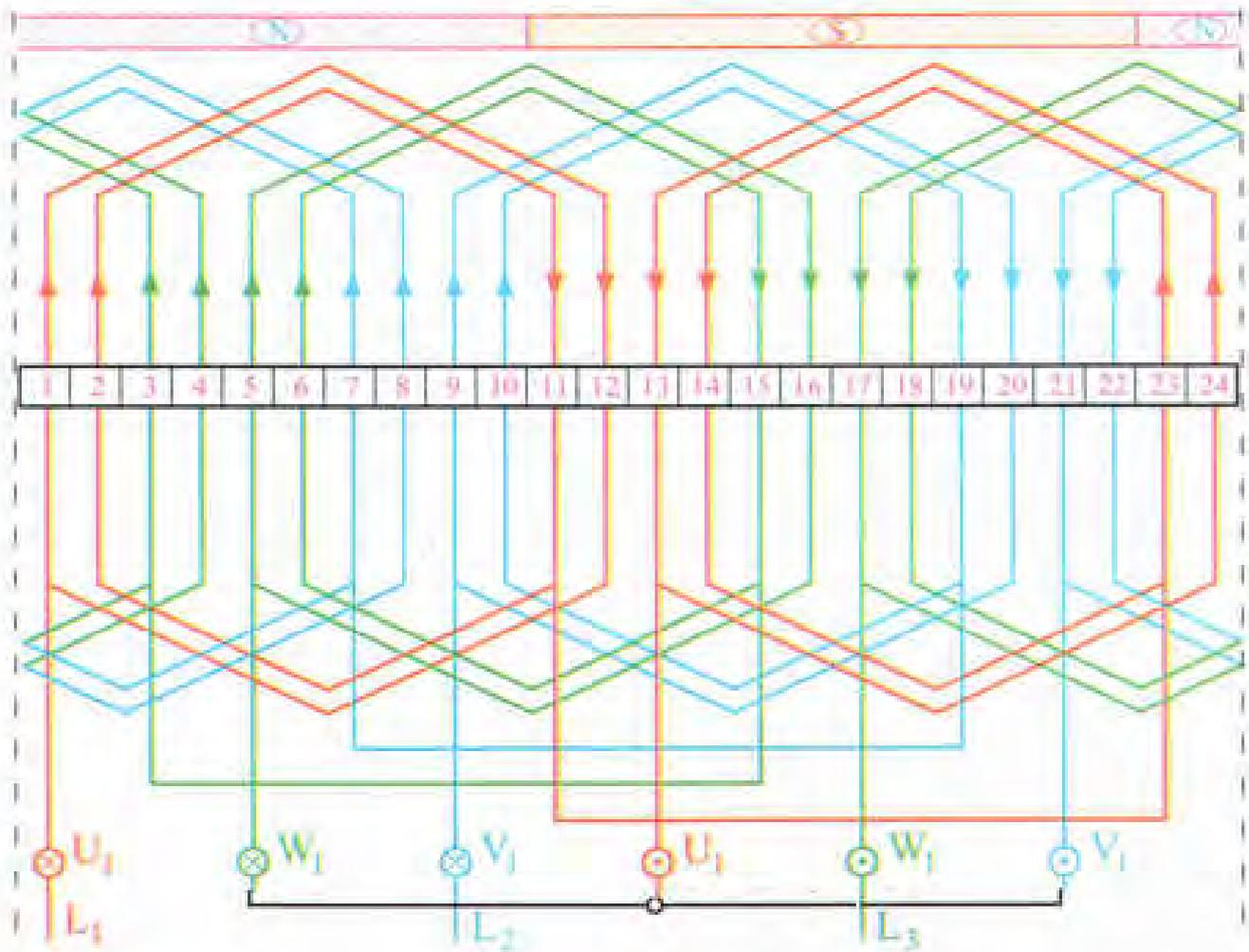
د - سیم‌بندی کامل موتور



شکل ۱-۴۶ - دیاگرام سیم‌بندی موتور سه فاز ۲۲ قطب، یک طبقه ۲ قطب به ازای قطب اتصال دور

برای تعیین قطبها، لحظه‌ای در نظر گرفته شده که در آن  $i_a > 0$ ،  $i_b > 0$  و  $i_c < 0$  است.

سیم‌بندی موتور ۲۴ قطب را می‌توان به صورت متحدالمرکز نیز انجام داد. شکل ۱-۴۷ دیاگرام سیم‌بندی این موتور را به صورت متحدالمرکز نشان می‌دهد. کلاف‌ها به شکل ۶ ضلعی رسم شده‌اند. عملکرد این موتور با موتور دارای سیم‌بندی کلاف مساری شکل ۱-۴۷ تفاوتی ندارد.



شکل ۱-۴۷- دیاگرام سیم‌بندی موتور ۲۴ قطب به ازای قطب متحدالمرکز به روش ترسیم ۶ ضلعی

## ۱-۸- کارهای عملی ۱

### ۱-۸-۱- کار عملی ۱

زمان: ۶۰ ساعت (زمان اختصاص داده شده برای انجام تمرین‌های اضافی و کسب مهارت بیشتر است)

هدف: محاسبه و ترسیم دیاگرام سیم‌بندی موتور سه‌فاز یک طبقه یک سرعت

نکات ایمنی: روشی مناسب را روی میز کار فراهم کنید (شدت روشنایی ۳۰۰ تا ۵۰۰ لوکس مناسب است). از میز و صندلی استاندارد نقشه‌کشی استفاده کنید.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱. کاغذ معمولی برای محاسبات و جداول (۲ برگ)
۲. کاغذ A سفید یا شطرنجی (یک برگ)
۳. خط‌کش ۳۰ Cm یک عدد
۴. مداد در چهار رنگ
۵. مدادتراش و پاک‌کن یک عدد
۶. برگار یک عدد
۷. شابلون دایره و شابلون حروف انگلیسی هر کدام یک عدد

عدد

۸. گویا یک عدد

۹. نقاله یک عدد

۱۰. میز کار یک عدد

دیاگرام سیم‌بندی استاتور موتور سه‌فاز ۲۴ قطب ۸ قطب را به صورت یک طبقه به ازای جفت قطب ( $G = P$ ) محاسبه و رسم کنید.

مراحل کار

۱. مشخصات موتور را از صورت مسئله استخراج کرده و آن‌ها را با روابط مربوطه بنویسید.  $Z = -2p = -m = G = P =$
۲. گام قطبی را به دست آورید.

$$Y_p = \frac{Z}{2p}$$

۳. زاویه الکتریکی را به دست آورید.

$$\alpha_{el} = \frac{p \times 360}{Z}$$

۴. تعداد سیارهای هر فاز زیر هر قطب را تعیین کنید.

محل رسم کار عملی

$$q = \frac{Z}{\gamma_{p.m}}$$

۵. شماره‌های شروع هر فاز را مشخص کنید.

$$U_1 = 1$$

$$V_1 = 1 + \frac{120}{\alpha_{\text{ref}}}$$

$$W_1 = 1 + \frac{240}{\alpha_{\text{ref}}}$$

۶. جدولی تشکیل دهید که سه ستون و ۸ ردیف داشته

باشد.

۷. شماره‌های شروع هر فاز را در جدول بنویسید.

۸. ردیف‌های بعدی را با افزودن یک گام قطبی به مقدار

بالای خود کامل کنید.

۹. ۲۴ خانه به ابعاد  $10.7 \times 10 \text{ cm}$  در کنار هم رسم کنید.

محل رسم کار عملی

۱۰. دیاگرام فاز  $U_1$  و  $U_2$  را رسم کرده و سرشدهی آن را انجام دهید.

۱۱. دیاگرام فاز  $V_1$  و  $V_2$  را در کنار فازهای  $L_1$  و  $L_2$  کامل کنید.

۱۲. دیاگرام فاز  $W_1$  و  $W_2$  را در کنار فازهای  $U_1$  و  $U_2$  و  $V_1$  و  $V_2$  رسم کنید. فازها را در موقعیت  $< 0^\circ$ ،  $> 0^\circ$  و  $> 90^\circ$  قرار دهید. دیاگرام را تکمیل کنید و قطب‌های آن را مشخص کنید.

## ۲-۸-۱- کار عملی ۲

زمان: ۱۰ ساعت

هدف: محاسبه و ترسیم دیاگرام سیم‌بندی موتور سه‌فاز

یک طبقه یک سرعته

تکات ایمنی: روشی مناسب را روی میز کار فراهم

کنید (شدت روشنایی ۳۰ تا ۵۰ لوکس مناسب است.) از میز و جلدلی استاندارد نقشه‌کشی استفاده کنید.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱. کاغذ معمولی برای محاسبات و جداول (۲ برگ)

۲. کاغذ A4 سفید یا شطرنجی (یک برگ)

۳. خط‌کشی ۳۰ Cm یک عدد

۴. مداد در چهار رنگ

۵. مداد تراش و پاک‌کن یک عدد

۶. برگار یک عدد

۷. شابلون دایره و شابلون حروف انگلیسی، هر کدام یک

عدد

۸. گونیا یک عدد

۹. قاعده یک عدد

۱۰. میز کار یک عدد

دیاگرام سیم‌بندی استاتور موتور سه‌فاز ۳۶ شیار ۶ قطب

را به صورت یک طبقه به ازای جفت قطب ( $G = P$ ) محاسبه و رسم کنید.

مراحل کار

۱. مشخصات موتور را از صورت مسئله استخراج کرده

و آن‌ها را با روابط مربوطه بنویسید.

۲. گام قطبی را به دست آورید.

۳. زاویه الکتریکی را به دست آورید.

۴. تعداد سیارهای هر فاز زیر هر قطب را تعیین کنید.

۵. سیارهای خروج هر فاز را مشخص کنید.

۶. جدولی تشکیل دهید که سه ستون و ۴ ردیف داشته باشد.

محل رسم کار عملی

۷. هر ستون را به اندازه  $2 = \varnothing$  ستون فرعی تقسیم کنید.

۸. با توجه به شروع فازها و گام قطبی، جدول سیم‌بندی را کامل کنید.

۹. سیم‌بندی را از نوع کلاف متحدالمرکز با روش ۶ ضلعی در نظر بگیرید. هدایت بازوها را در شماره‌های هر فاز مشخص کنید.

۱۰. در طول ورق  $84 \times 36$  خانه  $10 \times 7$  در نظر بگیرید و دو خط برش در انتهای آن‌ها رسم کنید.

۱۱. دیاگرام فاز  $U_1$  و  $U_2$  را رسم کنید. با توجه به موقعیت  $0 < I_1$ ، جهت جریان در بازوهای کلاف‌ها را مشخص کنید.

۱۲. دیاگرام فاز  $V_1$  و  $V_2$  را در کنار فاز  $U_1$  و  $U_2$  رسم کنید و با توجه به موقعیت  $0 < I_1$ ، جهت جریان بازوهای فاز  $V_1$  و  $V_2$  را مشخص کنید.

۱۳. دیاگرام فاز  $W_1$  و  $W_2$  را در کنار ۲ فاز دیگر رسم کنید. مسیر جریان‌های فاز  $W_1$  و  $W_2$  را در موقعیت  $0 < I_1$  تعیین کنید. با توجه به جهت جریان‌های یکسان در بازوهای مجاور قطب‌سازی را انجام دهید.

### ۳-۸-۱- کار عملی ۳

زمان: ۱۰ ساعت

هدف: محاسبه و ترسیم دیاگرام سیم‌بندی موتور سه‌فاز

یک طبقه یک سرعته

نکات ایمنی: روشی مناسب را برای بروز میز کار فراهم

کنید (شدت روشنایی ۳۰۰ تا ۵۰۰ لوگس مناسب است.) از میز و صندلی استاندارد نقشه‌کشی استفاده کنید.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱. کاغذ معمولی برای محاسبات و جداول (۲ برگ)

۲. کاغذ A4 سفید یا شطرنجی (یک برگ)

۳. خط‌کشی ۳۰ Cm یک عدد

۴. مداد در چهار رنگ

۵. مداد تراش و پاک‌کن یک عدد

۶. برگار یک عدد

۷. شابلون دایره و شابلون حروف انگلیسی، هر کدام یک عدد

۸. گونیا یک عدد

۹. نقاله یک عدد

۱۰. میز کار یک عدد

دیاگرام سیم‌بندی استاتور موتور سه‌فاز ۲۴ تپار ۴ قطب

را به صورت یک طبقه به ازای قطب (G = ۲P) محاسبه و رسم کنید.

#### مراحل کار

۱. مشخصات موتور را از صورت مسئله استخراج کرده

و آن‌ها را با روابط مربوطه بنویسید.

۲. گام قطبی را به دست آورید.

۳. زاویه الکتریکی را به دست آورید.

۴. تعداد شمارهای زیر هر قطب هر فاز را تعیین کنید.

۵. شمارهای شروع هر فاز را مشخص کنید.

۶. جدولی تشکیل دهید که ۳ ستون و ۴ ردیف داشته باشد.

۷. هر ستون را به  $q = ۳$  ستون فرعی و هر ستون فرعی را به  $\frac{q}{۳} = ۱$  ستون کوچک تقسیم کنید.

### محل رسم کار عملی

۸. در هر ردیف، در ستون‌های سمت چپ شماره شروع فاز

در نظر بگیرید و  $\frac{q}{p} = 1$  عدد متوالی را در جدول بنویسید.

۹. بقیه ستون‌های سمت چپ هر فاز را با فاصله یک گام

فضایی کامل کنید.

۱۰. ستون‌های سمت راست هر فاز را با گام سه‌بندی

$Y_p = Y_p - \frac{q}{p} = 6 - 1 = 5$  کامل کنید.

۱۱. در طول کاغذ ۸۴، ۲۴ خانه رسم کنید به طوری که

۷۵ درصد از طول کاغذ را پوشش دهند.

### محل رسم کار عملی

۱۲. دیاگرام فاز  $U_1$  و  $U_2$  را رسم کنید. با توجه به موقعیت  $\omega > \omega_0$ ، جهت جریان در بازوهای کلاف‌ها را مشخص کنید.

۱۳. دیاگرام فاز  $V_1$  و  $V_2$  را در کنار فاز  $U_1$  و  $U_2$  رسم کنید. با توجه به موقعیت  $\omega > \omega_0$ ، جهت جریان بازوهای فاز  $V_1$  و  $V_2$  را مشخص کنید.

### محل رسم کار عملی

۱۴. دیاگرام فاز  $W_1$  و  $W_2$  را در کنار ۲ فاز دیگر رسم کنید. مسیر جریان‌های فاز  $W_1$  و  $W_2$  را در موقعیت « $\circ$ »  $L_1$  تعیین کنید. با توجه به جهت جریان‌های یکسان در بازوهای مجاور، قطب‌سازی را انجام دهید.

۱۵. دیاگرام مدور موتور سه‌فاز ۴ قطب ۲۴ شیار به ازای قطب را رسم کنید. بر اساس موقعیت « $\circ$ »  $L_1$  و « $\times$ »  $L_2$  و « $\times$ »  $L_3$  مسیر جریان‌ها را تعیین کرده و قطب‌های سیم‌بندی را مشخص کنید.

#### ۴-۸-۱- کار عملی ۴

زمان: ۱۰ ساعت

هدف: محاسبه و ترسیم دیاگرام سیم‌بندی موتور سه فاز

یک طبقه یک سرعته

نکات ایمنی: روشنایی مناسب را روی میز کار فراهم

کنید (شدت روشنایی ۳۰۰ تا ۵۰۰ لوکس مناسب است). از میز

و صندلی استاندارد نقشه‌کشی استفاده کنید.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱- کاغذ معمولی برای محاسبات و جداول (۲ برگ)

۲- کاغذ ۸۰ سفید یا شطرنجی (یک برگ)

۳- خط‌کش ۳۰cm یک عدد

۴- مداد در چهار رنگ

۵- مداد تراش و پاک‌کن یک عدد

۶- برگار یک عدد

۷- شابلون دایره و شابلون حروف انگلیسی - هر کدام یک

عدد

۸- گونیا یک عدد

۹- قالیچه یک عدد

۱۰- میز کار یک عدد

دیاگرام سیم‌بندی استاتور موتور سه فاز ۲۶ شیار ۶ قطب

را به صورت یک طبقه به ازای قطب ( $G = 2P$ ) محاسبه و رسم

کنید.

#### مراحل کار

۱- مشخصات موتور را از صورت مسئله استخراج کرده

و آن‌ها را با روابط مربوطه بنویسید.

۲- گام قطبی را به دست آورید.

۴- زاویه الکتیکی را به دست آورید.

۴- تعداد سیارهای زیر قطب هرفاز را تعیین کنید.

۵- سیارهای نروج هرفاز را مشخص کنید.

۶- جدولی تشکیل دهید که ۲ ستون و ۶ ردیف داشته باشد.

۷- هر ستون را به  $q = 2$  ستون فرعی تقسیم کرده و هر ستون فرعی را به  $p = 1$  ستون کوچک تقسیم کنید.

۸- در هر ردیف، در ستون‌های سمت چپ شماره شروع هر فاز در نظر بگیرید و  $\frac{q}{p} = 1$  عدد متوالی را در جدول بنویسید.

### محل رسم کار عملی

۹- بقیه ستون‌های سمت چپ هر فاز را با فاصله یک گام قطعی کامل کنید.

۱۰- ستون‌های سمت راست هر فاز را با گام سیم‌بندی

$$V_R = V_p - \frac{9}{7} = 6 - 1 = 5$$
 کامل کنید.

۱۱- در طول کابضه ۳۶۰ A، خانه رسم کنید به طوری که

۷۵ درصد از طول کابضه را پوشش دهد.

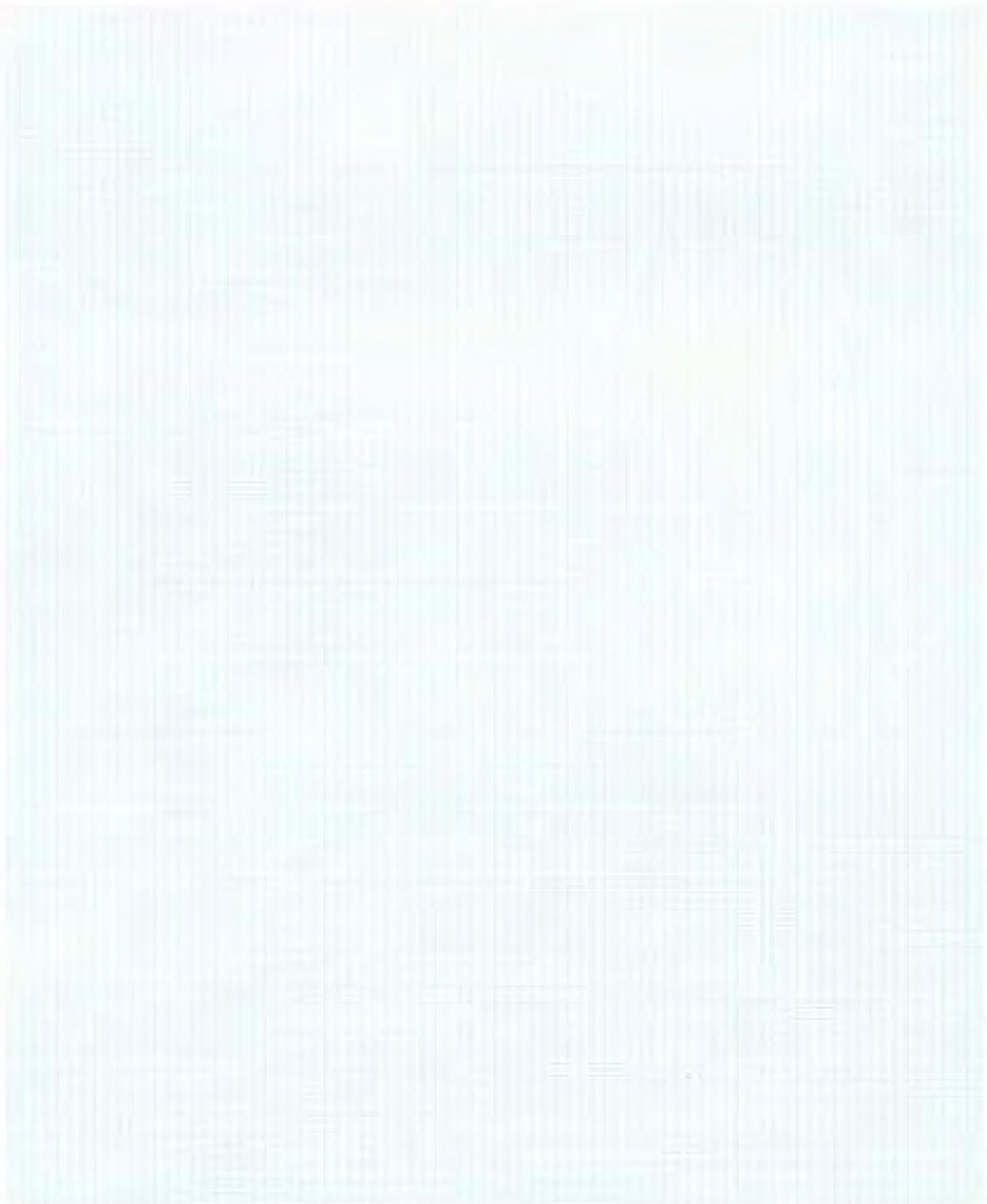
محل رسم نگار عطفی

۱۲- دیاگرام سیم‌بندی فاز  $U_1$ ،  $U_2$  را رسم کرده و مسیر جریان را بر اساس  $I_1 > 0$  مشخص کنید.

۱۳- دیاگرام سیم‌بندی فاز  $V_1$ ،  $V_2$  را در کنار فاز  $U_1$ ، رسم کنید. بر اساس  $I_1 > 0$ ، مسیر جریان را در فاز  $V_1$ ،  $V_2$  مشخص کنید.

۱۴- دیاگرام سیم‌بندی فاز  $W_1$ ،  $W_2$  را رسم کرده و قطب‌بندی موتور را کامل کنید.

محل رسم کار عملی



## آزمون پایانی (۱)



- ۱- چگونه می‌توان تعداد طبقات سیم‌بندی استاتور یک الکتروموتور را تشخیص داد؟
- ۲- فاعده «ست راست» در زمینه تعیین جهت خطوط میدان مغناطیسی اطراف یک سیم راست جریان‌دار را بیان کنید.
- ۳- جریان برق متناوب سه فاز، چگونه در سطح استاتور حوزه دوار مغناطیسی ایجاد می‌کند؟
- ۴- ارتباط سرعت حوزه دوار مغناطیسی در سطح استاتور با فرکانس جریان متناوب و تعداد قطب‌های موتور چگونه است؟
- ۵- از چه طریق می‌توان در استاتور یک موتور سه فاز، میدان‌های ۲ قطبی، ۴ قطبی و ۶ قطبی ایجاد کرد؟
- ۶- سرعت گردش یک موتور ۶ قطب که با فرکانس ۵۰ هرتز و با لغزش ۸ درصد کار می‌کند چند دور در دقیقه است؟
- ۷- اصطلاحات: گام قطبی، محور قطبی، گام سیم‌بندی، زاویه الکتریکی شماره‌ها را تعریف کرده و رابطه آن‌ها را بنویسید.
- ۸- تعداد شماره‌های زیر هر قطب هر فاز یک الکتروموتور ۲۸ شماره سه فاز ۲ قطب را به دست آورید.
- ۹- زاویه الکتریکی شماره‌های برشی شماره ۸۰ را به دست آورید.
- ۱۰- رابطه گام قطبی با گام سیم‌بندی در موتورهای الکتریکی دارای سیم‌بندی گام کامل و گام کسری را بیان کنید.
- ۱۱- شماره شروع فازهای یک موتور سه فاز ۲۸ شماره ۶ قطب را مشخص کنید.
- ۱۲- موارد کاربرد سیم‌بندی کلاف متناوب و کلاف متحدالمرکز را در موتورهای الکتریکی بیان کنید.
- ۱۳- سیم‌بندی به ازای جفت قطب و به ازای قطب را شرح دهید.
- ۱۴- اتصال کلاف‌های هر فاز در سیم‌بندی به ازای قطب و به ازای جفت قطب، چگونه است؟
- ۱۵- مزایا و کمبودهای سیم‌بندی گام کسری را بیان کنید.
- ۱۶- مراحل نوسیم دی‌اگرام سیم‌بندی استاتور یک موتور الکتریکی را بیان کنید.
- ۱۷- دی‌اگرام سیم‌بندی استاتور یک موتور ۳۶ شماره ۶ قطب سه فاز را به ازای جفت قطب، طرح و رسم کنید.
- ۱۸- دی‌اگرام سیم‌بندی استاتور یک موتور ۲۸ شماره ۴ قطب سه فاز را به ازای جفت قطب، طرح و رسم کنید.
- ۱۹- دی‌اگرام سیم‌بندی استاتور یک موتور ۲۸ شماره ۸ قطب سه فاز را به ازای قطب، طرح و رسم کنید.
- ۲۰- گام قطبی از تقسیم ..... بر ..... به دست می‌آید.
- ۲۱- دور یک موتور ۲ قطب با لغزش ۴ درصد در یک دقیقه کدام است؟

الف) ۱۵۰۰

ب) ۱۴۶۰

ج) ۱۱۴۰

د) ۱۲۲۰



۲۲- زاویه الکتریکی بین شماره‌های یک موتور ۶ قطب، ۳۰ درجه است. زاویه مکانیکی بین شماره‌های آن چند درجه است؟

الف) ۲۰      ب) ۱۰      ج) ۶۰      د) ۹۰

۲۳- لغزش در موتورهای آسنکرون، کوچک‌تر از ..... و در موتورهای سنکرون، برابر با ..... است.

## واحدکار دوم

# توانایی قراردادادن کلاف در شیار استاتور

### هدف کلی

قراردادن کلاف‌ها در شیارها و تکمیل سیم‌بندی استاتور موتورهای سه فاز یک طبقه یک سرعت

هدف‌های رفتاری: از فراگیر، انتظار می‌رود با گذراندن این پیمانه، بتواند:

- ۱- کلاف‌ها را مرتب و صاف کند.
- ۲- سرهای خروجی کلاف‌ها را به سوی جعبه اتصال موتور، هدایت کند.
- ۳- از ساییده شدن سیم‌ها به بدنه موتور، جلوگیری کند.
- ۴- بازوهای کلاف‌ها را با توجه به نقشه موتور، در داخل شیارها قرار دهد.
- ۵- روی بازوها را با کاغذ «برشمان» بپوشاند تا سیم‌ها از شیارها بیرون نزنند.
- ۶- سیم‌بندی کلاف مساوی را برای الکتروموتور سه فاز یک طبقه یک سرعت انجام دهد.
- ۷- سیم‌بندی کلاف متحدالمرکز را برای الکتروموتور سه فاز یک طبقه یک سرعت انجام دهد.

### ساعات آموزش

نظری	عملی	جمع
۲۰	۱۵۰	۱۷۰

## ۲-۱- قراردادن کلاف در شیار استاتور

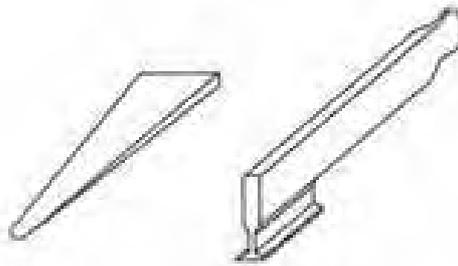
پس از عایق کاری شیارهای استاتور، بپیچیدن کلاف‌ها توسط دستگاه کلاف بیج و آماده‌سازی کلاف‌ها، بازوی‌های آن‌ها را درون شیارهای استاتور قرار می‌دهند.

این مرحله از اجرای سیم‌بندی موتورها حائز اهمیت بوده و عمده‌ترین مرحله سیم‌بندی است. قراردادن سرکلاف‌ها در شیار استاتور ظرافت خاصی دارد و باید با دقت و حوصله زیادی اجرا شود. مولور بیج‌ها، با تمرین زیاد و رعایت اصول فنی، مهارت سیم‌بچی را در این مرحله کسب می‌کنند.

دهانه شیارهای استاتور به دلیل مسایل فنی، به مراتب از ضخامت بازوی کلاف‌ها کم‌عرض‌تر است. بنابراین، ممکن نیست بتوان بازوهای کلاف‌ها را یکجا درون شیارها قرار داد. در این مورد، با توجه به عرض دهانه شیارها باید سیم‌های بازوی هر کلاف را به گروه‌های چندتایی تقسیم کرده، و آن‌ها را در میان دو انگشت تست و سیاه قرار داد و با حرکت لغزشی انگشتان، سیم‌ها را به درون شیار هدایت کرد.

در هدایت سیم‌ها به داخل شیارها باید سیم‌ها را به‌طور منظم روی هم چید. هیچ‌گونه فضای خالی نباید بین آن‌ها وجود داشته باشد سیم‌ها نباید به صورت مورب یا ضربدری درون شیارها قرار گیرند. زیرا فضای کافی برای هدایت بقیه سیم‌ها باقی نخواهد ماند. در مواقعی که فضای کافی برای سیم‌ها وجود ندارد، معمولاً سیم‌های درون شیار را با کاردک‌های مخصوص قیبری، جابه‌جا کرده و آن‌ها را روی هم فشار می‌دهند تا فضای لازم برای بقیه سیم‌ها فراهم شود.

نمونه‌ای از کاردک‌های مورد استفاده را در شکل ۲-۱ مشاهده می‌کنند. هنگام استفاده از این کاردک‌ها می‌بایستی دقت کرد تا آسیبی به لاک روی سیم‌های مسی وارد نیاید.



ابزار کاهش فضای بین سیم‌ها



وسیله هدایت سیم‌ها به داخل شیارها



وسیله صاف کردن سیم‌ها در داخل شیار و از بین بردن فضای مرده در شیارها

شکل ۲-۱- نمونه‌هایی از کاردک‌های قیبری کاهش فضای بین سیم‌ها

حالت فرار گرفتن انگشتان دست‌ها و مراحل مختلف استفاده از انگشتان دست و سیم‌بند، در شکل ۲-۲ نشان داده شده است.



شکل ۲-۲- حالت انگشتان دست و سیم‌بند در کلاف‌گذاری

کلاف‌ها، مطابق قسمت اول شکل ۲-۳ بین انگشتان فرار می‌گیرند. سیم‌ها را مطابق قسمت ب شکل ۲-۳ مرتب کرده و آن‌ها را به سیم‌ها هدایت کنید. به این ترتیب، از مورب قرار گرفتن سیم‌ها بر روی هم جلوگیری شده و از فضای داخل سیم‌ها، به‌طور کامل استفاده می‌شود.



(الف)



(ب)

شکل ۲-۳

قبل از قراردادن بازوی کلاف‌ها در داخل شماره‌ها، لازم است کلاف‌ها را در سمتی از استاتور قرار دهید که محل مخصوص هدایت سیم‌ها به جعبه اتصالات (تخته کتم) در آن سمت قرار دارد (شکل ۲-۴).



شکل ۲-۴ - محل عبور سیم‌ها به جعبه اتصالات (تخته کتم)

کلاف‌ها به منظور قراردادن بازوهای کلاف‌ها در داخل شماره‌های استاتور، مطابق شکل ۲-۵ در مقابل استاتور قرار می‌گیرند.

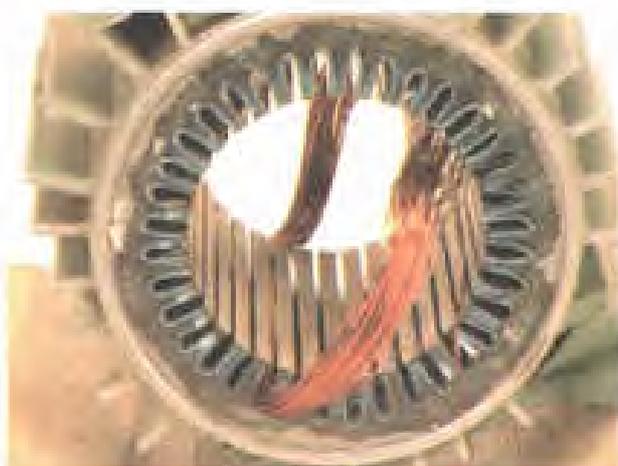


شکل ۲-۵ - موقعیت کلاف‌ها در مقابل استاتور، قبل از جاگذاری آن‌ها در داخل استاتور



شکل ۳-۶ - موقعیت انگشتان دست و سیاهه در جای گذاری کلاف‌ها در داخل سیمار استاتور

یکی از بیجک‌های گروه کلاف مورد نظر را انتخاب کرده و آن را مطابق شکل ۳-۶ درون سیمارهای استاتور قرار می‌دهیم.



شکل ۳-۷ - قرار گرفتن یک بتزو در داخل یک سیمار

تمام سیم‌های مربوط به یک بازوی هر بیجک را با حوصله زیاد و به‌طور مرتب در داخل سیمار قرار می‌دهیم (شکل ۳-۷).

## ۲-۲ - قرار دادن کاغذ برشمان روی کلاف‌ها

پس از استقرار سیم‌ها در داخل سیمارها، لازم است روی آن‌ها را با کاغذ برشمان (برشمان) بپوشانید تا از شمار بیرون نیایند. کاغذ برشمان را ابتدا به صورت نازدانی فرم می‌دهیم و در داخل سیمار قرار می‌دهیم (شکل ۳-۸).



شکل ۳-۸ - انتخاب شکل صحیح کاغذ برشمان



کاغذ برشمان برای جلوگیری از بیرون آمدن سیم‌ها، روی بازوها را در داخل تیار می‌پوشاند (شکل ۳-۹).

شکل ۳-۹ - پوشاندن روی بازوها توسط کاغذ برشمان



طول کاغذ برشمان را ۵ میلی‌متر بیشتر از اندازه طول تیار در نظر بگیرید تا پس از جاگذاری آن در داخل تیار به منظور روکش بازو، طرفین تیار را حدود ۲ تا ۲/۵ میلی‌متر بیشتر از طول تیار پوشش دهد (شکل ۳-۱۰).

شکل ۳-۱۰ - طول کاغذ برشمان از هر طرف تیار حدود ۲ تا ۲/۵ میلی‌متر بیشتر است.



موقعیت کلاف در داخل تیار، از استقرار کامل آن، در شکل ۳-۱۱ نشان داده شده است.

شکل ۳-۱۱ - استقرار کامل یک کلاف در داخل تیارهای استاتور

### ۲-۳- کارهای عملی ۲

#### ۲-۳-۱- کار عملی ۱

هدف: فرار دادن کلاف‌ها در داخل تسمیه‌ها

زمان: ۲۲ ساعت

نکات ایمنی: محیط کار را از حرره، سیم و کاغذ پاک کنید. بدنه استاتور را کاملاً از چربی و گرد و خاک پاک کنید. از روشنائی مناسب در روی میز کار استفاده کنید از میز کار و حسدلی استاتوار مناسب استفاده کنید تا هیچ گونه فشاری بر کمر و پاهایتان وارد نشود.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱- استاتور نگهدار یک عدد

۲- گاردک چوبی یک عدد

۳- گاردک فیبری یک عدد

۴- استاتور ۲۶ تسمیه سه فاز عایق کاری شده یک عدد

(شکل ۲-۱۲)

۵- تسمیه گروه کلاف سه تسمیه آماده با نام‌های مساوی ۱ به

۱۰

۶- قیچی کاغذی یک عدد

۷- کاغذ برشمان ۲۰/۰ به حد کافی

مراحل انجام کار

۱- بوسه موتور را روی نگهدارنده استاتور قرار دهید.

۲- یکی از تسمیه‌ها را به عنوان تسمیه شروع سیم‌بندی در

نظر بگیرید و آن را با شماره ۱ علامت‌گذاری کنید.

۳- جهت گردش برای جاگذاری کلاف‌ها را به دلخواه

انتخاب کنید (شکل ۲-۱۳).



شکل ۲-۱۲- بوسه موتور سه فاز ۲۶ تسمیه



شکل ۲-۱۳- انتخاب تسمیه شروع و مسیر کلاف‌گذاری

۴- یک گروه کلاف سه تایی در طرف استاتور که سر سیم‌ها از آن طرف به جعبه اتصال هدایت می‌توانند، قرار دهید (شکل ۲-۱۴).



شکل ۲-۱۴- تعیین محل قرار گرفتن کلاف‌ها

۵- بازوی اول کلاف شماره یک را در شمار شروع سیم‌بندی قرار دهید (شکل ۲-۱۵).



شکل ۲-۱۵- قرار دادن بازوی شماره یک در شمار شماره ۱



۶- کاغذ برشمان را به اندازه‌ای مناسب ببرید و روی بازو را با آن ببوشانید (شکل ۲-۱۶).

شکل ۲-۱۶- برشماندن روی بازو با کاغذ برشمان



۷- پس از قرار دادن بازوی دوم کلاف شماره یک، بیشانی‌های آن را در جهت سیم‌پیچی خم کنید تا جای کافی برای بازوهای بعدی فراهم شده و براحتی در داخل شیارها قرار بگیرند. این عمل را برای همه کلاف‌ها پس از جازدن آن‌ها اجرا می‌کنیم (شکل‌های ۲-۱۷).

شکل (۲-۱۷) الف- نحوه خم کردن بیشانی کلاف را نشان می‌دهد.

شکل ۲-۱۷- الف



شکل (۲-۱۷) ب- بیشانی کلاف پس از خم شدن.

شکل ۲-۱۷- ب

۸- دوبازوی گروه کلاف اول را مطابق کلاف اول قرار دهید. توجه کنید که ورود و خروج هر کلاف مثل کلاف اول باشد. به این ترتیب انتهای گروه کلاف اول از شمار شماره ۱۲ بیرون خواهد آمد (شکل ۲-۱۸).



شکل ۲-۱۸- قرار گرفتن گروه کلاف شماره یک در داخل شماره

۹- سه شیار را خالی رها کنید تا محل شروع گروه کلاف دوم مشخص شود. شیار شماره ۷، محل قرار گرفتن گروه کلاف دوم است (شکل ۲-۱۹).



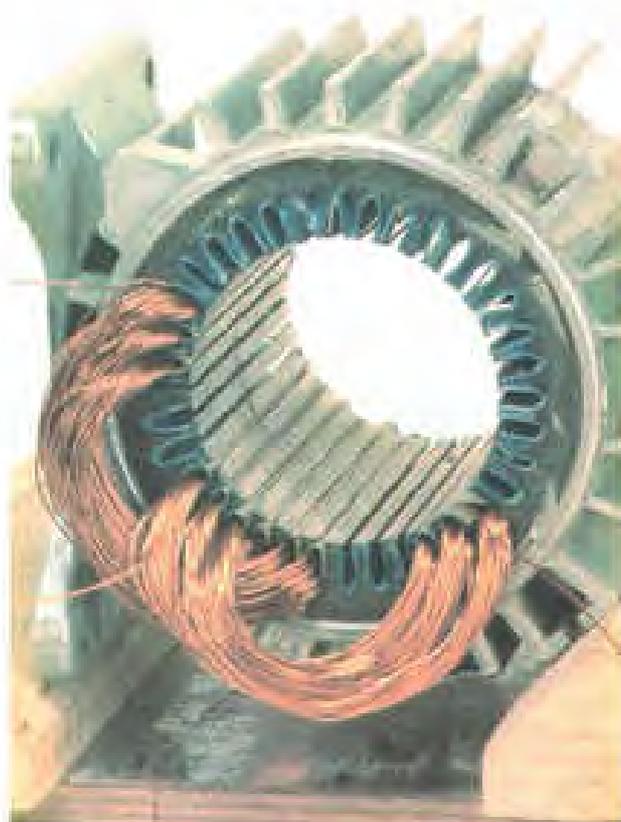
شکل ۲-۱۹- محل شروع گروه کلاف دوم

۱۰- اولین کلاف مربوط به گروه کلاف دوم را در شماره  
شماره ۷ قرار دهید (شکل ۲۰-۲).



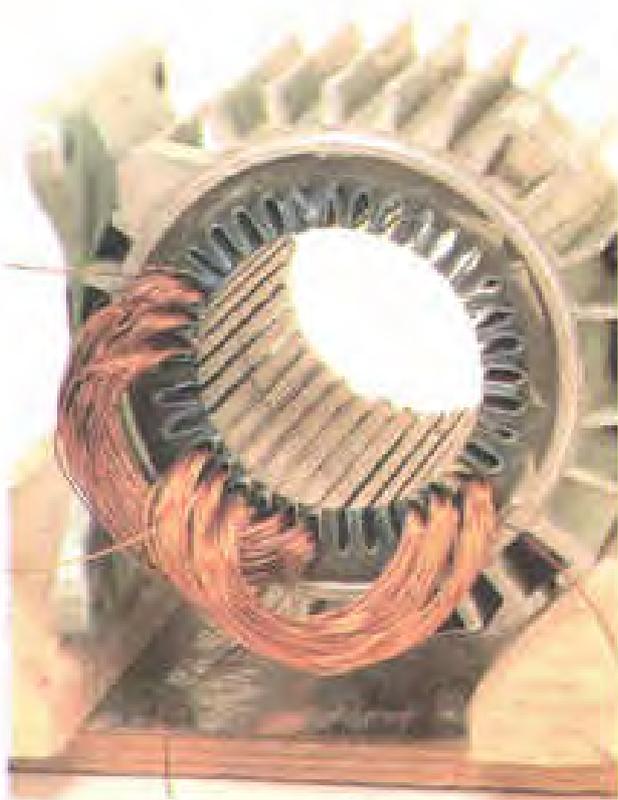
شکل ۲۰-۲- قرار دادن اولین کلاف گروه کلاف دوم

۱۱- دو کلاف دیگر گروه کلاف دوم را در داخل شماره  
قرار دهید (شکل ۲۱-۲).



شکل ۲۱-۲- قرار گرفتن بازوهای گروه کلاف دوم در داخل شماره ها

۱۲- اولین کلاف گروه کلاف سوم را در شمار شماره ۱۳  
قرار دهید. (شکل ۲-۲۲).



شکل ۲-۲۲- شروع گروه کلاف سوم از شمار شماره ۱۳

۱۳- گروه کلاف سوم را در شمارهای مربوطه قرار دهید.  
(شکل ۲-۲۳).



شکل ۲-۲۳- قرار گرفتن گروه کلاف سوم

۱۴- گروه کلاف چهارم را از شماره ۱۹ شروع کنید  
و سه بازوی آن را به طوری متوالی در شماره‌های ۱۹، ۲۰ و ۲۱  
قرار دهید (شکل ۲-۲۴).



شکل ۲-۲۴- قرار گرفتن گروه کلاف شماره چهار

۱۵- گروه کلاف پنجم را از شماره ۲۵ شروع کنید  
و بازوهای آن را به طور متوالی در شماره‌های ۲۵، ۲۶ و ۲۷  
قرار دهید (شکل ۲-۲۵).



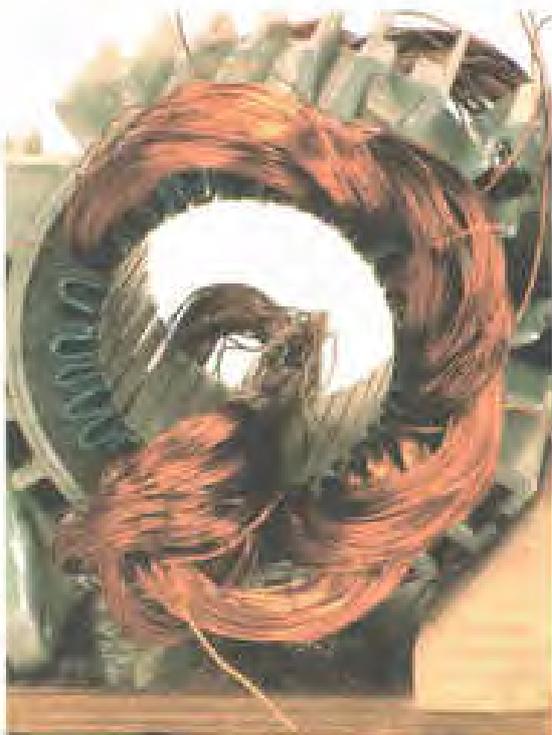
شکل ۲-۲۵- قرار گرفتن گروه کلاف شماره پنج



شکل ۲۶-۴-الف

۱۶- قبل از قرار دادن گروه کلاف شماره ۶، بازوهای موجود در شماره‌های ۱، ۲ و ۳ را بیرون آورده و آن‌ها را به طرف بالا خم کنید (شکل ۲۶-۴).

شکل ۲۶-۴-الف موقعیت بازوهای موجود در شماره‌های ۱ و ۲ را نشان می‌دهد.



شکل ۲۶-۴-ب

در شکل ۲۶-۴-ب بازوهایی که از شماره‌های ۱ و ۲ بیرون آورده شده‌اند را نشان می‌دهد.

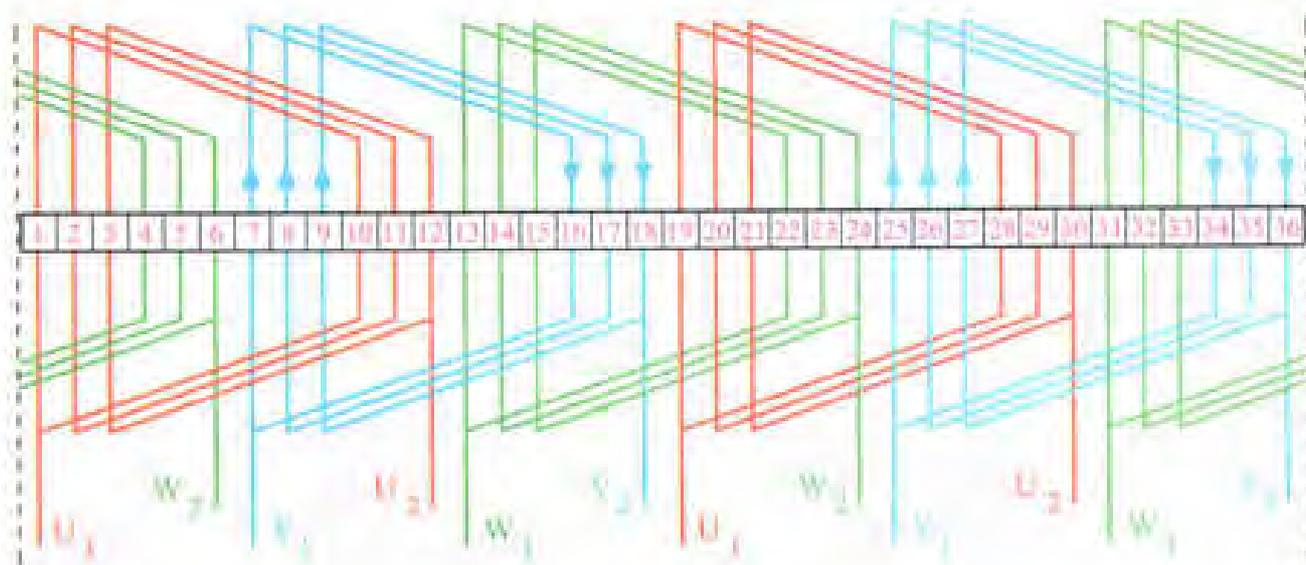
۱۷- گروه کلاف ششم را از شماره ۳۱ شروع کنید و بازوهای آن را به طور متوالی در شماره‌های ۳۱، ۳۲ و ۳۳ قرار دهید و بازوهای ۱، ۲ و ۳ را به جای خود برگردانید (شکل ۲۷-۲).



شکل ۲۷-۲- جازدن گروه کلاف ششم

## تصویر

کلاف‌های گذاشته شده در کار عملی شماره ۱ در قسمت ۱-۸-۱ مربوط به سیم‌بندی موتور سه فاز ۳۶ نیار ۴ قطب به ازای جفت قطب است. ابتدا تیارهای استاتور را شماره گذاری کنید و کلاف‌های مربوط به هر فاز را که در داخل تیارها قرار گرفته است، با شماره‌های موجود در شکل ۲-۲۸ مقایسه کنید. اگر تفاوت‌هایی با تیارهای استاتور مشاهده کردید، علت تفاوت‌ها را بیان کنید.



شکل ۲-۲۸ - سیم‌بندی یک طبقه استاتور ۳۶ تیار

## ۲-۳-۲ - کار عملی ۲

هدف: فرار دادن کلاف‌ها در داخل تیارها

زمان: ۲۲ ساعت

نکات ایمنی: محیط کار را از خرد سیم و کاغذ پاک

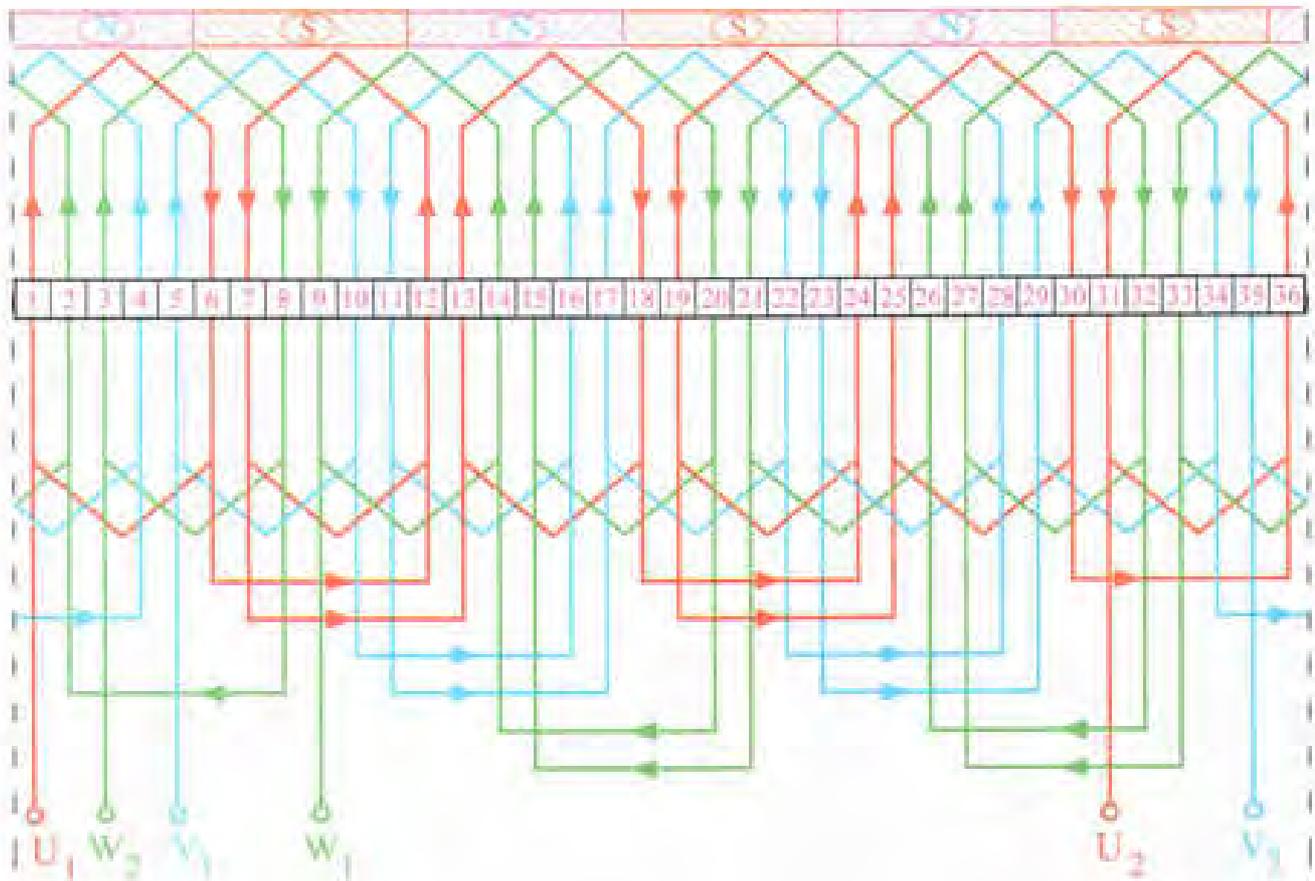
کنید. بدنه استاتور را کاملاً از جری و گرد و خاک پاک کنید. از روشنایی مناسب در روی میز کار استفاده کنید. از میز کار و صندلی استاندارد مناسب استفاده کنید تا هیچ‌گونه فشار بر کمر و پاها وارد نشود.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱- استاتور نگهدار یک عدد

۲- کاردک جویی یک عدد

- ۳- کاردک فیبری یک عدد
  - ۴- استاتور ۳۶ تبار سه فاز عایق کاری شده یک عدد
  - ۵- ۱۸ کلاف‌های آماده یا گام‌های سیم‌بندی ۱ به ۶
  - ۶- فیچی کاغذی یک عدد
  - ۷- کاغذ برشمان  $1/2$  به حد کافی
- موضوع: قرار دادن کلاف‌ها در داخل سیم‌های یک موتور ۳۶ تبار ۶ قطب در سیم‌بندی به ازای قطب.
- مراحل انجام کار
- ۱- ۱۸ کلاف بر اساس قسمت ۲۹-۲ الف در نظر بگیرد.



شکل ۲۹-۲- الف - دیاگرام سیم‌بندی موتور سه فاز ۳۶ تبار ۶ قطب یک طبقه به ازای قطب (۲۳ = ۲)

- ۲- استاتور موتور را روی نگهدارنده استاتور قرار دهید.
- ۳- یکی از شماره‌ها را به عنوان شماره ۱ در نظر بگیرید.
- ۴- جهت گردش برای جاگذاری کلاف‌ها را انتخاب کنید (شکل ۲۹-۲-ب).



شکل ۲۹-۲-ب- انتخاب شماره شروع سیم‌بندی

- ۵- بازوی اول کلاف شماره یک را در داخل شیار شماره ۱ قرار دهید. و روی آن را با کاغذ برشمان بپوشانید.
- ۶- بازوی دوم آن را با توجه به گام سیم‌بندی ۱ به ۶ در شیار شماره ۶ قرار دهید. روی آن را با کاغذ برشمان بپوشانید (شکل ۲۹-۲-ج).

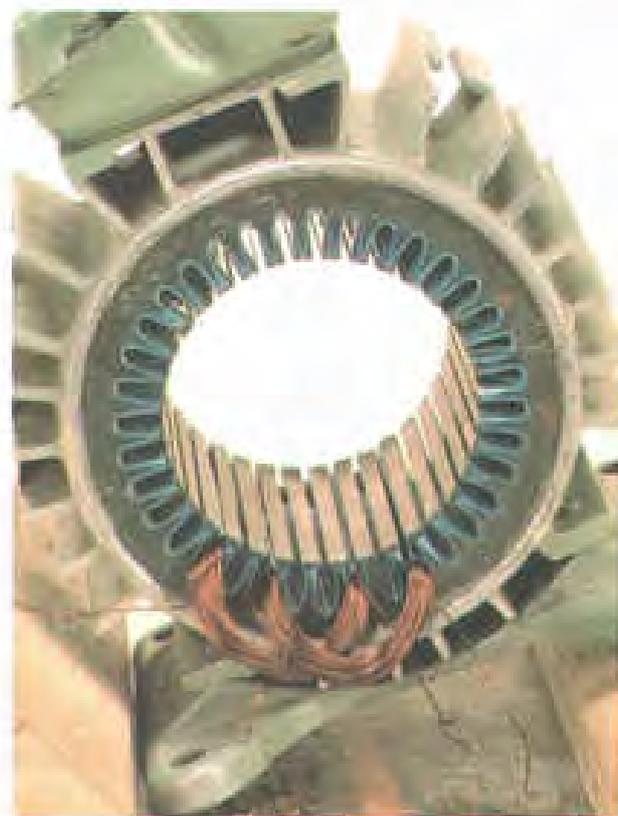


شکل ۲۹-۲-ج- قرار دادن کلاف شماره ۱



شکل ۲-۳۰

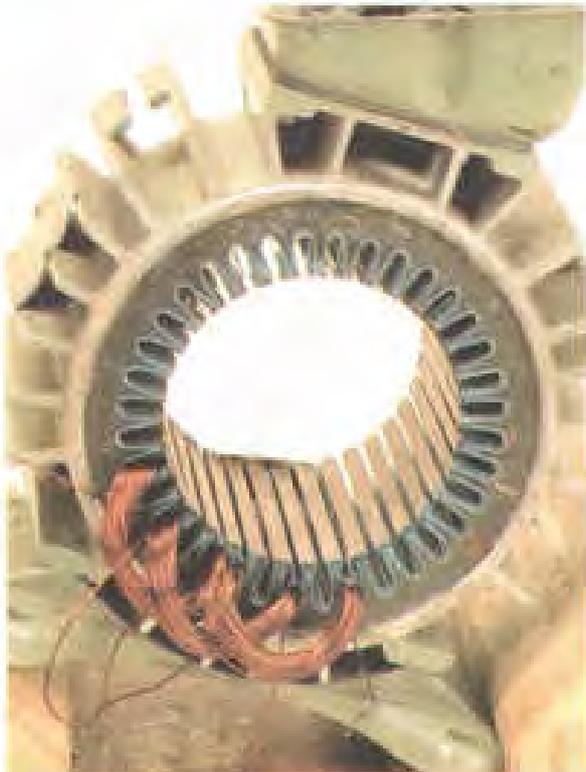
۷- کلاف شماره یک را فرم دهید تا برای بازوهای بقیه کلاف‌ها جا باز شود (شکل ۲-۳۰).



شکل ۲-۳۱- موقعیت کلاف دوم

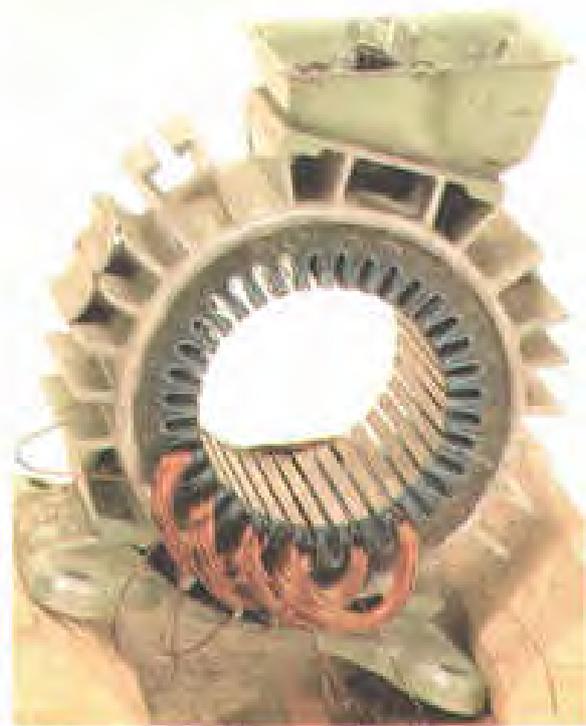
۸- کلاف‌های دوم را با فاصله یک شماره در تیارهای ۳ و ۸ قرار دهید (شکل ۲-۳۱).

۹- کلاف شماره ۳ را به فاصله یک شماره از کلاف دوم، در شماره‌های ۵ و ۱۰ قرار دهید (شکل ۲-۳۲).



شکل ۲-۳۲- مرقعیت کلاف سوم

۱۰- کلاف شماره ۴ را به فاصله یک شماره از کلاف شماره ۳، در شماره‌های ۷ و ۱۲ قرار دهید (شکل ۲-۳۳).



شکل ۲-۳۳- مرقعیت کلاف شماره ۴

۱۱- طبقه کلاف‌ها را به ترتیب و به فاصله یک شماره از  
 ماقبل خود تا کلاف شماره ۱۶ در شماره‌های مربوطه قرار دهید.  
 (شکل ۲-۳۴).



شکل ۲-۳۴- موقعیت کلاف‌ها از کلاف شماره ۱ تا کلاف شماره ۱۶

۱۲- قبل از قراردادن کلاف شماره ۱۷، هر دو بازوی  
 موجود در شماره ۱ و ۳ را از شماره‌های مربوطه خارج کرده و به  
 سمت بالا خم کنید (شکل ۲-۳۵).



(الف)



(ب)

شکل ۲-۳۵- بیرون آوردن بازوهای ۱ و ۳ از شماره‌های مربوطه

۱۳- کلاف شماره ۱۷ را در شیارهای مربوطه قرار دهید  
(شکل ۲-۳۶).



شکل ۲-۳۶- موقعیت کلاف شماره ۱۷

۱۴- کلاف شماره ۱۸ را در شیارهای مربوطه قرار دهید  
(شکل ۲-۳۷).



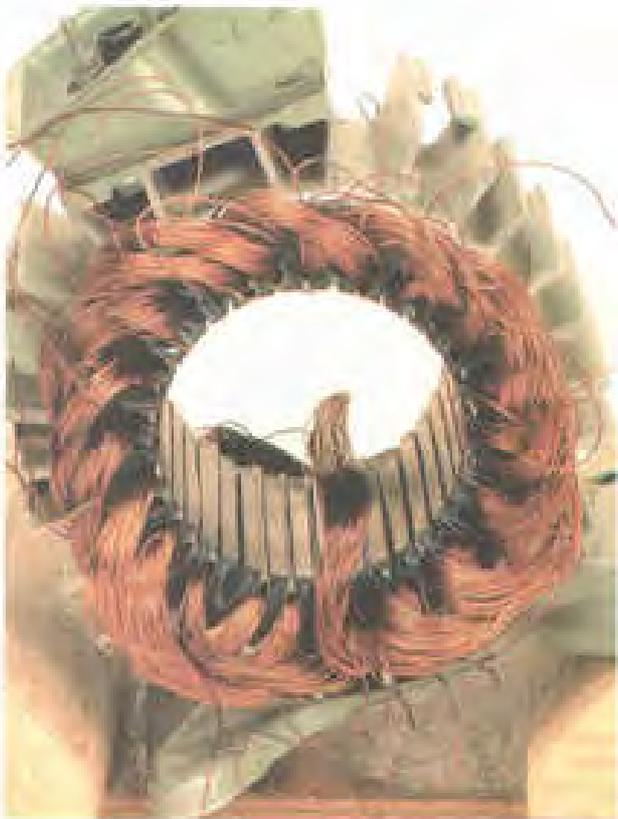
شکل ۲-۳۷- موقعیت کلاف شماره ۱۸



الف)

۱۵- بازوی شماره ۱ را به شمار شماره ۱ برگردانید (شکل ۲-۳۸).

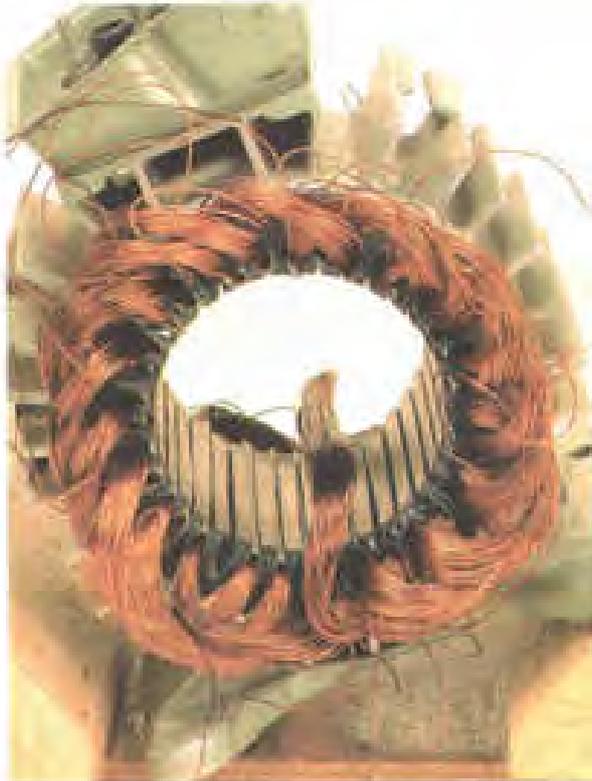
شکل (۲-۳۸- الف) بازوی شماره ۱  
قبل از برگرداندن آن به شمار شماره ۱



ب)

شکل (۲-۳۸- ب) بازوی شماره ۱ پس از برگرداندن آن  
به داخلی شمار شماره ۱

شکل ۲-۳۸- هدایت بازوی شمار شماره ۱ به مکان اولیه



(الف)

۱۶- بازوی شماره ۳ را به شماره ۲ برگردانید. به این ترتیب، تمام کلاف‌ها در شماره‌های مربوطه مستقر می‌شوند (شکل ۲-۳۹).

شکل (۲-۳۹) بازوی شماره ۳ را قبل از برگرداندن آن به شماره ۲ نشان می‌دهد



(ب)

شکل ۲-۳۹- برگرداندن بازوی شماره ۳ به شماره ۲ و گذاشتن کامل کلاف‌ها در داخل شماره‌ها

شکل (۲-۳۹) بازوی شماره ۳ را پس از قرار گرفتن آن در شماره ۲ نشان می‌دهد.

با توجه به دستورهای ارائه شده در کارهای عملی شماره ۱ و ۲، کارهای عملی شماره ۳ تا ۶ را انجام دهید. توصیه می‌شود ابتدا اطلاعات کلی سیم‌بندی را در هر مورد به دست آورید. سپس اقدام به کلاف‌گذاری در داخل شماره‌ها کنید. مثلاً:

محاسبات لازم را انجام دهید.

– نقشه موتور را تهیه کنید.

– با توجه به گام کلاف، قالب مناسب تهیه کنید.

– پس از تأیید اطلاعات توسط مربی کارگاه، تعداد

کلاف‌های مورد نیاز را آماده کنید.

– شماره‌های استاتور را از نظر عایق‌بندی کنترل کنید و در

صورت تشخیص عایق نامناسب، آن را با عایق خوب تعویض کنید.

– با حوصله‌ی زیاد کلاف‌ها را در داخل شماره‌ها قرار

دهید.

۳-۳-۲- کار عملی شماره ۳

زمان: ۲۲ ساعت

موضوع: سیم‌بندی موتور ۳۶ شماره سه فاز ۳ قطب با

سیم‌بندی کلاف متحدالمرکز به ازای جهت قطب.

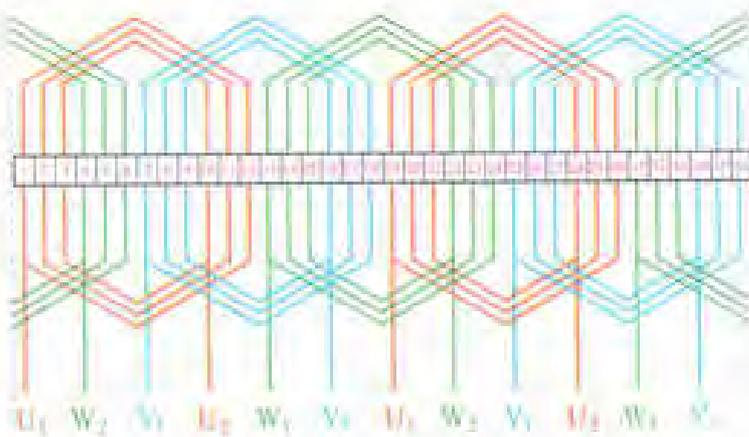
مراحل انجام کار

۱- شکل ۲-۴۰ را در نظر بگیرید. ۶ گروه کلاف سه‌تایی

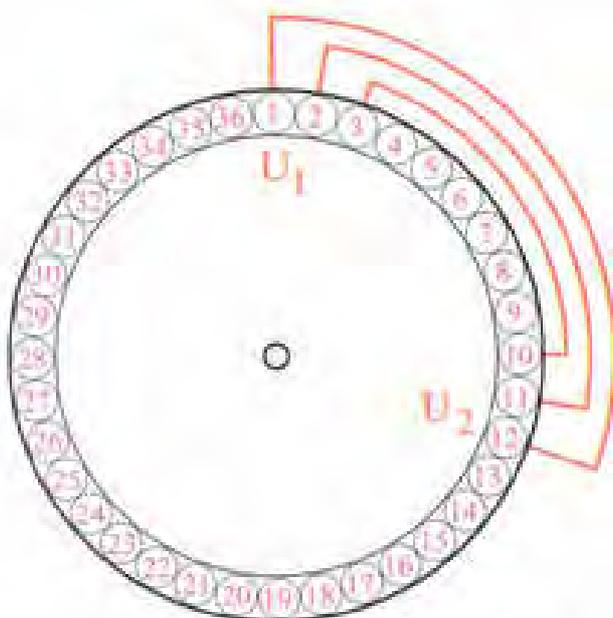
متحدالمرکز تهیه کنید و با توجه به شکل ۲-۴۱ کلاف‌ها را مطابق

شکل‌های داده شده، ابتدا کلاف کوچک و بعد کلاف متوسط و

سپس کلاف بزرگ را در شماره‌ها قرار دهید (شکل ۲-۴۱).

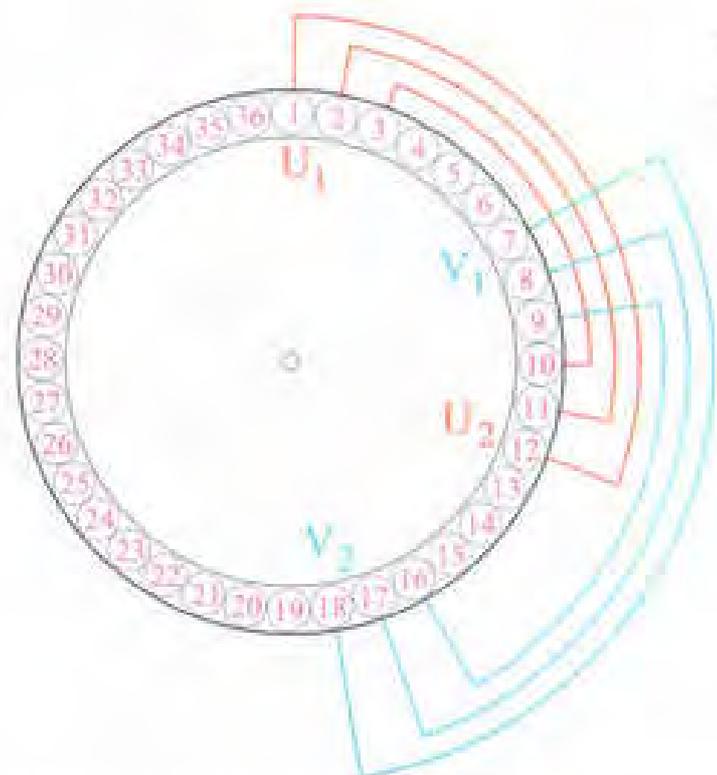


شکل ۲-۴۰



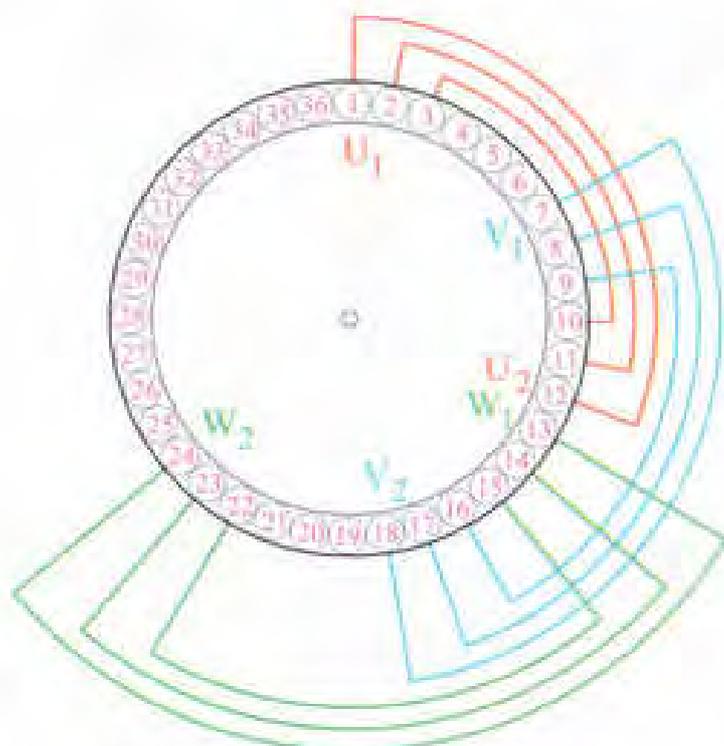
شکل ۲-۴۱- قرار دادن کلاف‌های گروه کلاف شماره ۱ در شماره‌های استاتور موتور سه فاز ۳۶ شماره با سیم‌بندی متحدالمرکز

۲- سه شیار خالی را رها کنید و گروه کلاف دوم را در داخل شیارها قرار دهید و گروه کلاف دوم را در شیارهای ۹-۱۴، ۸-۱۷ و ۷-۱۸ قرار دهید (شکل ۲-۴۲).



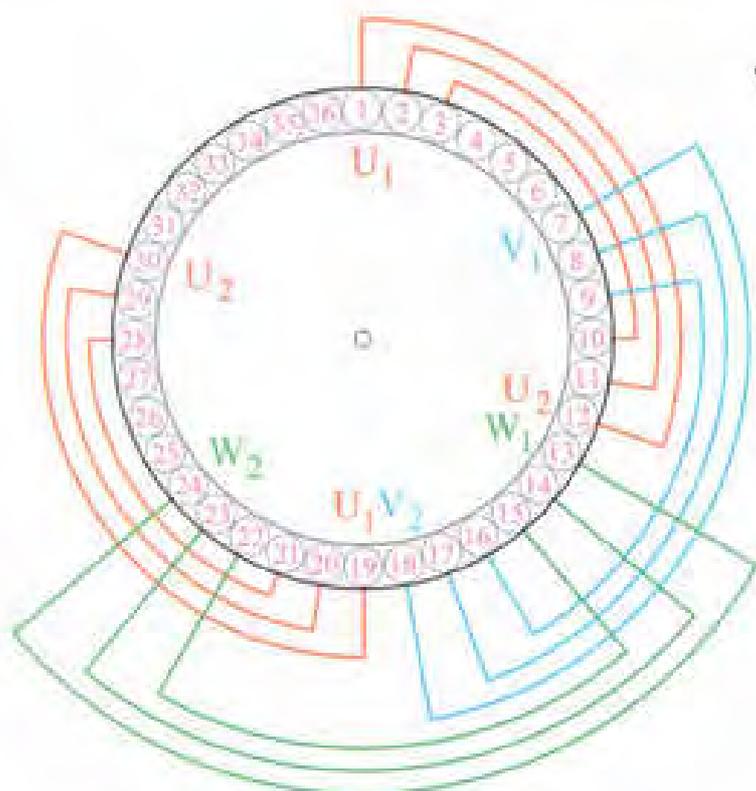
شکل ۲-۴۲- قرار دادن کلاف‌های گروه کلاف شماره ۲ در شیارهای استاتور موتور سه فاز ۳۶ شیار با سیم‌بندی متحدالمرکز

۳- گروه کلاف شماره ۳ را در شیارهای ۱۴-۲۳، ۱۵-۲۲ و ۱۳-۲۴ قرار دهید (شکل ۲-۴۳).



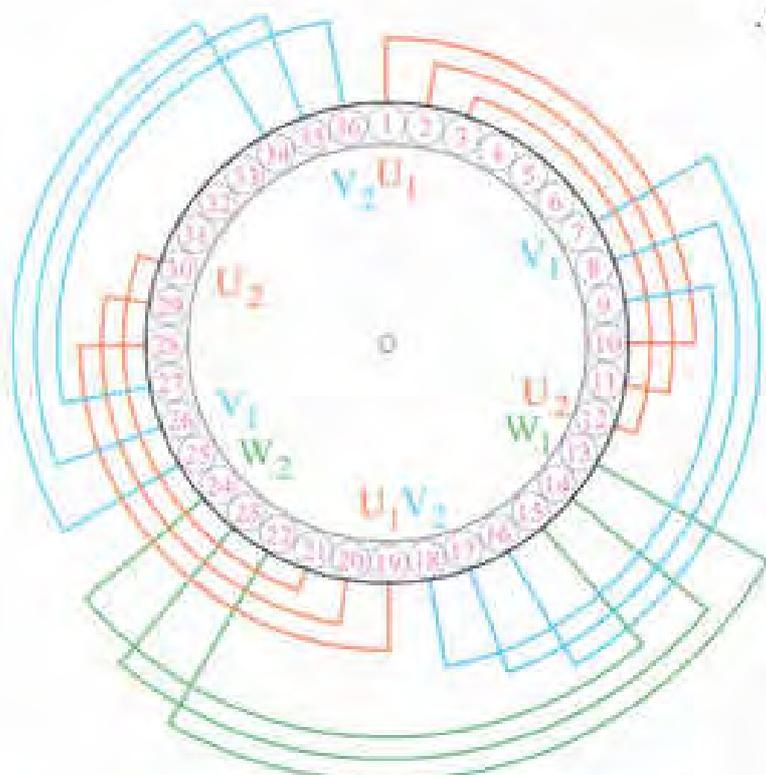
شکل ۲-۴۳- قرار دادن کلاف‌های گروه کلاف شماره ۳ در شیارهای استاتور موتور سه فاز ۳۶ شیار با سیم‌بندی متحدالمرکز

۴- گروه کلاف شماره ۴ را در شماره‌های ۲۸-۲۱، ۲۹-۲۰ و ۳۰-۱۹ قرار دهید (شکل ۴-۲۲).



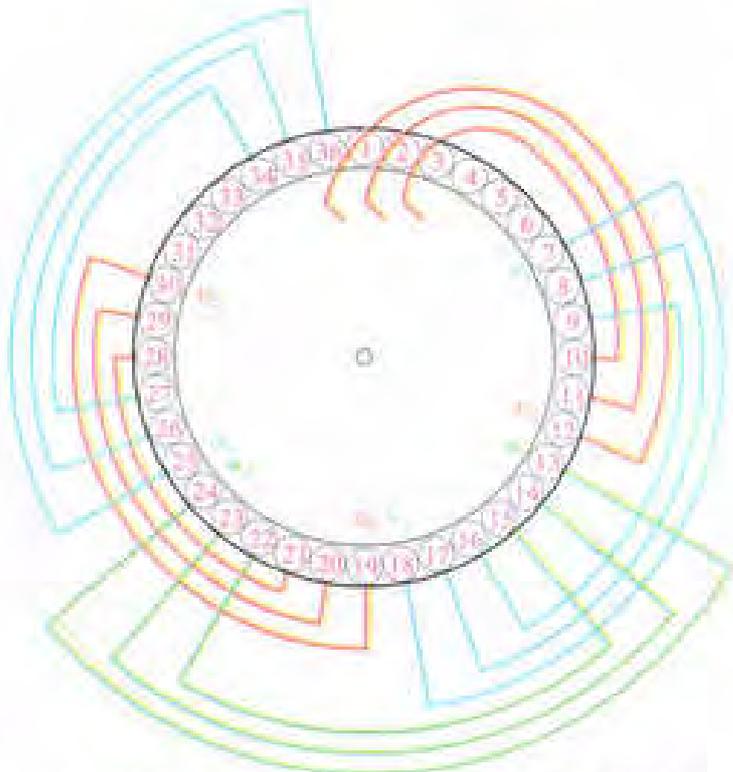
شکل ۴-۲۲- قرار دادن کلاف‌های گروه کلاف شماره ۴ در شماره‌های استاتور موتور سه فاز ۳۶ تپار با سیستمی متحدالمرکز

۵- گروه کلاف شماره ۵ را در شماره‌های ۲۷-۲۴، ۲۵-۲۶ و ۳۵-۳۴ قرار دهید (شکل ۴-۲۳).



شکل ۴-۲۳- قرار دادن کلاف‌های گروه کلاف شماره ۵ در شماره‌های استاتور موتور سه فاز ۳۶ تپار با سیستمی متحدالمرکز

۶- بازوهای ۱، ۲ و ۳ از گروه کلاف شماره ۱ را از  
 شماره‌های ۲، ۳ و ۱ خارج کنید تا بازوهای زیرین گروه کلاف  
 شماره ۶ در نیارها ۴-۵ و ۶ قرار گیرند (شکل ۲-۴۶).



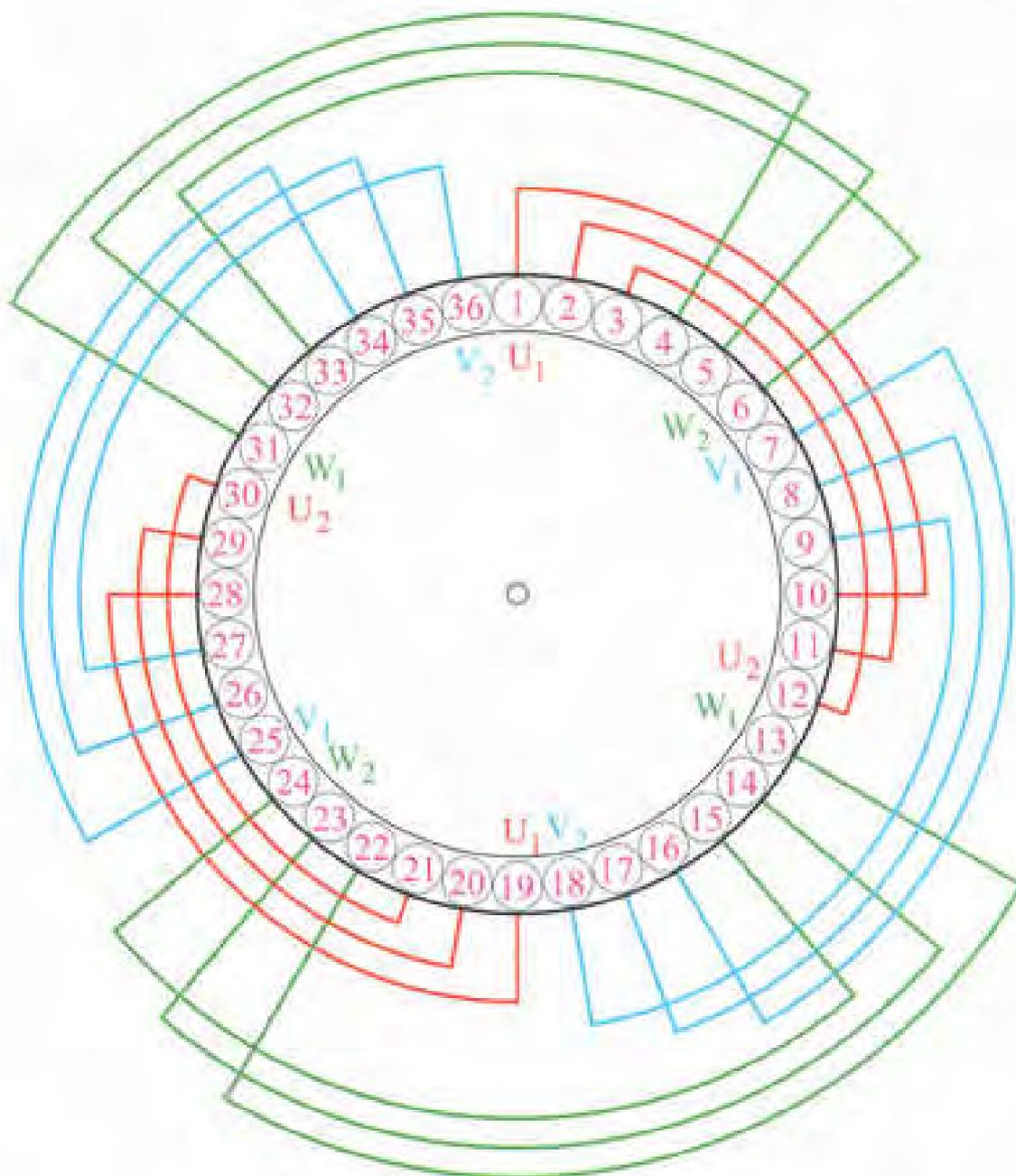
شکل ۲-۴۶- خارج کردن بازوهای گروه کلاف شماره ۱ از شماره‌های  
 مربوطه به منظور قرار دادن گروه کلاف شماره ۶

۷- گروه کلاف شماره ۶ را در نیارها ۴-۳۲، ۴-۳۳ و ۵-۳۲ و  
 ۶-۳۱ قرار دهید (شکل ۲-۴۷).



شکل ۲-۴۷- قرار دادن کلاف‌های گروه کلاف شماره ۶ در شماره‌های  
 استاندارد موجود سه فاز ۳۶ نیار یا سیم‌بندی متحدالمرکز

۸- بازوهای ۱، ۲ و ۳ مربوط به گروه کلاف شماره ۱ را  
 به شماره‌های ۲، ۳ و ۱ برگردانید (شکل ۲-۴۸).



شکل ۲-۴۸- قرار دادن بازوهای ۱، ۲ و ۳ در شماره‌های مربوطه و تکمیل سیم‌بندی

#### ۴-۳-۲- کار عملی ۴

زمان: ۲۴ ساعت

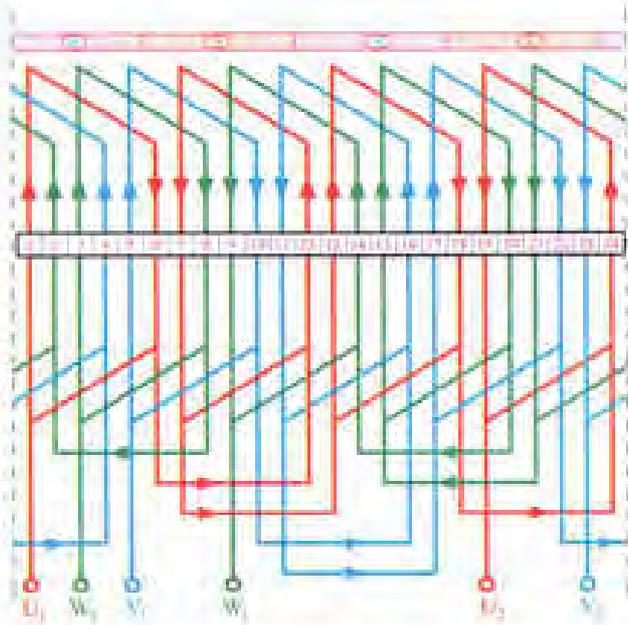
موضوع: سیم‌بندی موتور ۲۴ بیار سه فاز ۴ قطب یا

سیم‌بندی بد از ای قطب.

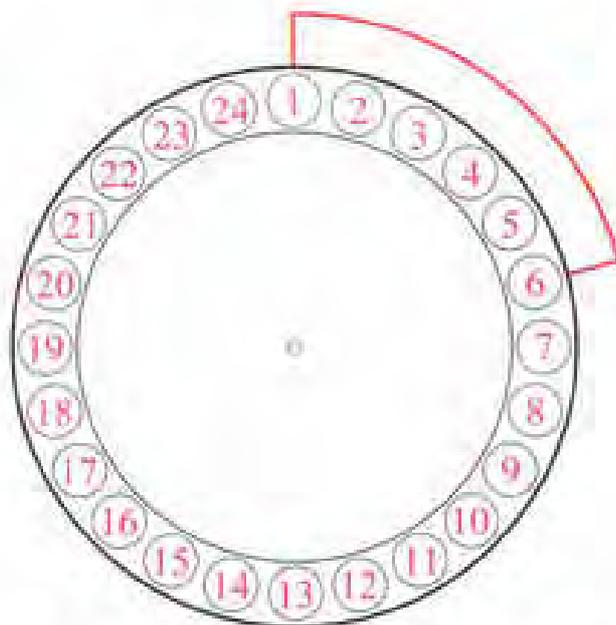
مراحل انجام کار

۱- شکل ۲-۲۹ را در نظر بگیرید و ۱۲ کلاف با گام ۱ به

۴ تهیه کنید.



شکل ۲-۲۹



شکل ۲-۵۰- محل قرار گرفتن کلاف شماره یک در شماره‌های استاندارد

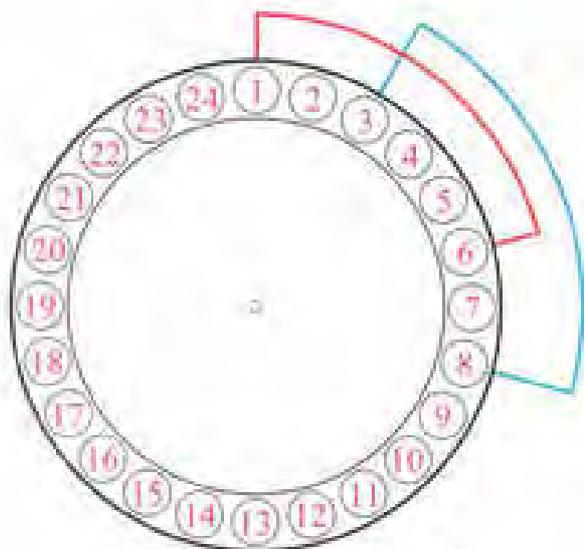
موتور ۲۴ بیار ۴ قطب در سیم‌بندی بد از ای قطب

۲- یک بیار به عنوان شماره آغاز سیم‌بندی در نظر بگیرید.

۳- جهت گردش برای سیم‌بندی را در نظر بگیرید.

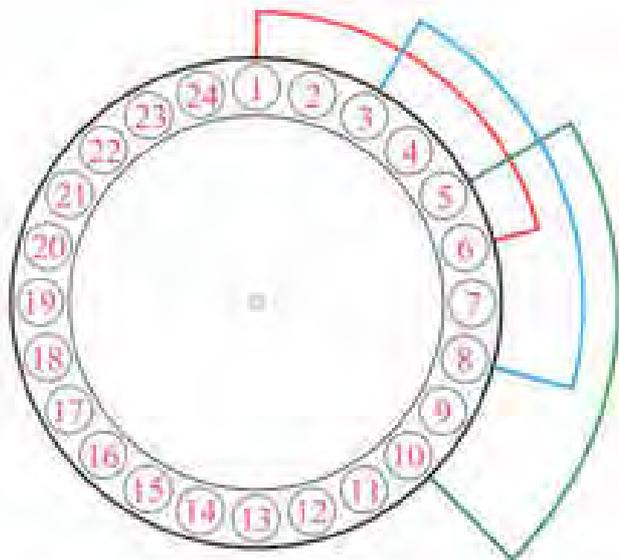
۴- کلاف شماره ۱ را جانگذاری کنید (شکل ۲-۵۰)

۵- شماره شماره ۴ را رها کنید و کلاف دوم را در شماره های ۳ و ۸ قرار دهید (شکل ۵۱-۴).



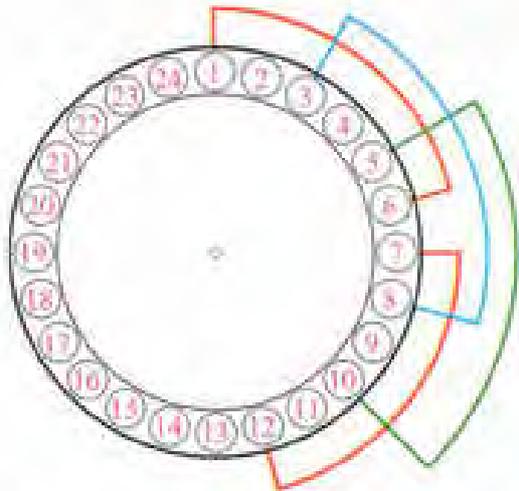
شکل ۵۱-۴- محل قرار گرفتن دومین کلاف، در شماره های استاتور موتور ۲۴ قطب در سیم بندی به ازای قطب

۶- شماره شماره ۴ را رها کنید و کلاف سوم را در شماره های ۵ و ۱۰ قرار دهید (شکل ۵۲-۴).



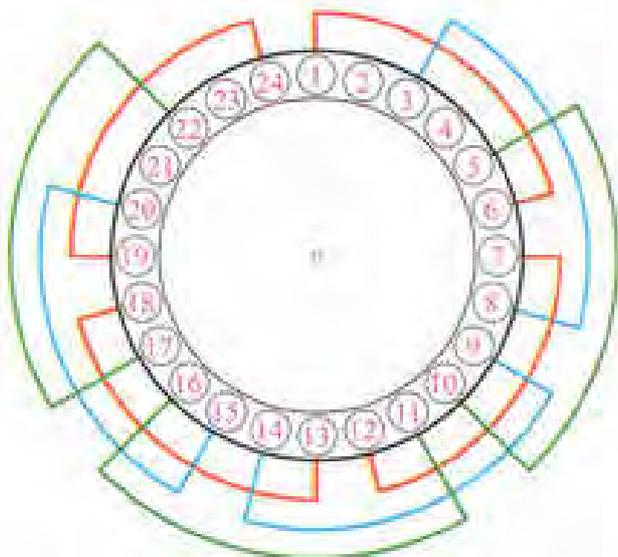
شکل ۵۲-۴- محل قرار گرفتن دومین کلاف، در شماره های استاتور موتور ۲۴ قطب در سیم بندی به ازای قطب

۷- به همین ترتیب، کلاف‌های چهار تا نهم را در شماره‌های ۱۲-۷، ۱۴-۹، ۱۶-۱۱، ۱۸-۱۳، ۲۰-۱۵، ۲۲-۱۷ قرار دهید (شکل‌های ۵۳ و ۵۴).



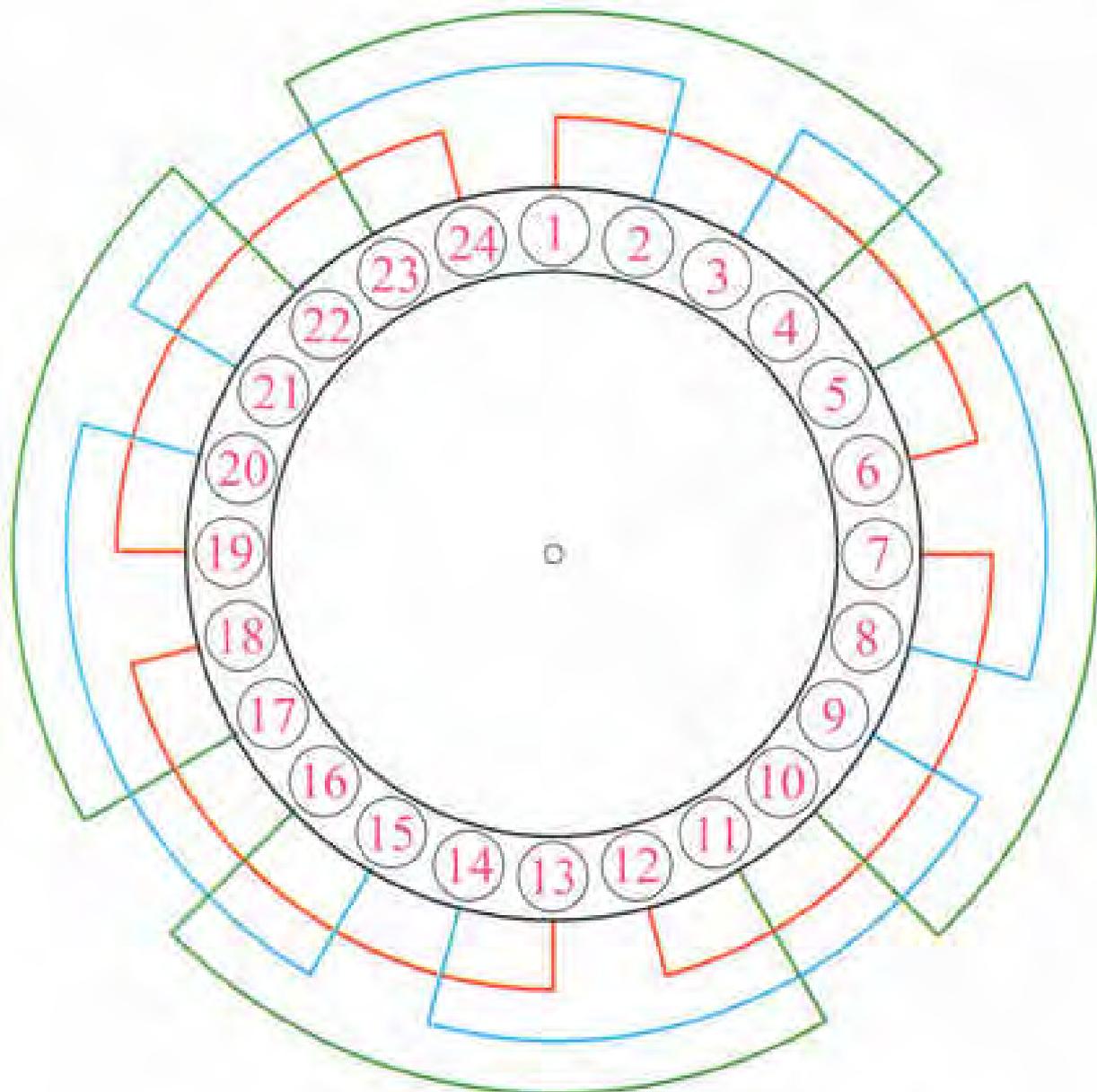
شکل ۵۳- محل قرار گرفتن چهارمین کلاف، در شماره‌های استاتور موتور ۲۴ سیار ۴ قطب در سیم‌بندی به‌ازای قطب

۸- کلاف دهم را مطابق شکل ۵۴-۴ در شماره‌های ۱۹-۲۴ قرار دهید.

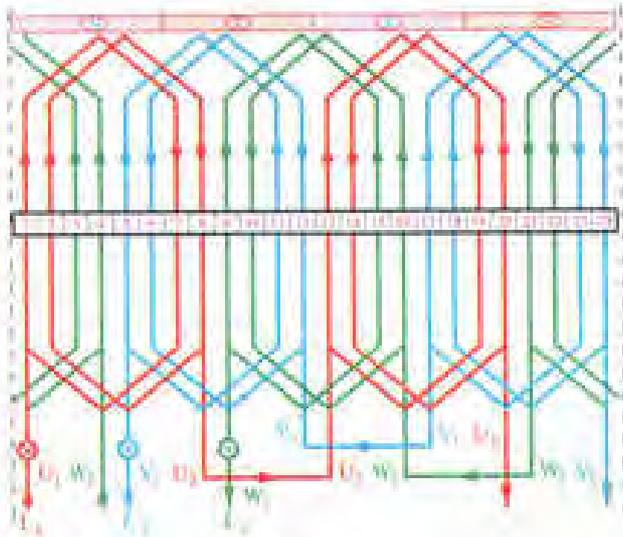


شکل ۵۴- محل قرار گرفتن دهمین کلاف، در شماره‌های استاتور موتور ۲۴ سیار ۴ قطب در سیم‌بندی به‌ازای قطب

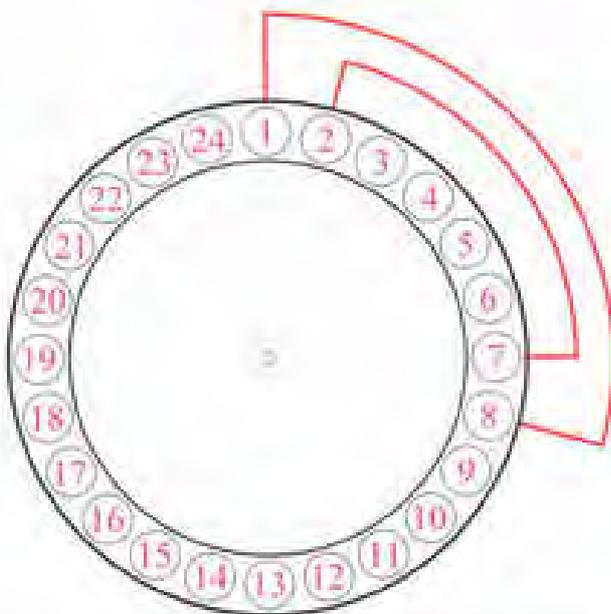
۹- بازوهای موجود در تبارهای ۱ و ۳ را از تبارهای مربوطه خارج کنید. کلاف‌های ۱۱ و ۱۲ را در جای خود قرار دهید و بازوهای خارج شده از تبارهای ۱ و ۳ را به جایگاه خود برگردانید (شکل ۲-۵۵).



شکل ۲-۵۵- بازوهای ۱ و ۳ را به جای اصلی برگردانده و کلاف‌گذاری در داخل تبارها کامل می‌شود.



شکل ۲-۵۶



شکل ۲-۵۷- محل قرار گرفتن گروه کلاف اول در شماره های استاتور ۲۴  
شمار ۲ قطب یا سیم بندی متحدالمرکز به ازای جهت قطب

۵-۳-۲- کار عملی

زمان: ۲۴ ساعت

موضوع: سیم بندی موتور ۲۴ شماره سه فاز ۲ قطب یا

سیم بندی کلاف متحدالمرکز به ازای جهت قطب.

مراحل انجام کار

۱- شکل ۲-۵۶ را در نظر بگیرید و ۶ گروه کلاف یا گام های

۱ به ۸ و ۲ به ۷ تهیه کنید.

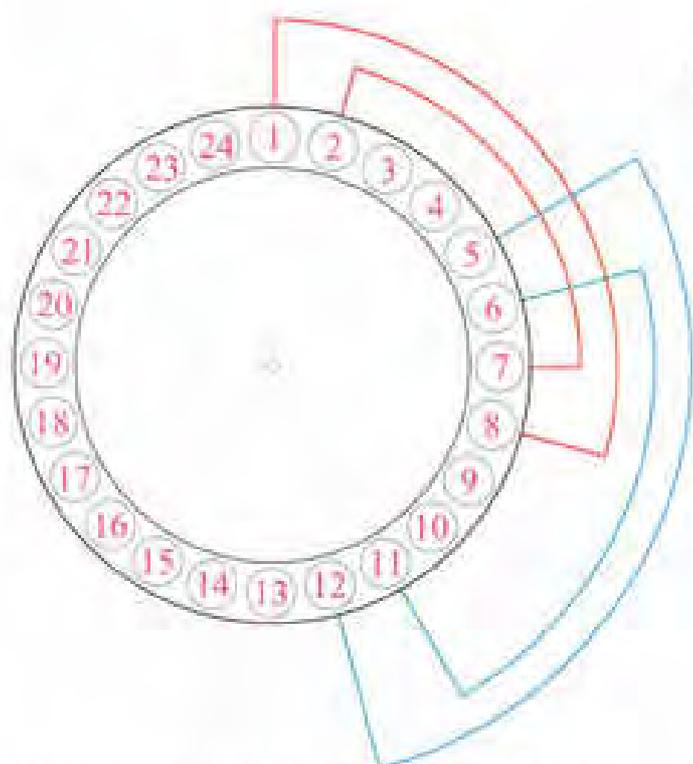
۲- شماری را به عنوان شماره آغاز سیم بندی در نظر بگیرید.

۳- جهت گردش برای سیم بندی را در نظر بگیرید.

۴- گروه کلاف شماره ۱ را جاگذاری کنید. ابتدا کلاف ۳

به ۷ سپس کلاف ۱ به ۸ را در شماره های استاتور قرار دهید

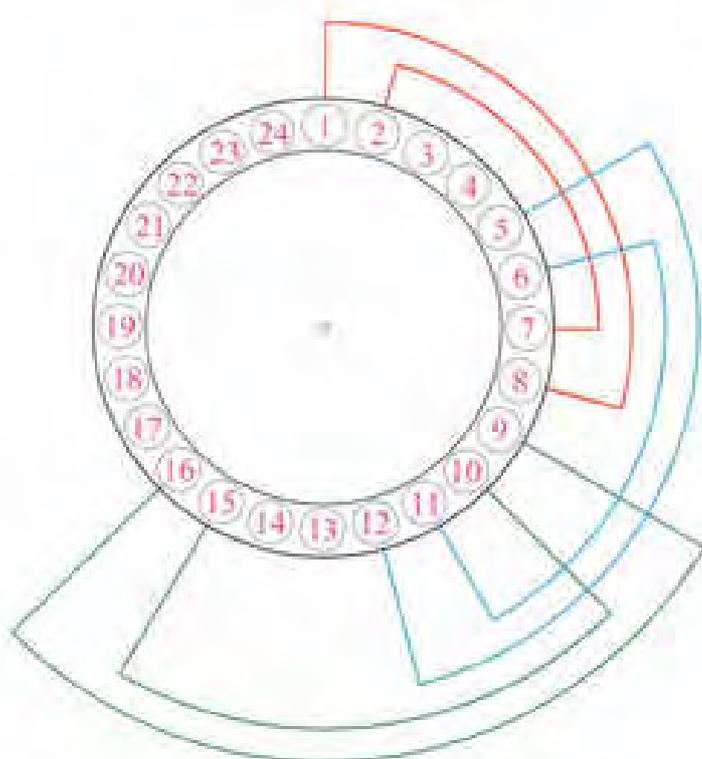
(شکل ۲-۵۷).



۵- شماره‌های ۳ و ۴ را درها کنید و گروه کلاف شماره ۲ را در شماره‌های ۵-۶ و ۱۱-۱۲ قرار دهید (شکل ۲-۵۸).

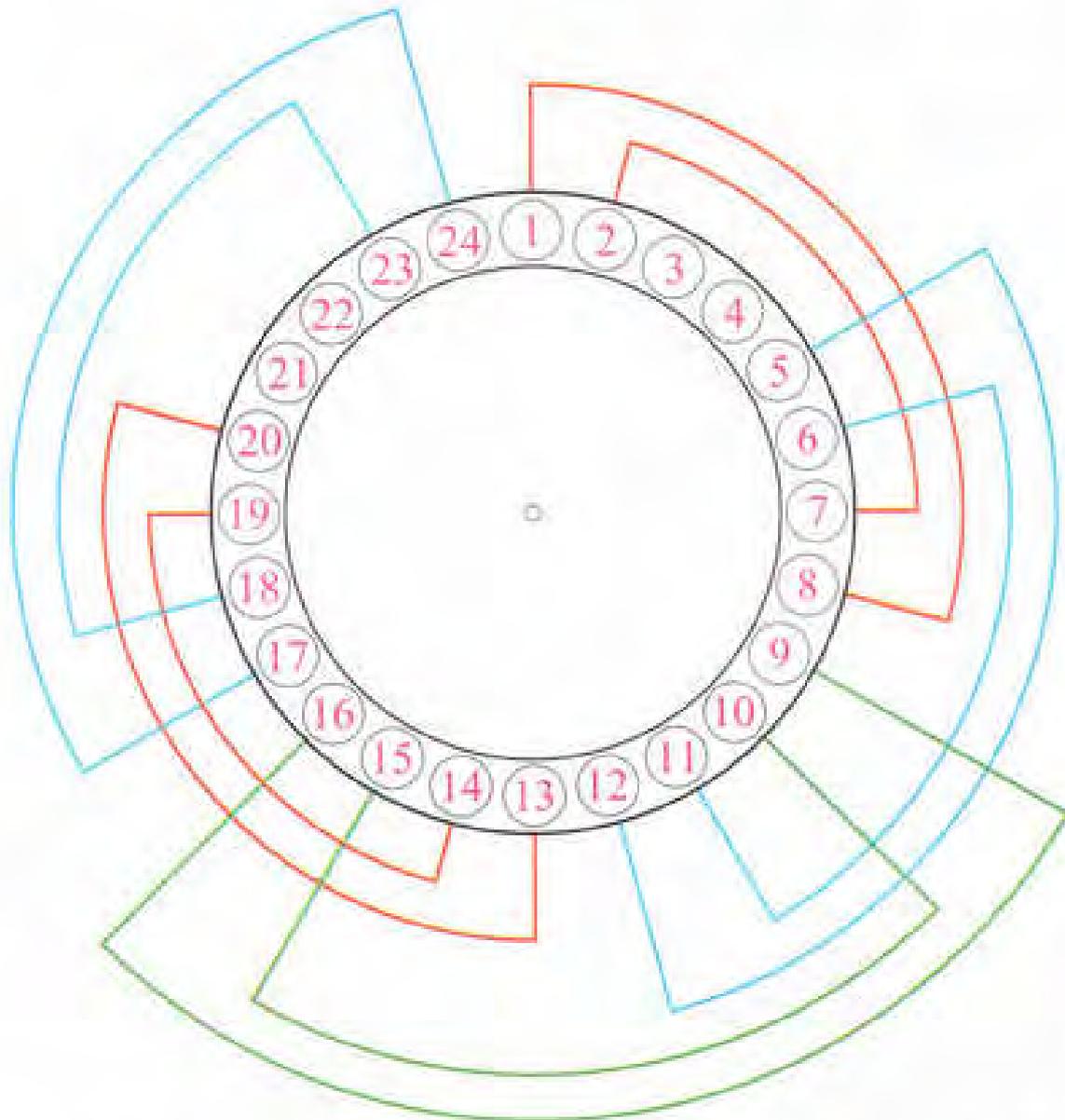
شکل ۲-۵۸- محل قرار گرفتن گروه کلاف دوم در شماره‌های استاتور ۲۴  
شمار ۴ قطب با سیم بندی متحدالمرکز به ازای جهت قطب

۶- گروه کلاف شماره ۳ را در شماره‌های ۹-۱۰ و ۱۵-۱۶ قرار دهید (شکل ۲-۵۹).



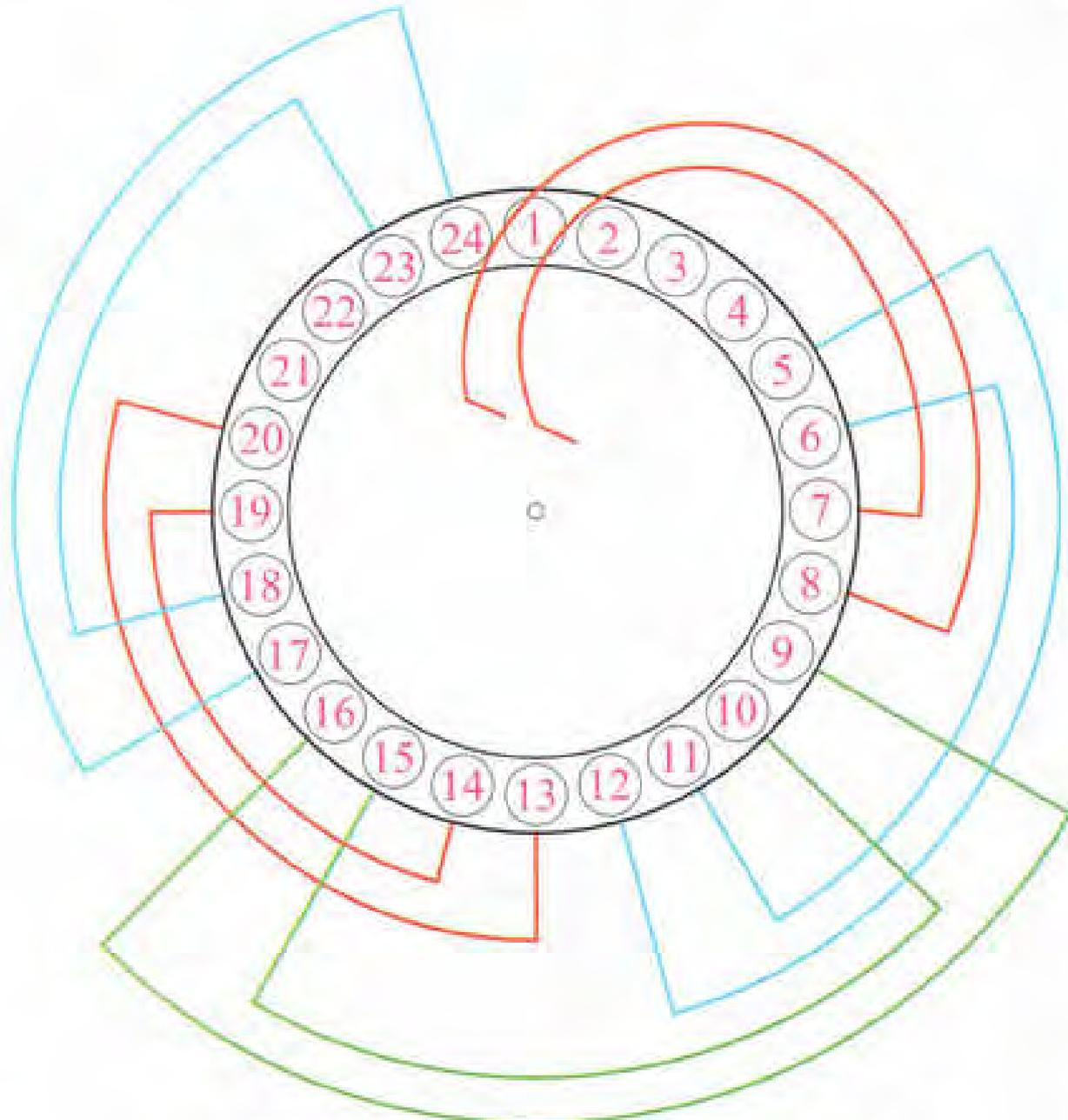
شکل ۲-۵۹- محل قرار گرفتن گروه کلاف سوم در شماره‌های استاتور ۲۴  
شمار ۴ قطب با سیم بندی متحدالمرکز به ازای جهت قطب

۷- گروه کلاف شماره ۴ را در شمارهای ۱۳-۱۴ و  
 ۱۹-۲۰ و گروه کلاف شماره ۵ را در شمارهای ۱۷-۱۸ و ۲۳-۲۴  
 قرار دهید (شکل ۶-۲).



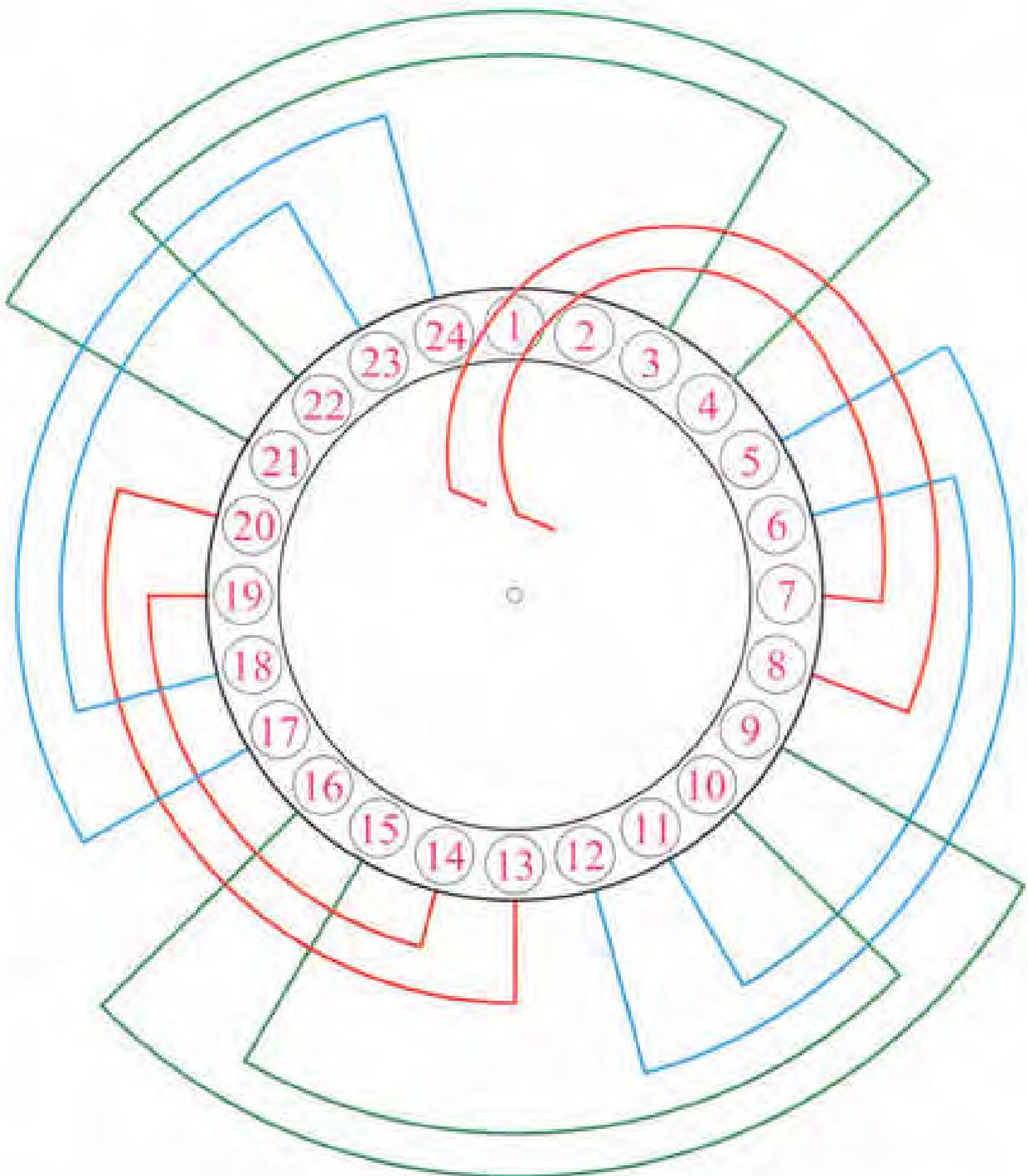
شکل ۶-۲- محل قرار گرفتن گروه کلاف پنجم در شمارهای استاتور ۴۴ شمار ۴ قطب با سیم بندی متحدالمرکز به ازای قطب

۸- بازوهای ۱ و ۲ از گروه کلاف شماره ۱ را از شماره‌های ۱ و ۲ خارج کنید. تا بتوانید بازوهای برگشتی گروه کلاف ششم را که زیر بازوی شروع اول قرار می‌گیرند، جاگذاری کنید (شکل ۲-۶۱).



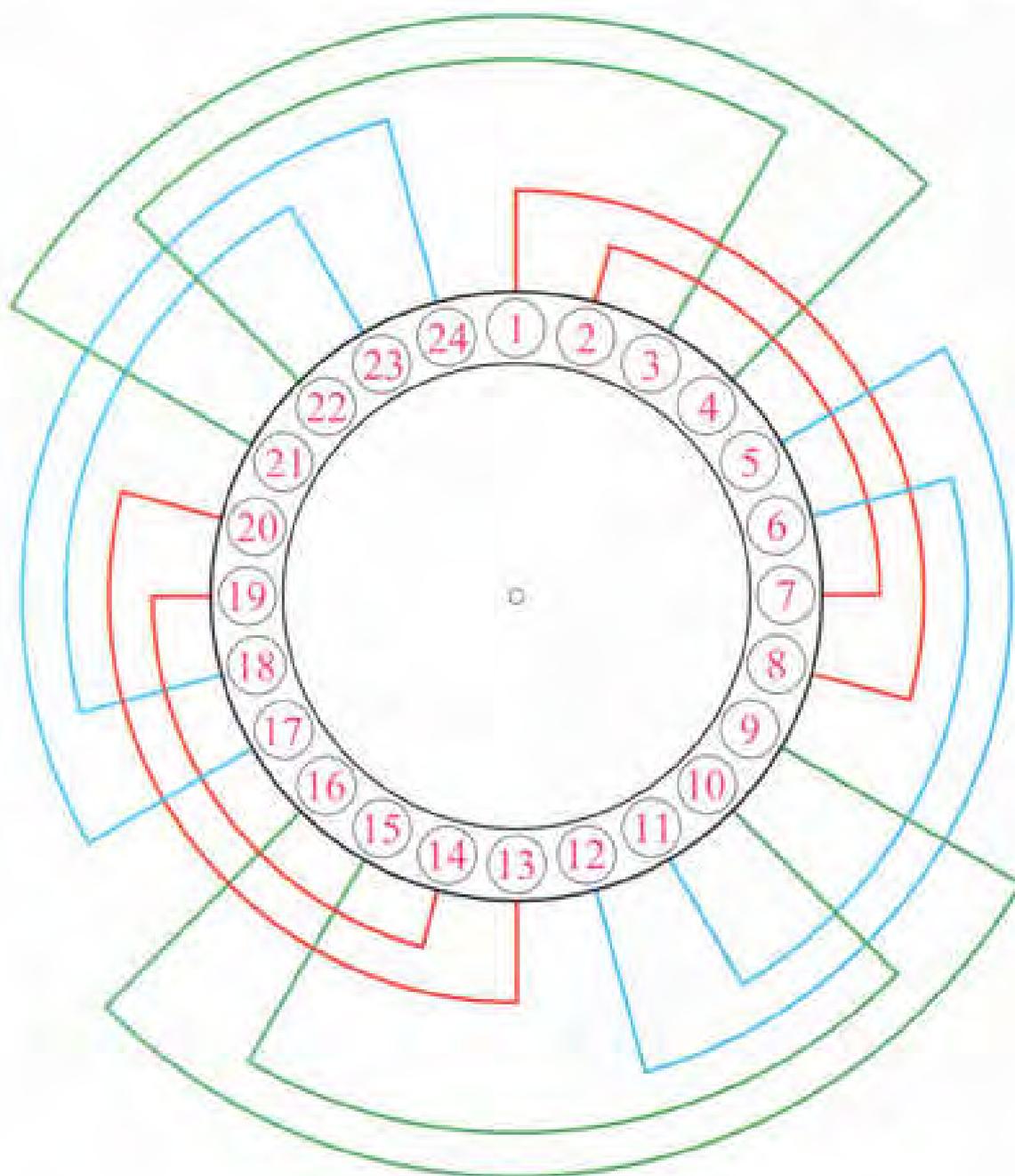
شکل ۲-۶۱- خارج کردن بازوهای ۱ و ۲ از شماره‌های ۱ و ۲ به منظور قرار دادن بازوهای گروه کلاف شماره ۶

۹- گروه کلاف شماره ۶ را در تیارهای ۲۱-۲۲ و ۳-۴ قرار دهید (شکل ۶۳-۳).

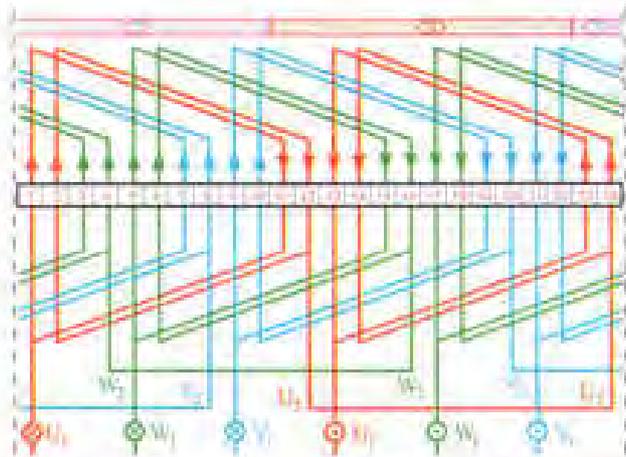


شکل ۶۳-۳- محل قرار گرفتن گروه کلاف ششم در تیارهای استاتور ۲۲-۲۱ قطب با سیم بندی متحدالمرکز به ازای جهت قطب.

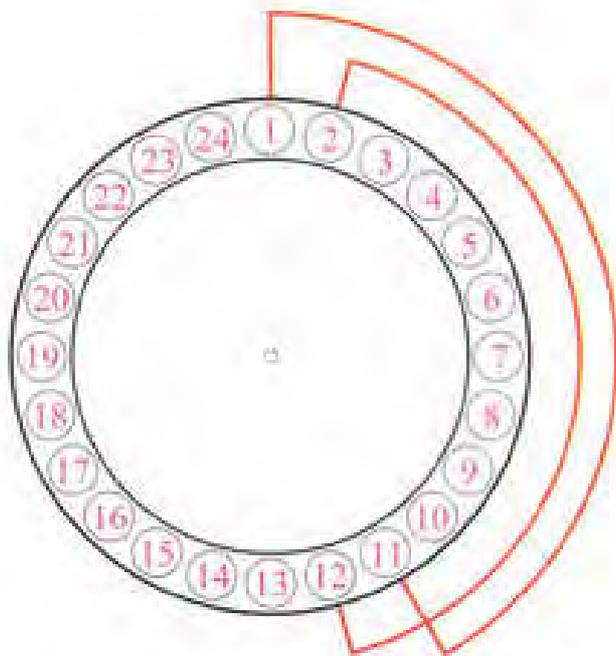
۱- بازوهای ۱ و ۲ گروه کلاف شماره ۱ را به جای اصلی برگردانید (شکل ۶۳-۲).



شکل ۶۳-۲- برگردانیدن بازوهای ۱ و ۲ به جای اصلی مربوطه و تکمیل کلاف گذاری در تپه های استاندارد



شکل ۲-۶۴



شکل ۲-۶۵ محل قرار دادن گروه کلاف شماره یک در سیم‌بندی موتور سه فاز ۲ قطب ۲۴ شماره یا سیم‌بندی به ازای قطب

### ۶-۳-۲- کار عملی ۶

زمان: ۲۲ ساعت

موضوع: سیم‌بندی موتور ۲۴ شماره سه فاز ۲ قطب با

سیم‌بندی به ازای قطب.

مراحل انجام کار

۱- تشکیل ۲-۶۴ را در نظر بگیرید و ۶ گروه کلاف با گام

سبزی ۱ به ۱۱ تهیه کنید.

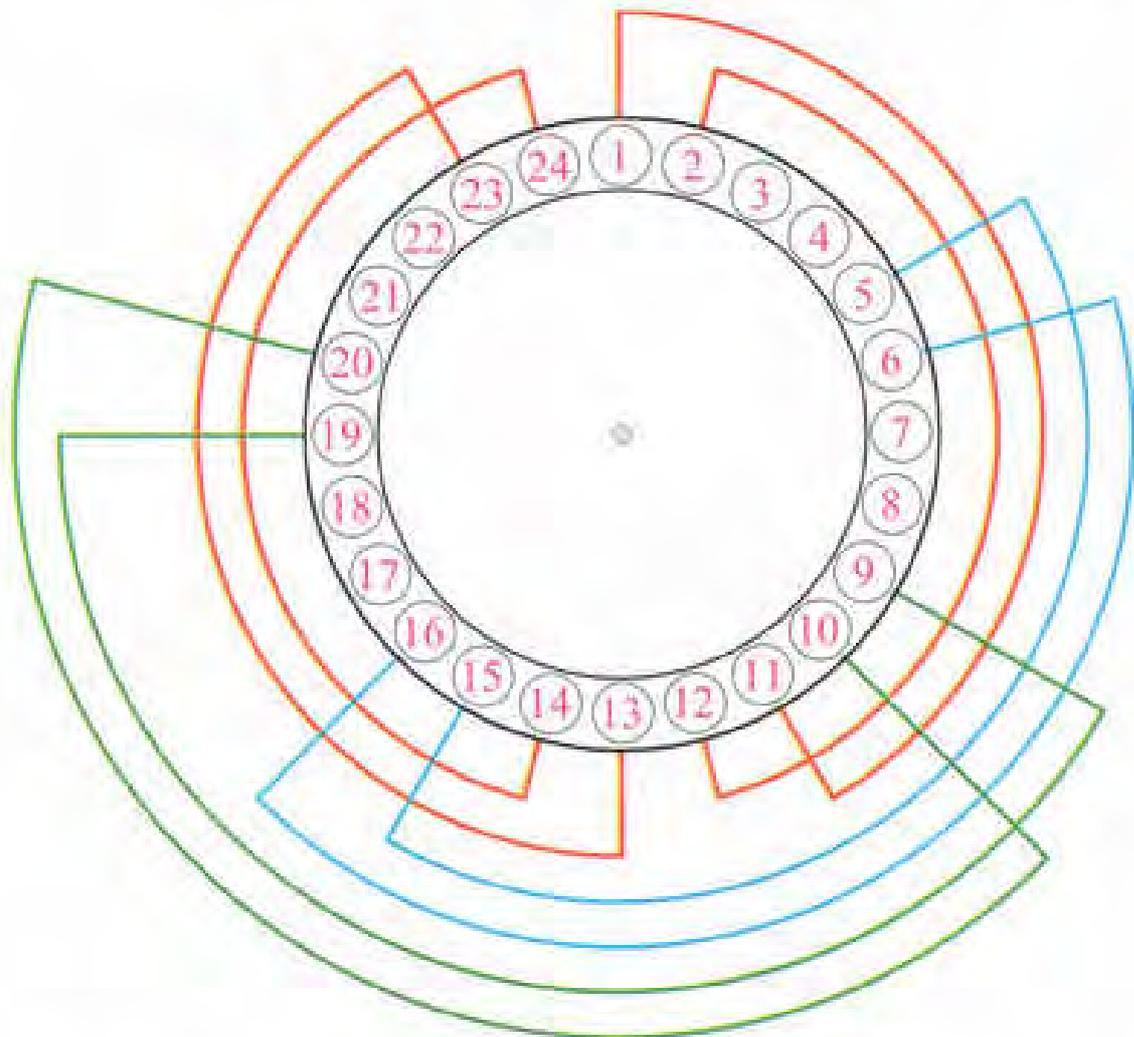
۲- شماره‌ی را به عنوان شماره آغاز سیم‌بندی در نظر بگیرید.

۳- جهت گردش رای سیم‌بندی را در نظر بگیرید.

۴- بازوهای گروه کلاف شماره ۲-۱ و ۱۱-۱۲ را

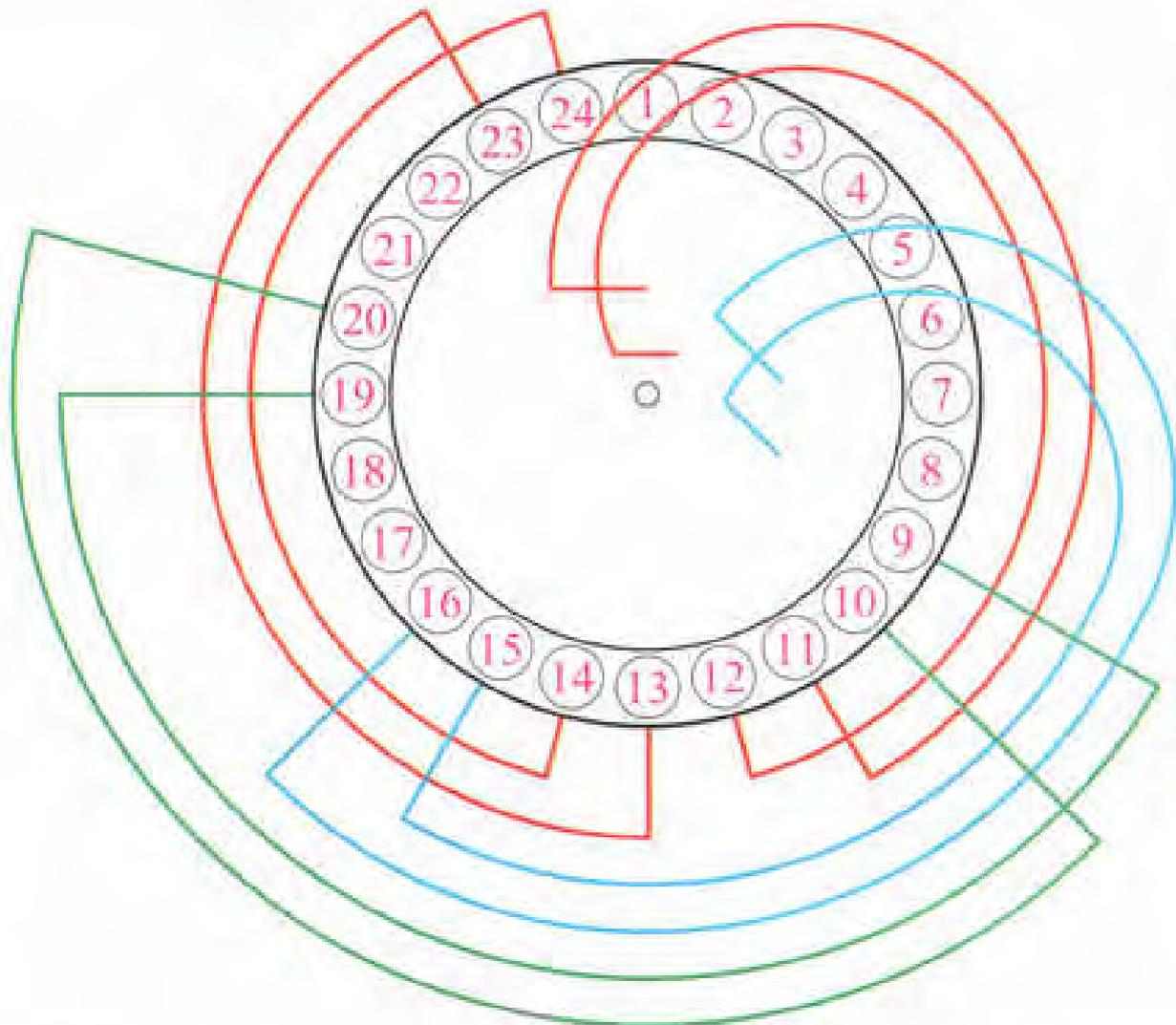
جاگذاری کنید (شکل ۲-۶۵).

۵- شماره‌های ۳ و ۴ را رها کنید و گروه کلاف دوم را در شماره‌های ۵-۶ و ۱۵-۱۶ قرار دهید. به همین ترتیب، شماره‌های ۷ و ۸ را رها کنید و گروه کلاف سوم را در شماره‌های ۹-۱۰ و ۱۹-۲۰ قرار دهید. سپس گروه کلاف چهارم را در شماره‌های ۱۳-۱۴ و ۲۳-۲۴ قرار دهید (شکل ۲-۶۶).



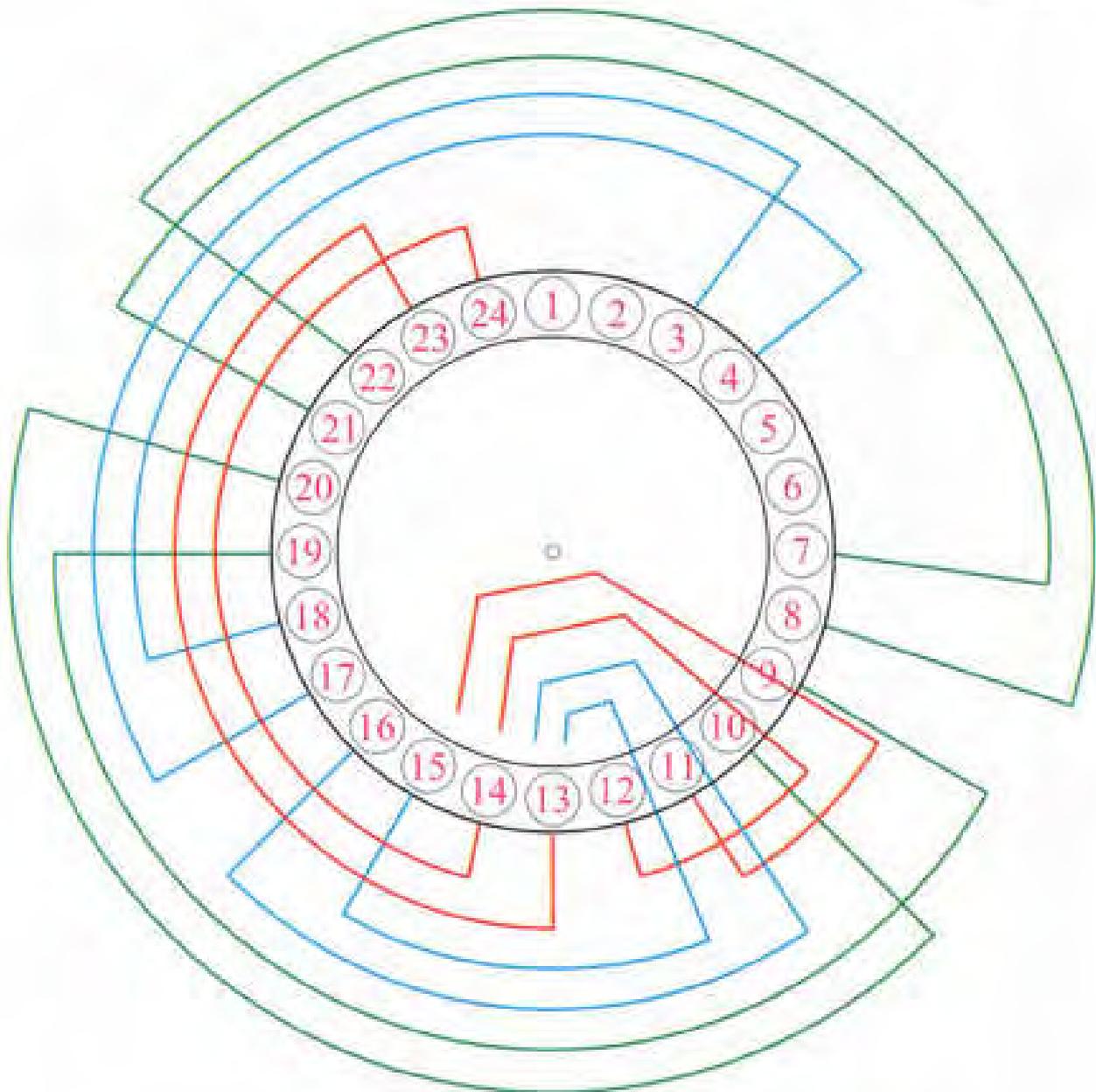
شکل ۲-۶۶ محل قرار دادن گروه کلاف شماره چهارم در سیم بندی موتور سه فاز ۲ قطب ۲۴ شماره یا سیم بندی به ازای قطب

۶- بازوهای ۱ و ۲ و ۵ و ۶ را خارج کنید تا بتوانید بازوهای برگشتی گروه کلاف‌های شماره ۵ و ۶ را در تیارهای مربوطه قرار دهید (شکل ۶۷-۲).



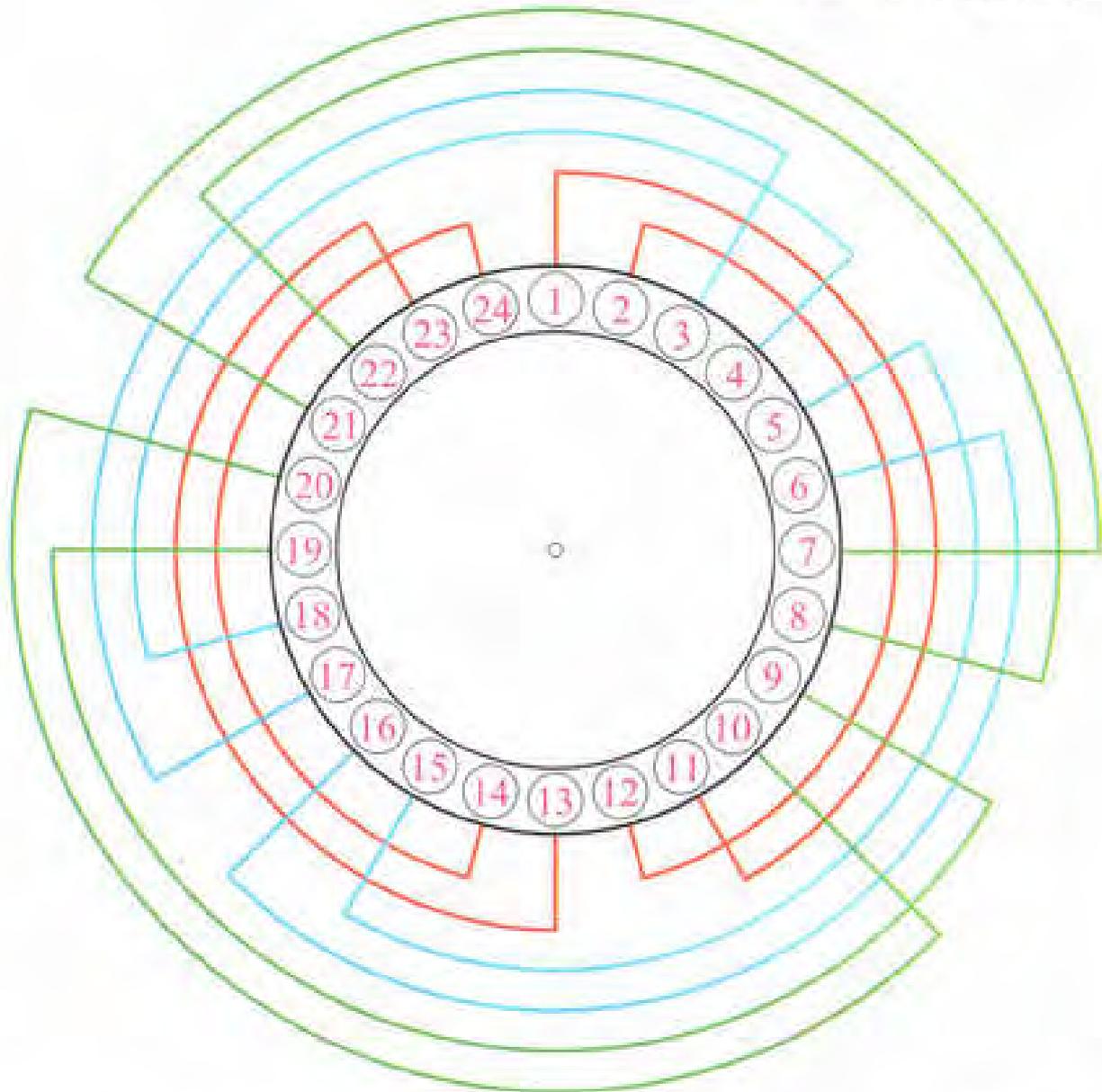
شکل ۶۷-۲- خارج کردن بازوهای ۱ و ۲ و ۵ و ۶ از تیارهای مربوطه به منظور قرار دادن گروه کلاف‌های شماره ۵ و ۶

۷- گروه کلاف شماره ۵ را در شماره‌های ۱۷-۱۸ و ۲-۳ قرار دهید. گروه کلاف شماره ۶ را در شماره‌های ۲۱-۲۲ و ۸-۷ قرار دهید (شکل ۲-۶۸).



شکل ۲-۶۸- قرار دادن گروه کلاف شماره ۶

۸- بازوهای ۲ و ۱ گروه کلاف شماره ۶ و بازوهای ۵ و ۶ گروه کلاف شماره ۲ را به جای خود برگردانید. به این ترتیب سیم‌بندی کامل می‌شود (شکل ۶۹-۲).



شکل ۶۹-۲- برگردانیدن بازوهای گروه کلاف‌های شماره ۱ و ۲ به جای اولیه و تکمیل کلاف‌گذاری در داخل سیم‌بندی موتور ۲۴ سیم‌بند ۲ قطب با سیم‌بندی به ازای قطب

## آزمون پایانی (۲)

- ۱- به چه دلیل، قبل از جاگذاری کلاف در داخل شیار لازم است کلاف‌ها را مرتب و صاف کرد؟
- ۲- اقدامات لازم برای جلوگیری از ساییده شدن سیم‌ها به بدنه استاتور و اتصال آن‌ها به بدنه، را بیان کنید.
- ۳- اگر روی بازوها را پس از جاگذاری آن‌ها در داخل شیارها با کاغذ برسیان پوشانده نشود، چه عواقبی در پی خواهد داشت؟
- ۴- نکات ایمنی در هنگام کلاف‌گذاری در داخل شیارها را بیان کنید.
- ۵- ابزار لازم برای کلاف‌گذاری در داخل شیارها را نام ببرید.
- ۶- مراحل کلاف‌گذاری در داخل شیارها را نام ببرید.
- ۷- کار عملی: یک الکتروموتور سه فاز ۳۶ شیار را در اختیار بگیرید و مراحل مختلف کلاف‌گذاری این موتور را برای سیم‌بندی ۲ قطب به ازای سیم‌بندی  $G = 2P$  انجام داده و کلاف‌ها را در داخل شیارها قرار دهید.

...the ... of ...

## واحد کار سوم

# سربندی سیم پیچی الکتروموتورهای سه فاز

### هدف کلی

اتصال گروه کلاف‌ها در هر فاز

هدف‌های رفتاری: از فراگیر، انتظار می‌رود با گذراندن این بیانه، بتواند:

- ۱- با اهم‌تر، سرگروه کلاف‌ها را پیدا کند.
- ۲- با استفاده از نقشه موتورها، اتصال گروه کلاف‌ها را در هر فاز الکتروموتورهای سه فاز تک سرعته انجام دهد.

۳- ابتدا و انتهای فازها را با  $U_1, U_2$  و  $V_1, V_2$  و  $W_1, W_2$  برجسب بزند.

۴- سرهای هر فاز را به سیم‌افشان اتصال دهد و با برجسب مربوطه به نخته کلم هدایت کند.

۵- سرهای مربوط به هر فاز را در نخته کلم، به ترمینال‌های مربوطه هدایت کرده و اتصال دهد.

۶- دو سر هر فاز را با اهم‌تر آزمایش کند و از اتصال تمامی گروه کلاف‌ها در هر فاز، اطمینان حاصل کند.

### ساعات آموزش

جمع	عملی	نظری
۲۰	۱۶	۴

### ۳-۱ اصول سربندی کلاف‌ها در داخل استاتور

پس از فرار دادن کلاف‌ها در داخل سیم‌ها، لازم است گروه کلاف‌های مربوط به هر فاز موتور، ارتباط الکتریکی داشته باشند، ارتباط گروه کلاف‌ها باید به گونه‌ای باشد که میدان‌های حاصل از جریان کلاف‌های مجاور، هم‌جهت بوده و در سطح استاتور ۲۴ قطب تشکیل دهند. بنابراین، در سربندی کلاف‌ها لازم است دقت بیشتری شود زیرا یک اتصال غلط موجب می‌شود حوزه دوار به‌طور صحیح در سطح استاتور تشکیل نشود. در این گونه مواقع، با رنور قفل کرده و به گردش در نمی‌آید و با در صورت جرخش رنور، جریان زیادی از شبکه توسط موتور الکتریکی دریافت می‌شود که امکان دارد در زمان کوتاه، سیم‌های استاتور را از بین ببرد.



در سربندی کلاف‌ها با توجه به نقشه موتور، یکی از کلاف‌ها را به عنوان سیم‌بند شماره یک در نظر می‌گیریم و آن را با ۱۱ برچسب می‌زنیم و انتهای گروه کلاف مربوطه را از طریق نقشه پیدا می‌کنیم و لاگ سرسیم آن را برمی‌داریم و برای اطمینان، در سر آن را با اهم‌تر آزمایش می‌کنیم. برای این منظور، سر لاگ‌برداری شده، ۱۱ را با انتهای کلاف انتخاب شده به ترمینال‌های اهم‌تر هدایت می‌کنیم. اگر اهم‌تر مقاومت ناچیزی نشان دهد انتخاب سر و ته گروه کلاف صحیح است. در صورت نمایش مقاومت زیاد توسط اهم‌تر، باید ته کلاف را با سیم‌های مجاور تعویض کرده و آزمایش‌های لازم را انجام داد تا ته کلاف مشخص شود. به این ترتیب، سر و ته گروه کلاف‌های مربوط به هر فاز را از طریق نقشه و اهم‌تر مشخص کرده و طبق نقشه سربندی می‌کنیم (شکل ۳-۱).



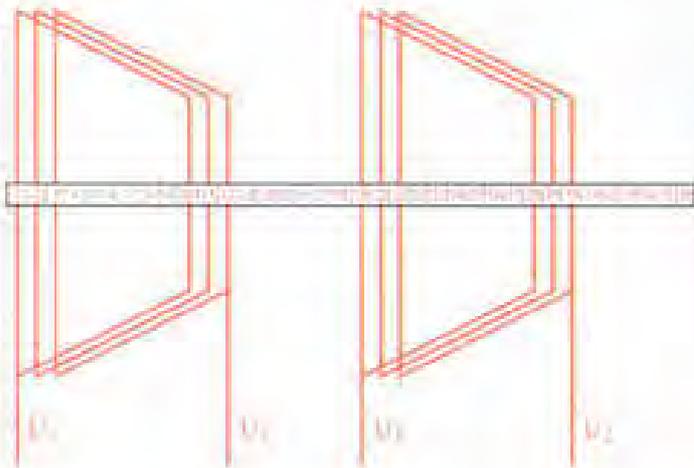
شکل ۳-۱ سر و ته یک گروه کلاف مقاومت ناچیزی نشان می‌دهد.

در سریشدی کلاف‌ها اگر  $G = P$  باشند، اتصال گروه کلاف‌ها اتصال نزدیک است، یعنی نه هر گروه کلاف به سر گروه کلاف بعدی در آن فاز متصل می‌شود.

در سریشدی کلاف‌ها اگر  $G = 2P$  باشند، اتصال گروه کلاف‌ها اتصال دور است، یعنی نه هر گروه کلاف به نه گروه کلاف بعدی و سر تمام گروه کلاف‌ها به هم متصل می‌شوند.

برای سریشدی گروه کلاف‌ها، ابتدا نقشه گسترده یا دیاگرام مدور موتور را در نظر بگیرید و بر اساس شماره‌های نقشه، شماره‌های استاتور را شماره‌بندی کنید. سرسیم‌های گروه کلاف‌ها را در سیم‌پیچ‌ها، مطابق نقشه پیدا کنید. پس از اطمینان از ابتدا و انتهای گروه کلاف‌ها، به اندازه مناسب از سرسیم‌ها جدا کرده و از سر آن‌ها به اندازه  $1/5$  سانتی‌متر لاک‌برداری کنید. مطابق نقشه، از سرسیم‌هایی که باید به هم متصل شوند، «واریش» بگذرانید. از هر سیم با اندازه یک سانتی‌متر بر روی سیم دیگر، به‌طور مرتب بیچید. پس از لحیم‌کاری و آزمایش اتصال دو سر دو گروه کلاف، اتصال گروه کلاف‌های بعدی را ادامه دهید. مثلاً اتصال گروه کلاف‌های مربوط به فاز  $U_1$  و  $U_2$  در موتور ۳۶ تبار سه فاز ۹ قطب با سریشدی به‌ازای قطب، در مراحل زیر انجام می‌شود:

۱- نقشه دیاگرام گسترده یا مدور سیم‌پیچی مربوط به فاز  $U_1$  و  $U_2$  را تهیه کنید (شکل ۳-۲).



شکل ۳-۲- نقشه فاز ۱ موتور سه فاز ۳۶ تبار با سریشدی به‌ازای قطب



شکل ۳-۳- شماره‌گذاری استاتور کلاف‌گذاری شده

۲- شماره‌های استاتور را شماره‌گذاری کنید (شکل ۳-۳).



شکل ۳-۴- آزمایش ارتباط کلاف‌های گروه کلاف شماره ۱

۳- ابتدا و انتهای گروه کلاف شماره ۱ فاز ۱، ۱، ۱ و ۱، ۱ را که سرهای آن از شمار ۱ و ۱۲ خارج شده‌اند، با اهم‌تر آزمایش کنید.

۴- سرسیم‌هایی را که از شمارهای ۱۱ و ۳۰ خارج می‌شوند، با اهم‌تر آزمایش کنید. این سیم‌ها باید به هم ارتباط داشته باشند (شکل ۳-۴).



الف

۵- سرهای خروجی از شمارهای ۱۲ و ۱۱ را به اندازه کافی و به گونه‌ای ببرید که پس از اتصال به هم، تنبیم اضافی در سطح استاتور وجود نداشته باشد.

۶- سرسیم‌ها را از وارنیش‌های مورد نیاز عبور دهید (شکل ۳-۵).

شکل (۳-۵- الف) - قرار دادن وارنیش با قطر کم روی

سیم



ب

شکل (۳-۵- ب) - عبور دادن وارنیش با قطر بیشتر روی وارنیش قطر کمتر

شکل ۳-۵- عبور دادن سیم‌ها از داخل وارنیش



۷- سرسیم های خروجی از شماره های ۱۲ و ۱۹ را پس از کوتاه کردن، به اندازه ۱/۵ تا ۲ سانتی متر لاگ برداری کنید (شکل ۳-۶).

شکل ۳-۶- سرسیم ها را به اندازه ۱/۵ تا ۲ سانتی متر لاگ برداری کنید.



۸- سرسیم های خروجی از شماره های ۱۲ و ۱۹ را روی هم قرار داده و هر کدام را به اندازه یک سانتی متر روی دیگری بنمایند (شکل ۳-۷).

شکل ۳-۷- سیم ها را به هم گره زده و به اندازه یک سانتی متر روی هم بنمایند.

محل اتصال را لحیم کنید (شکل ۳-۸).



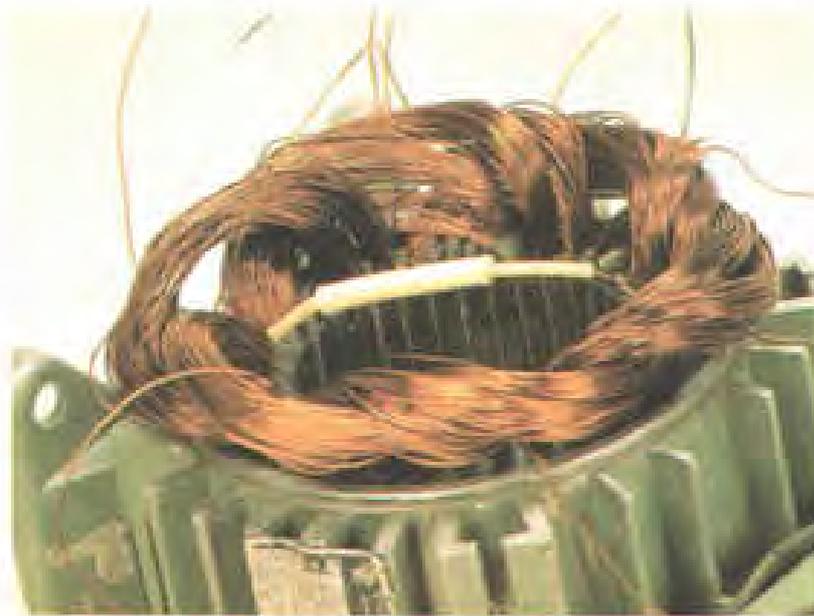
شکل ۳-۸- محل اتصال دو سیم را لحیم کنید.

۹- وارنیش‌های یا فطر گمش را از طریق هر دو سیم به محل لحیم شده انتقال دهید تا کاملاً آن را پوشش دهد (شکل ۳-۹).



شکل ۳-۹- هدایت وارنیش‌ها به محل لحیم شده.

۱۱- وارنیش با مقطع زیاد را روی دو وارنیش با قطر کمتر بکشید (شکل ۳-۱۱).



شکل ۳-۱۱



۱۱- پس از سرزندی، به منظور اطمینان از اتصال بین دو گروه کلاف، سرسیم‌هایی را که از شماره‌های ۱ و ۳۰ خارج شده‌اند، لاک‌برداری کرده و ارتباط آن‌ها را با اهم‌متر آزمایش کنید.

۱۲- سرسیمی را که از شماره شماره ۱ بیرون آمده است، به اندازه کافی کوتاه کرده و پس از لاک‌برداری، آن را به سیم افشان اتصال دهید و محل اتصال را محکم کاری کرده و با وارنیش مناسب بپوشانید. به سیم افشان برجسته، آن بزنید (شکل ۳-۱۱).

شکل ۳-۱۱- اتصال سیم افشان به ابتدا و انتهای فلز و برجسته شدن آن



شکل ۳-۱۲

۱۲- سیم خروجی از شمار شماره ۳۰ را با سیم آفتان اتصال داده و پس از لحیم کاری و گذاشتن وارنیش، برچسب را بزنید (شکل ۳-۱۲).

## ۳-۲- کارهای عملی ۳

### کار عملی ۱

هدف: سرنبدی سیم پیچی الکتروموتورها

نکات ایمنی: از روشنایی مناسب در روی میز کار استفاده

کنید. از میز کار و صندلی استاندارد مناسب استفاده کنید تا

هیچ گونه فشاری بر کمر و پاهای تان وارد نشود.

وسایل و ابزار مورد نیاز

۱- نگهدارنده استاتور یک عدد

۲- استاتور ۲۶ شمار کلاف گذاری نموده در کار عملی

شماره ۲ واحد کار دوم (شکل ۳-۲۹) یک عدد

۳- اهم متر یک عدد

۴- وارنیش مناسب مقطع سیم

۵- هویه برقی یک عدد

۶- روغن و سیم لحیم به حد کافی

۷- سیم آفتان مناسب در سه رنگ به حد کافی

موضوع: سرنبدی سیم پیچی الکتروموتور سه فازشش

قطب ۲۶ شمار به ازای قطب

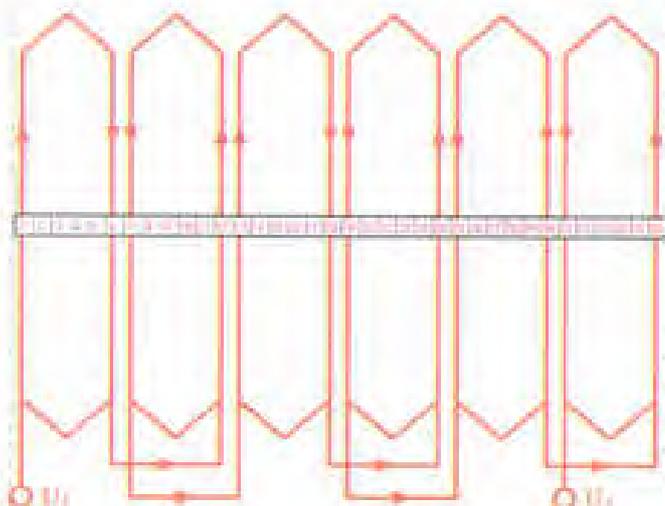
مراحل انجام کار

۱- استاتور را روی نگهدارنده استاتور قرار داده و شمارها

را شماره گذاری کنید (شکل ۳-۱۳).



شکل ۳-۱۳- شماره گذاری شمارها



۲- نقشه گسترده اتصالی فاز  $U_1$  و  $U_2$  را آماده کنید (شکل ۳-۱۴).

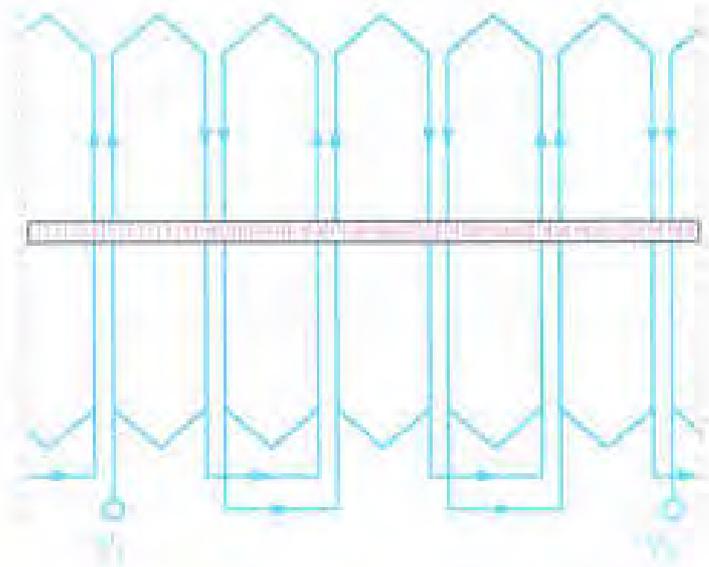
شکل ۳-۱۴- نقشه اتصالی فاز  $U_1$  و  $U_2$  موتور ۲۶ سیار ۴ قطب با سیم بندی به ازای قطب



شکل ۳-۱۵- سیم بندی فاز  $U_1$  و  $U_2$  موتور ۲۶ سیار ۴ قطب

۳- بر اساس اتصالاتی موجود در نقشه ۳-۱۴ ابتدا سیم های خروجی از شماره ها ۶-۱، ۷-۱۲، ۱۳-۱۸، ۲۴-۱۹، ۳۰-۲۵ و ۳۱-۳۶ را با اهم متر آزمایش کنید. در صورتی که در همه موارد عقربه اهم متر مقداری ناچیز را نشان داده، سیم خروجی را به ترتیب شماره ۶ به ۱۲، ۷ به ۱۳، ۱۸ به ۲۴، ۱۹ به ۲۵ و ۳۰ به ۳۶ به هم ارتباط داده و روی اتصالی ها را با وارنیش بپوشانید.

۴- سیم های خروجی از شماره ۱ و ۳۱ سیم افشان را لحیم کرده و روی آن ها را وارنیش بکشید.  
۵- به سیم افشان شماره ۱، برجسب  $U_1$  و شماره ۳۱ را برجسب  $U_2$  بزنید (شکل ۳-۱۵).



شکل ۳-۱۶ الف

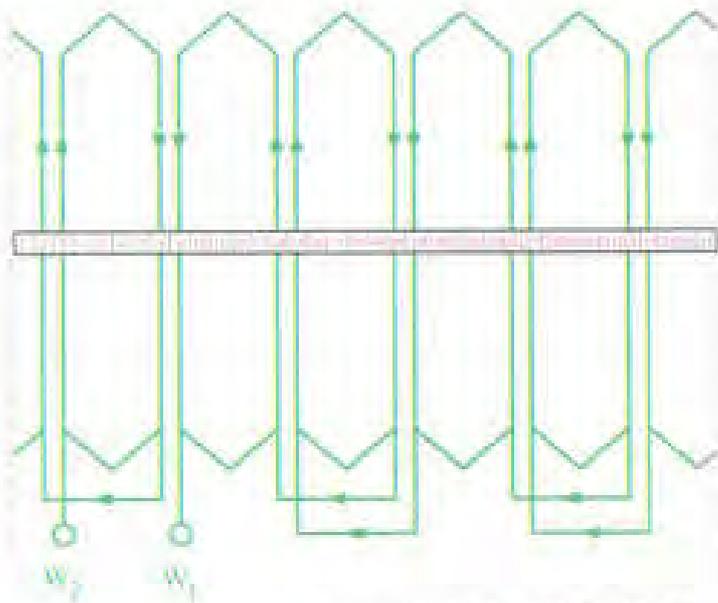
۶- براساس نقشه اتصال گروه کلاف‌های فاز  $V_1$  و  $V_2$ ، سیم‌های خروجی از شیرهای ۵-۱۰، ۱۶-۱۱، ۱۷-۲۲، ۲۲-۲۸، ۲۹-۳۴ و ۳۵-۴ را با اهم‌تر آزمایش کنید و از اتصال آن‌ها به یکدیگر خاطر جمع شوید. سپس سرسیم‌های خروجی از شیرهای ۱۰ را به ۱۱، ۱۶ را به ۱۷، ۱۷ را به ۲۲، ۲۸ را به ۲۹ و ۳۴ را به ۴ اتصال دهید.

به سیم خروجی از شیر شماره ۵ سیم‌افشان اتصال داده و برجسب  $V_1$  بزنید. سیم خروجی از شیر ۳۵ را به سیم‌افشان اتصال داده و برجسب  $V_2$  بزنید (شکل ۳-۱۶).  
شکل (۳-۱۶ الف) نقشه اتصال سرسیم‌ها به یکدیگر را نشان می‌دهد.



شکل ۳-۱۶ ب

شکل ۳-۱۶- نقشه اتصالی فاز  $V_1$  و  $V_2$  موتور ۳۶  
شیر ۴ قطب با سیم‌بندی به‌ازای قطب

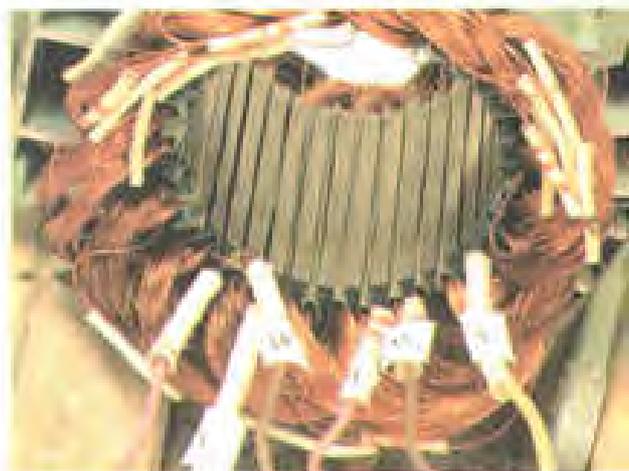


شکل ۳-۱۷ الف - نقشه اتصال سرسیم یا

۷- بر اساس نقشه اتصال گروه کلاف‌های فاز  $W_1$  و  $W_2$

سیم‌های خروجی از شماره‌های ۹-۱۴، ۲۰-۲۵، ۲۶-۳۱، ۲-۳۳، ۳۲-۳۷ را با اهم‌تر آزمایش کنید و از اتصال آن‌ها به یکدیگر خاطر جمع شوید. سپس سرسیم‌های خروجی از شماره‌های ۱۴ را به ۲۰، ۲۰ را به ۱۵، ۲۱ را به ۲۶، ۲۲ را به ۲۷، ۲۳ را به ۲ و ۲ را به ۸ اتصال دهید.

سیم خروجی از شماره ۹ را با سیم‌افشان اتصال داده و بر حسب  $W_1$  بزنید. سیم خروجی از شماره ۳ را به سیم‌افشان اتصال داده و بر حسب  $W_2$  بزنید (شکل ۳-۱۷).

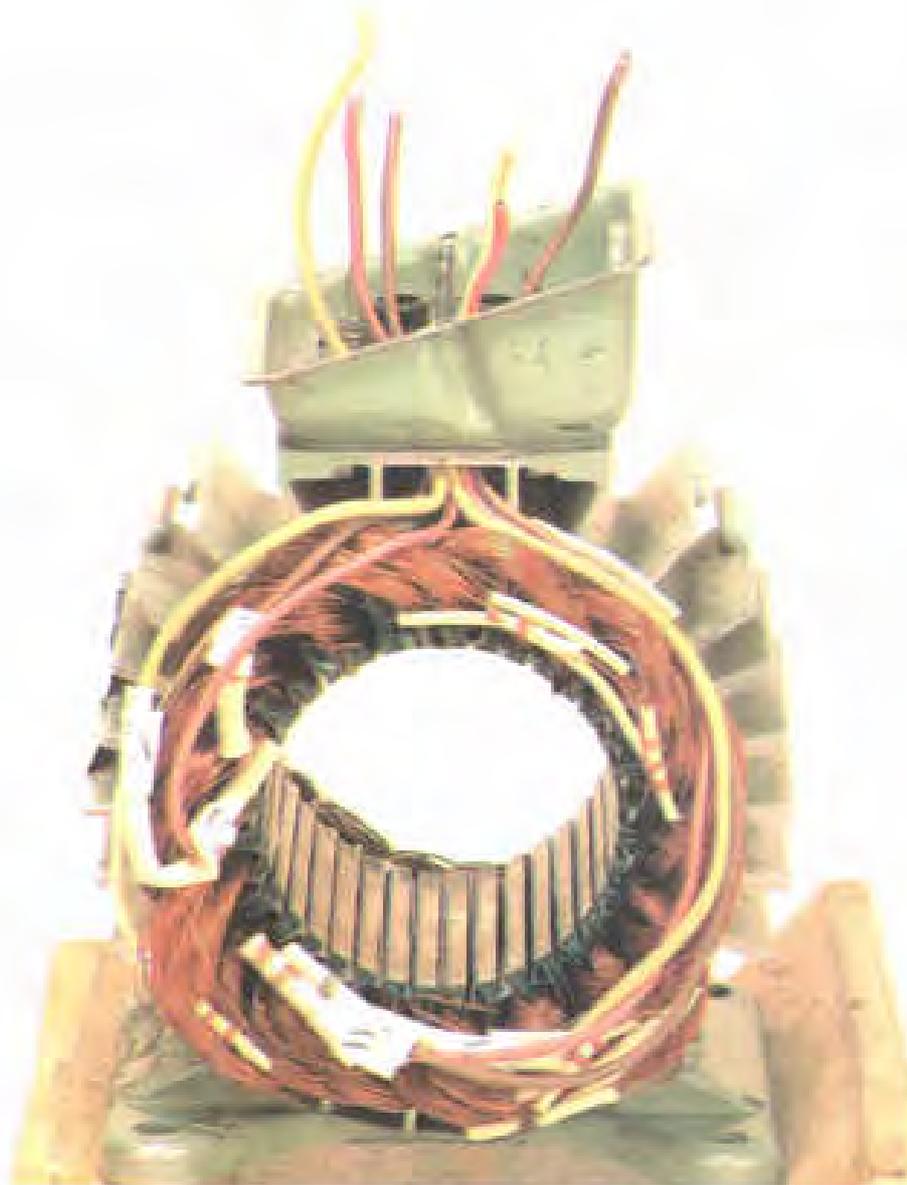


شکل ۳-۱۷ ب

شکل ۳-۱۷ - نقشه اتصال فاز  $W_1$  و  $W_2$  موتور ۲۴

شمار ۲ قطب با سیم‌بندی به‌ازای قطب

۸- سیم‌های لحیم شده را مرتب کرده و روی کلاف‌ها بخواه‌اتید. سپس سیم‌های افشان را از کونا‌ترین مسیر به جعبه اتصال موتور هدایت کنید (شکل ۳-۱۸).



شکل ۳-۱۸- هدایت سیم‌های افشان به جعبه اتصال موتور

## آزمون پایانی ۱۳۱



- ۱- چه لزومی دارد سرسیم گروه کلاف‌ها را قبل از سرسیم بندی با اهم‌تر آزمایش کنیم؟
- ۲- اگر بر اساس نقشه، وقتی که سرسیم‌ها را با اهم‌تر آزمایش می‌کنیم، سیم‌ها به هم راه ندهند، اشکال کار در کجا است؟ اقدام بعدی برای یافتن سرسیم‌های گروه کلاف را بیان کنید.
- ۳- برای چه منظور در سریم‌های گروه کلاف‌های یک فاز از نقشه اتصال هر فاز موتور استفاده می‌کنند؟ آیا امکان دارد که بدون دسترسی به نقشه سریم‌های گروه کلاف‌های هر فاز را به‌یاد بیاوریم؟
- ۴- به چه مناسبت، تیارهای داخل استاتور را در هنگام قرار دادن کلاف‌ها در داخل سیم‌ها، ضربه‌گذاری می‌کنند؟
- ۵- چرا محل اتصال گروه کلاف‌ها را لحیم‌کاری کرده و محل لحیم‌کاری را با وارنیش من‌پوشانند؟
- ۶- علت استفاده از وارنیش با مقطع زیاد بر روی وارنیش‌های با مقطع کم را بیان کنید.
- ۷- چرا در انتهای سریم‌های هر فاز، ابتدا و انتهای سیم‌ها را برجسته می‌کنند؟
- ۸- استفاده از سیم‌های افشان در ابتدا و انتهای هر فاز چه محاسنی دارند؟
- ۹- آیا پس از سریم‌های گروه کلاف، آزمایش سرهای ابتدا و انتهای هر فاز با اهم‌تر ضرورت دارد؟ دلیل خود را بیان کنید.

۱- کار عملی: یک موتور ۲۶ شماره ۲ قطب با سرسیم‌های یک طبقه  $G = 2P$  را با دو اختصار بگیریم. پس از شماره‌گذاری و آزمایش سرگروه کلاف‌ها، آن را سریم‌های گروه کلاف‌ها را به‌یاد بیاوریم و سرسیم‌های هر فاز را برجسته و از کوتاه‌ترین مسیر به جمیع اتصال هدایت کنیم.

۱- کار عملی: استاتور کلاف‌گذاری شده شکل ۲۸ را در اختیار بگیریم و سرسیم‌های آن را کامل کنیم.

۱-۲ در سریم‌های گروه کلاف‌ها سعی می‌شود اتصال گروه کلاف‌ها به‌گونه‌ای باشد تا پاروهای ..... در قطب‌سازی بلارینه ..... داشته باشند.

۱-۳ در سریم‌های سیم‌بندی به‌ازای قطب اتصال گروه کلاف‌ها هر فاز اتصال ..... و در سیم‌بندی به‌ازای جهت قطب اتصال گروه کلاف‌ها اتصال ..... است.

## پاسخ بیش‌ازمهم

پاسخ واحد کار اول	
شماره تست	گزینه صحیح
۱	۱
۲	۳
۳	۱
۴	۴
۵	۳
۶	۲
۷	۲
۸	۴





شابک ۹ - ۱۲۵۵ - ۵ - ۹۶۴  
ISBN 964-05-1255-9